



The Mobile Robot Company

Knowledge Center — Formazione degli operatori · 2026-08-04

<https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/getting-started/operator-training>

Formazione degli operatori

Il J1600 è progettato in modo che un operatore già esperto nell'uso di transpallet elettrici possa imparare a utilizzarlo in circa 30 minuti. La formazione è incentrata sull'operatore e non richiede programmazione: per l'uso standard non servono competenze di programmazione né l'intervento di uno specialista dell'automazione.

Perché la formazione è breve

- **La modalità manuale è familiare.** Il timone e il comportamento in modalità manuale sono progettati per risultare simili a quelli di un transpallet elettrico convenzionale. Chi sa già guidarne uno conosce già gran parte del funzionamento della macchina.
- **Le attività non richiedono programmazione.** Per creare un'attività basta scegliere una destinazione salvata e il comportamento successivo alla consegna sul [touchscreen da 15 pollici](https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/technical-reference/interface-specifications/) (<https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/technical-reference/interface-specifications/>): si tratta di [apprendimento e ripetizione](https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/concepts/teach-and-repeat/) (<https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/concepts/teach-and-repeat/>), non di configurazione.
- **L'interfaccia guida l'operatore.** Prima di [passare alla modalità automatica](https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/user-guides/autonomous-operation/) (<https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/user-guides/autonomous-operation/>), il robot chiede conferma e indica all'operatore di allontanarsi prima dell'avvio.

Un utente che aveva già guidato transpallet elettrici, ma non aveva mai utilizzato il J1600, ha [dimostrato pubblicamente](https://info.mobilerobot.com/it-it/applications/customer-stories/video-case-stories/) (<https://info.mobilerobot.com/it-it/applications/customer-stories/video-case-stories/>) come salvare una posizione, creare un'attività di deposito e ritorno, confermare la modalità automatica e osservare il robot muoversi in presenza di persone, il tutto entro circa 15 minuti dal primo utilizzo.

Cosa impara un operatore

1. Guida e sollevamento in [modalità manuale](https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/user-guides/manual-operation/) (<https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/user-guides/manual-operation/>) (prelievi e depositi fino a 1.600 mm).
2. Salvataggio e denominazione delle posizioni — vedere [Salvataggio della prima posizione](https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/getting-started/saving-the-first-location/) (<https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/getting-started/saving-the-first-location/>).

3. Creazione delle attività e selezione del comportamento successivo alla consegna — vedere [Creazione della prima attività](https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/getting-started/creating-the-first-task/) (<https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/getting-started/creating-the-first-task/>).
4. Il passaggio di controllo: conferma della modalità automatica tramite il pulsante fisico di avvio/marcia e allontanamento dalla macchina — vedere [Modalità manuale e autonoma](https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/getting-started/manual-and-autonomous-modes/) (<https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/getting-started/manual-and-autonomous-modes/>).
5. Ripresa del controllo: afferrare o muovere il timone, utilizzare i comandi di arresto e intervento manuale e gli [arresti di emergenza](https://info.mobilerobot.com/it-it/safety-compliance/safety-overview/emergency-stops-and-manual-takeover/) (<https://info.mobilerobot.com/it-it/safety-compliance/safety-overview/emergency-stops-and-manual-takeover/>).
6. Procedure di ricarica — vedere [Ricarica](https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/user-guides/charging/) (<https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/user-guides/charging/>).

Materiale formativo

Un tutorial per l'operatore è disponibile direttamente sul J1600 e anche online. Alcuni [brevi video tutorial pubblici](https://info.mobilerobot.com/it-it/newsroom/videos/how-to-videos/) (<https://info.mobilerobot.com/it-it/newsroom/videos/how-to-videos/>) illustrano come aggiungere posizioni di deposito, creare attività e ricaricare la macchina.

Formazione strutturata nel pacchetto di messa in servizio

Il [pacchetto opzionale di installazione e messa in servizio](https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/getting-started/first-time-setup/#the-commissioning-package) (<https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/getting-started/first-time-setup/#the-commissioning-package>), della durata di cinque giorni, include una formazione strutturata:

- **Giorno 2:** formazione di gruppo per tutti gli operatori, oltre a esercitazioni pratiche individuali per un massimo di sei operatori.
- **Giorni 3–4:** ulteriore formazione degli operatori secondo necessità, insieme al monitoraggio delle prestazioni e alla risoluzione dei problemi.

Il ruolo continuativo dell'operatore

La formazione è breve, ma il ruolo dell'operatore rimane centrale: deve valutare la stabilità del carico e le condizioni del pallet, eseguire tutti i prelievi, [gestire le eccezioni](https://info.mobilerobot.com/it-it/applications/scenarios/handling-exceptions-and-irreg) (<https://info.mobilerobot.com/it-it/applications/scenarios/handling-exceptions-and-irreg>).

[ular-loads/](#)) e decidere quando la macchina può funzionare in modalità autonoma.

Vedere [Automazione con operatore coinvolto](https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/concepts/human-in-the-loop-automation/) (<https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/concepts/human-in-the-loop-automation/>), e il [Manuale dell'operatore](https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/user-guides/operator-manual/) (<https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/user-guides/operator-manual/>).