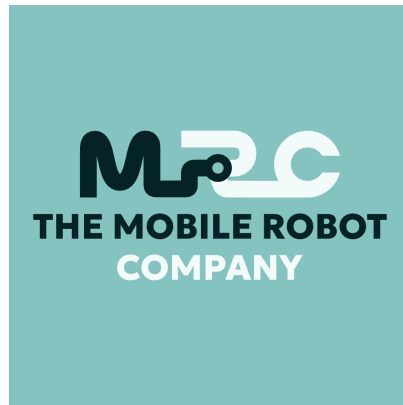




The Mobile Robot Company

Knowledge Center — Guide operative · 2026-08-04

<https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/user-guides/how-to-guides>

Guide operative

Istruzioni rapide per le operazioni più comuni del J1600. Ogni voce rimanda alla guida completa per ulteriori informazioni e dettagli.

Come aggiungere una posizione di deposito e creare un'attività

1. Guidi manualmente il J1600 fino al [punto di deposito](https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/installation/mapping-and-drop-point-setup/): si manovra come un normale transpallet elettrico.
2. Tocchi **Salva posizione** e assegna un nome al punto, ad esempio `pallet1` o "Baia pallet 1".
3. Tocchi **Crea attività** e scelga **Drop Pallet at Location (Deposita pallet nella posizione)**.
4. Scelga l'azione da eseguire dopo la consegna: tornare al punto di partenza, raggiungere un altro punto o il parcheggio oppure [fermarsi e attendere](https://info.mobilerobot.com/it-it/applications/scenarios/deliver-and-wait/).
5. Esegua l'attività, confermi la modalità automatica con il pulsante fisico di avvio/marcia e si allontani.

Guide complete: [Gestione delle posizioni](https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/user-guides/location-management/), [Gestione delle attività](https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/user-guides/task-management/).

Come inviare il robot a effettuare una consegna

1. [Prelevi manualmente un pallet compatibile](https://info.mobilerobot.com/it-it/applications/scenarios/manual-pickup-and-autonomous-delivery/).
2. Selezioni o crei un'attività sul touchscreen e la esegua.
3. Confermi la modalità automatica con il pulsante di avvio/ripresa e si allontani.

Il robot si sposta automaticamente, evita gli ostacoli, deposita il pallet a terra ed esegue l'azione selezionata per il termine della consegna. Guida completa:

[Funzionamento automatico](https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/user-guides/autonomous-operation/).

Come riprendere il controllo

- Afferri o muova il timone: il veicolo torna immediatamente al comando manuale.
- Utilizzi i [pulsanti di arresto di emergenza](https://info.mobilerobot.com/it-it/safety-compliance/safety-overview/emergency-stops-and-manual-takeover/) o il pulsante antischiacciamento per un arresto immediato.
- Ruoti il selettore a chiave sulla modalità manuale per mantenere il veicolo in funzionamento esclusivamente manuale.

Guida completa: [Funzionamento manuale](https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/user-guides/manual-operation/).

Come ricaricare il robot

- [Ricarica manuale](https://info.mobilerobot.com/it-it/products/chargers-and-accessories/manual-charger/): colleghi il caricabatterie durante una pausa o quando la macchina è inattiva, ad esempio prima di pranzo.
- [Ricarica automatica](https://info.mobilerobot.com/it-it/applications/scenarios/automatic-charging/) (caricabatterie opzionale): il robot raggiunge la stazione, si posiziona e l'interfaccia di ricarica si estende fino alle piastre di contatto, consentendo la ricarica di opportunità quando non è impegnato.

Guida completa: [Ricarica](https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/user-guides/charging/).

Come verificare se un carico è compatibile

Verifichi che il supporto di carico abbia una base aperta senza tavola inferiore, rientri in un ingombro massimo di 1.250 × 1.250 mm, sporgenza inclusa, abbia un'altezza del carico inferiore a 1.700 mm e pesi non più di 1.600 kg. Guida completa: [Pallet e carichi compatibili](https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/user-guides/supported-pallets-and-loads/).

Come richiedere assistenza per un problema tecnico

Apra il menu sul veicolo, acceda a **Help/Support (Guida/Assistenza)** e scansioni il codice QR per inviare direttamente una richiesta di assistenza tecnica. Le condizioni

dell'assistenza da remoto dipendono dal piano di assistenza post-vendita. Consultare il [Manuale utente del J1600](https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/user-guides/j1600-user-manual/#getting-help) (<https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/user-guides/j1600-user-manual/#getting-help>).

Configurazione iniziale

La macchina è nuova? Inizi dalla [Guida rapida del J1600](https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/getting-started/j1600-quick-start-guide/) (<https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/getting-started/j1600-quick-start-guide/>) e prosegua con il resto della sezione Per iniziare.