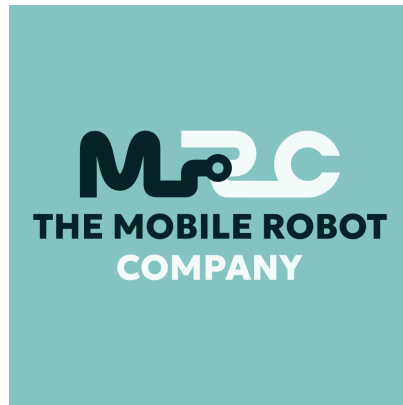




The Mobile Robot Company

Knowledge Center — Specifiche tecniche · 2026-08-04

<https://info.mobilerobot.com/it-it/products/j1600/technical-specifications>

Specifiche tecniche

Questa pagina riepiloga le specifiche generali del [J1600](https://info.mobilerobot.com/it-it/products/j1600/overview/) (<https://info.mobilerobot.com/it-it/products/j1600/overview/>). Le tabelle dettagliate relative a dimensioni, prestazioni e batteria sono disponibili in [Dimensioni e prestazioni](https://info.mobilerobot.com/it-it/products/j1600/dimensions-and-performance/) (<https://info.mobilerobot.com/it-it/products/j1600/dimensions-and-performance/>); i limiti di carico sono riportati in [Compatibilità con pallet e carichi](https://info.mobilerobot.com/it-it/products/j1600/pallet-and-load-compatibility/) (<https://info.mobilerobot.com/it-it/products/j1600/pallet-and-load-compatibility/>); i requisiti del sito sono descritti in [Ambiente operativo](https://info.mobilerobot.com/it-it/products/j1600/operating-environment/) (<https://info.mobilerobot.com/it-it/products/j1600/operating-environment/>).

SPECIFICHE PRELIMINARI

Queste specifiche di gennaio 2026 sono preliminari e soggette a modifiche. Per le decisioni relative all'installazione, utilizzare la documentazione di prodotto aggiornata.

Specifiche principali

Parametro	Valore
Tipo di trazione	Elettrica
Portata nominale	1.600 kg / circa 3.500 lb
Altezza massima di prelievo/deposito manuale del pallet	1.600 mm / 63 in
Altezza di deposito automatico del pallet	A livello del pavimento
Velocità massima	5,4 km/h / 1,5 m/s / 3,4 mph
Peso del mezzo	980 kg
Dimensioni del mezzo	1.893 x 850 x 2.060 mm con le forche abbassate
Raggio di sterzata	1.501 mm
Navigazione	SLAM con LiDAR 3D
Unità di calcolo	Computer industriale per IA NVIDIA Jetson
Interfaccia	HMI multi-touch da 15 pollici
Batteria	Batteria al litio-ferro-fosfato (LiFePO4) da 24 V, 200 Ah
Grado di protezione	IP21
Temperatura di esercizio	5–40 °C / 41–104 °F
Pendenza massima superabile in modalità automatica	0° / 0%
Connettività di base	Wi-Fi opzionale
Integrazione avanzata	VDA 5050, REST API, Fleet Manager, pianificazione avanzata delle attività

Componenti hardware e del sistema di controllo

Trazione e telaio:

- [Motore di trazione CA](https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/technical-reference/electrical-specifications/) (<https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/technical-reference/electrical-specifications/>), 1,5 kW
- Motore di sollevamento, 2,2 kW
- [Batteria al litio-ferro-fosfato da 24 V, 200 Ah](https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/technical-reference/battery-specifications/) (<https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/technical-reference/battery-specifications/>)
- Ruote in poliuretano; rulli di carico larghi 70 mm con diametro di 80 mm (2,8 x 3,1 in); ruota motrice larga 75 mm con diametro di 230 mm (3 x 9 in)
- Grado di protezione IP21

Sistema di controllo:

- LiDAR 3D per il rilevamento degli ostacoli e la navigazione
- Telecamera RGB con IA
- PC industriale NVIDIA Jetson
- [Pannello HMI multi-touch da 15 pollici](https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/technical-reference/interface-specifications/) (<https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/technical-reference/interface-specifications/>).
- Timone di guida per il comando manuale
- Segnalatori luminosi a pavimento per la modalità automatica
- Selettore a chiave con posizioni di spegnimento, solo modalità manuale e modalità automatica
- Pulsante a LED di avvio/ripresa per l'esecuzione automatica delle attività
- Sensore dell'altezza di sollevamento
- Altoparlante

I componenti visibili dall'esterno comprendono il LiDAR 3D di navigazione, la telecamera RGB con IA, l'HMI multi-touch, il pulsante di arresto di emergenza, il pulsante di avvio/ripresa, il selettore a chiave, il timone, l'interfaccia di ricarica automatica e i LiDAR di sicurezza anteriore e posteriore. I componenti di sicurezza certificati sono elencati nella [Panoramica sulla sicurezza](https://info.mobilerobot.com/it-it/products/j1600/safety-overview/) (<https://info.mobilerobot.com/it-it/products/j1600/safety-overview/>).

Come interpretare i valori

- Il sollevamento di 1,6 m (1.600 mm) è disponibile in modalità **manuale**. Il deposito autonomo del pallet è previsto a livello del pavimento.
- La velocità massima è esattamente 5,4 km/h; 5 km/h è un valore arrotondato.
- L'ingombro massimo del pallet è esattamente 1.250 mm / 49 in per lato, talvolta arrotondato a 1,2 m / 48 in — vedere [Compatibilità con pallet e carichi](https://info.mobilerobot.com/it-it/products/j1600/pallet-and-load-compatibility/) (https://info.mobilerobot.com/it-it/products/j1600/pallet-and-load-compatibility/).

Pagine correlate

- [Dimensioni e prestazioni](https://info.mobilerobot.com/it-it/products/j1600/dimensions-and-performance/) (https://info.mobilerobot.com/it-it/products/j1600/dimensions-and-performance/) — tabelle complete di dimensioni, movimento e batteria.
- [Navigazione e aggiramento degli ostacoli](https://info.mobilerobot.com/it-it/products/j1600/navigation-and-obstacle-avoidance/) (https://info.mobilerobot.com/it-it/products/j1600/navigation-and-obstacle-avoidance/) — descrizione dettagliata del sistema di guida autonoma.
- [Caricabatterie e accessori](https://info.mobilerobot.com/it-it/products/j1600/chargers-and-accessories/) (https://info.mobilerobot.com/it-it/products/j1600/chargers-and-accessories/) — opzioni e velocità di ricarica.
- [Glossario](https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/concepts/glossary/) (https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/concepts/glossary/) — definizioni di termini quali SLAM, HMI e VDA 5050.