



The Mobile Robot Company

Knowledge Center — Storie e aggiornamenti · 2026-08-04

<https://info.mobilerobot.com/it-it/category/stories-and-updates>

Storie e aggiornamenti

Notizie aziendali, approfondimenti tecnologici, collaborazioni con i partner e retroscena di The Mobile Robot Company.



Aggiornamenti aziendali

Notizie da The Mobile Robot Company in ordine cronologico — fondazione, lancio sul mercato, preordini, dirigenza, sostegno di Innovation Fund Denmark, vittoria all'IFOY e crescita della rete...



Storie di tecnologia

La tecnologia alla base del J1600 raccontata attraverso storie — perché esiste il Dual Mode, come funziona la navigazione 3D LiDAR SLAM senza infrastrutture, l'architettura di sicurezza...



Storie dei partner

Storie dalla rete di partner di The Mobile Robot Company — la collaborazione con ALCA Technologies in Italia, l'Open House di United Symbol e il funzionamento della rete mondiale di...



Applicazioni dei clienti

Come i clienti utilizzano il J1600 — ricevimento merci, rifornimento della produzione, cross-docking, stoccaggio temporaneo, gabbie aperte e carichi instabili, nonché i settori e i tipi di siti...



Dietro le quinte

All'interno di The Mobile Robot Company — la storia della fondazione, il centro prove di Copenaghen con condizioni volutamente imperfette, la produzione in Danimarca e la visita...

Aggiornamenti aziendali

Notizie aziendali di The Mobile Robot Company ordinate per data, dalle più recenti. La tabella riepilogativa delle tappe principali è disponibile in [Certificati e tappe principali](https://info.mobilerobot.com/it-it/newsroom/awards/certificates-and-milestones/) (<https://info.mobilerobot.com/it-it/newsroom/awards/certificates-and-milestones/>).

Luglio 2026 — in evidenza la collaborazione con ALCA Technologies

L'8 luglio 2026, l'azienda ha dato risalto alla [collaborazione e alla prosecuzione della partnership con ALCA Technologies S.r.l.](https://info.mobilerobot.com/it-it/company/collaborations/technology-collaborations/) (<https://info.mobilerobot.com/it-it/company/collaborations/technology-collaborations/>), che aveva contribuito all'Open House di United Symbol in Italia. Vedere [Storie dei partner](https://info.mobilerobot.com/it-it/newsroom/stories/partner-stories/) (<https://info.mobilerobot.com/it-it/newsroom/stories/partner-stories/>).

Giugno 2026 — vittoria all'IFOY e distributori in otto paesi

Il J1600 ha vinto la categoria Industrial Truck of the Year dell'IFOY AWARD 2026, come annunciato il 26 giugno 2026 dopo la cerimonia di Stoccarda. A quel punto l'azienda aveva [partner distributori in otto paesi](https://info.mobilerobot.com/it-it/company/history/growth-and-international-expansion/) (<https://info.mobilerobot.com/it-it/company/history/growth-and-international-expansion/>), e stava ampliando la rete. Pochi giorni dopo, dal 27 al 29 giugno, il J1600 è stato presentato all'Open House di United Symbol a Sassuolo, in Italia. Vedere [IFOY Award 2026](https://info.mobilerobot.com/it-it/newsroom/awards/ifoy-award-2026/) (<https://info.mobilerobot.com/it-it/newsroom/awards/ifoy-award-2026/>) e [Eventi passati](https://info.mobilerobot.com/it-it/newsroom/events/past-events/) (<https://info.mobilerobot.com/it-it/newsroom/events/past-events/>).

Aprile 2026 — Best in Intralogistics Certificate

Il J1600 ha ricevuto il Best in Intralogistics Certificate il 16 aprile 2026 dopo aver superato l'IFOY Audit in tre fasi al TEST CAMP INTRALOGISTICS di Dortmund, svoltosi dal 15 al 17 aprile. Vedere [Best in Intralogistics](https://info.mobilerobot.com/it-it/newsroom/awards/best-in-intralogistics/) (<https://info.mobilerobot.com/it-it/newsroom/awards/best-in-intralogistics/>) e [TEST CAMP](https://info.mobilerobot.com/it-it/newsroom/events/test-camp/) (<https://info.mobilerobot.com/it-it/newsroom/events/test-camp/>).

Marzo 2026 — sostegno di Innovation Fund Denmark

Il 6 marzo 2026, l'azienda ha annunciato il sostegno finanziario e strategico di [Innovation Fund Denmark](https://info.mobilerobot.com/it-it/company/collaborations/innovation-fund-denmark/) per accelerare lo sviluppo dei prodotti e la commercializzazione della robotica mobile intelligente di nuova generazione. Il CEO Emil Hauch Jensen ha definito il sostegno una conferma della validità della tecnologia e della visione dell'azienda. Più avanti nello stesso mese, il Senior Vice President EMEA Fernando Fandiño Oliver ha parlato della crescita globale nel settore della robotica nel podcast Tech Talks "The BotPod" (riepilogo del 22 marzo 2026) — vedere [Interviste](https://info.mobilerobot.com/it-it/newsroom/videos/interviews/).

Gennaio 2026 — primo prodotto, primo webinar e finalista IFOY

Il [J1600](https://info.mobilerobot.com/it-it/products/j1600/overview/) è stato lanciato come primo prodotto dell'azienda nel gennaio 2026. Il 29 gennaio, l'azienda ha inaugurato la [serie di webinar tecnici del 2026](https://info.mobilerobot.com/it-it/newsroom/events/technical-webinars/) con un approfondimento dal vivo sul J1600 e ha annunciato che il J1600 era tra i finalisti dell'IFOY. Le consegne erano previste per il secondo trimestre del 2026.

Il 12 gennaio 2026, [Fernando Fandiño Oliver](https://info.mobilerobot.com/it-it/company/team/leadership/) è entrato in azienda come **Senior Vice President EMEA**. Le sue responsabilità comprendono lo sviluppo commerciale regionale, l'espansione del mercato, i rapporti con clienti e partner, le iniziative strategiche e l'attuazione della strategia di crescita a lungo termine dell'azienda in Europa, Medio Oriente e Africa.

Fine 2025 — lancio sul mercato, riconoscimenti e preordini

- **20 ottobre 2025** — data registrata del [lancio sul mercato](https://info.mobilerobot.com/it-it/company/history/product-launch-timeline/) del J1600.
- **Novembre 2025** — l'azienda ha aderito al programma [NVIDIA Inception](https://info.mobilerobot.com/it-it/company/collaborations/nvidia-inception/) ed è stata inserita nell'elenco 100 Robotics Startups to Watch di The Robot Report (Startup Radar 2025). Vedere [Riconoscimenti per startup](https://info.mobilerobot.com/it-it/newsroom/awards/startup-recognition/).

- **2 dicembre 2025** — apertura dei preordini del J1600.

Novembre 2024 — fondazione

Emil Hauch Jensen e Odin Kudahl Skovsted hanno [fondato The Mobile Robot Company](https://info.mobilerobot.com/it-it/company/history/founding-story/) (<https://info.mobilerobot.com/it-it/company/history/founding-story/>) in Danimarca. La loro esperienza complessiva comprendeva centinaia di clienti e oltre 10.000 robot installati. Giunsero alla conclusione che i progetti di robotica fossero troppo difficili, lenti e complessi e fondarono l'azienda per rendere i robot mobili più [incentrati sull'operatore](https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/concepts/human-in-the-loop-automation/) (<https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/concepts/human-in-the-loop-automation/>), più semplici da usare e più flessibili. Vedere [Dietro le quinte](https://info.mobilerobot.com/it-it/newsroom/stories/behind-the-scenes/) (<https://info.mobilerobot.com/it-it/newsroom/stories/behind-the-scenes/>) e [Azienda](https://info.mobilerobot.com/it-it/category/company/) (<https://info.mobilerobot.com/it-it/category/company/>).

Storie di tecnologia

Il [J1600](https://info.mobilerobot.com/it-it/products/j1600/overview/) si basa su alcune scelte tecniche che definiscono il prodotto. Questa pagina racconta la storia alla base di ciascuna.

Un nuovo livello tra due estremi

I transpallet manuali mantengono la flessibilità, ma richiedono [spostamenti a piedi dell'operatore](https://info.mobilerobot.com/it-it/applications/results/reduction-in-manual-walking/) e tempo per gli spostamenti. I sistemi completamente automatizzati possono eliminare l'intervento umano da un'attività, ma spesso richiedono configurazione da parte di esperti, integrazione, infrastrutture e processi stabili. Il [Dual Mode](https://info.mobilerobot.com/it-it/products/j1600/dual-mode/) crea un livello intermedio: l'operatore esegue il prelievo, che richiede capacità di valutazione, e la [gestione delle eccezioni](https://info.mobilerobot.com/it-it/applications/scenarios/handling-exceptions-and-irregular-loads/), mentre il robot esegue gli spostamenti ripetitivi e deposita il pallet a livello del pavimento. L'equilibrio previsto è di circa l'80% di automazione anziché del 100%, con maggiore flessibilità e costi iniziali inferiori. La giuria IFOY ha riconosciuto proprio questo livello quando il J1600 ha vinto il premio [Carrello industriale dell'anno 2026](https://info.mobilerobot.com/it-it/newsroom/awards/ifoy-award-2026/).

Navigazione senza infrastrutture

Il J1600 naviga tramite [3D LiDAR SLAM](https://info.mobilerobot.com/it-it/products/j1600/navigation-and-obstacle-avoidance/) (localizzazione e mappatura simultanee), elaborato da un computer industriale per IA NVIDIA Jetson. Il sistema crea e aggiorna una mappa tridimensionale mentre l'operatore guida, quindi determina la propria posizione e pianifica i percorsi verso le destinazioni salvate, senza guide fisse, cavi, riflettori o modifiche all'edificio. Il sistema rileva le strutture dell'ambiente fino a 70 m sopra il veicolo e la sua mappatura 3D è progettata per offrire maggiore precisione e affidabilità rispetto alla tradizionale navigazione 2D in ambienti complessi o soggetti a cambiamenti. Questo rende il veicolo utilizzabile negli [stabilimenti esistenti](https://info.mobilerobot.com/it-it/applications/use-cases/brownfield-automation/), con configurazioni variabili. Tutti i dettagli sono riportati nelle [specifiche tecniche](https://info.mobilerobot.com/it-it/products/j1600/technical-specifications/).

Sicurezza a più livelli

La navigazione e la sicurezza sono deliberatamente separate (<https://info.mobilerobot.com/it-it/safety-compliance/safety-overview/navigation-sensors-vs-safety-sensors/>). Il LiDAR 3D e la telecamera RGB con IA fanno parte dell'architettura di controllo; la protezione delle persone utilizza due LiDAR di sicurezza 2D dedicati, componenti certificati e un controllore di sicurezza indipendente. Un campo di protezione a 360 gradi consente la marcia automatica in avanti e in retromarcia, strisce luminose blu segnalano l'area protetta e il campo si estende all'aumentare della velocità. L'operatore deve confermare il passaggio alla modalità automatica; afferrando il timone, il veicolo torna immediatamente al controllo manuale. L'interazione tra i vari livelli è illustrata in come funziona la sicurezza del J1600 (<https://info.mobilerobot.com/it-it/safety-compliance/safety-overview/how-j1600-safety-works/>).

Insegnamento e ripetizione, non programmazione

Per creare una posizione, è sufficiente raggiungere il punto desiderato e toccare **Salva posizione**; il software non limita il numero di posizioni. Le attività ricombinano le posizioni salvate, quindi l'operatore non deve dimostrare ogni possibile variante di percorso da A a B. La formazione richiede circa 30 minuti per chi utilizza già i transpallet e l'uso di base non richiede né il Wi-Fi né un progetto informatico. Il video tutorial è disponibile nella pagina Video tutorial (<https://info.mobilerobot.com/it-it/newsroom/videos/how-to-videos/>).

Parlare la lingua della flotta

Per gli stabilimenti che passano da un singolo robot a una flotta, l'Advanced software (<https://info.mobilerobot.com/it-it/products/software/advanced-software/>) del J1600 aggiunge il supporto completo per VDA 5050 (<https://info.mobilerobot.com/it-it/products/software/vda-5050/>), lo standard di interoperabilità che consente ai robot di fornitori diversi di operare insieme nell'ambito di un sistema di gestione flotta compatibile, oltre a una REST API (<https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/technical-integration/rest-api-documentation/>), al Fleet Manager (<https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/technical-integration/fleet-manager-guide/>) e alla pianificazione avanzata delle attività. L'azienda collabora con fornitori affermati di sistemi di gestione flotta VDA 5050. L'automazione può iniziare su piccola scala ed essere ampliata progressivamente.

La filosofia alla base

Tutte queste scelte seguono un principio: il giudizio umano non è un errore del sistema. Le motivazioni sono illustrate in [automazione con intervento umano](https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/concepts/human-in-the-loop-automation/) (<https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/concepts/human-in-the-loop-automation/>), mentre le situazioni in cui le persone ottengono risultati migliori delle macchine sono descritte in [Applicazioni dei clienti](https://info.mobilerobot.com/it-it/newsroom/stories/customer-applications/) (<https://info.mobilerobot.com/it-it/newsroom/stories/customer-applications/>) e [Dietro le quinte](https://info.mobilerobot.com/it-it/newsroom/stories/behind-the-scenes/) (<https://info.mobilerobot.com/it-it/newsroom/stories/behind-the-scenes/>).

Storie dei partner

The Mobile Robot Company [vende tramite una rete internazionale](https://info.mobilerobot.com/it-it/company/about/business-model/) di distributori, integratori e partner di assistenza. A giugno 2026, erano state avviate [partnership di distribuzione in otto paesi](https://info.mobilerobot.com/it-it/company/history/growth-and-international-expansion/) e la rete era in espansione. Questa pagina raccoglie alcune storie provenienti da tale rete.

ALCA Technologies: automazione per magazzini in condizioni non ideali

[In un contenuto datato 8 luglio 2026](https://info.mobilerobot.com/it-it/newsroom/press-releases/partner-announcements/), l'azienda ha ringraziato **ALCA Technologies S.r.l.** per la collaborazione e la continuità della partnership. Questa collaborazione mostra le condizioni di magazzino che possono compromettere un'automazione rigida: pallet danneggiati, reggette allentate, film estensibile penzolante, polvere e altre condizioni di movimentazione non ideali o variabili.

Il **J1600** affronta questi casi grazie al **Dual Mode**: l'operatore sfrutta la propria esperienza e la consapevolezza dell'ambiente durante il prelievo del pallet, mentre il veicolo esegue il trasporto autonomo ripetitivo. I risultati presentati comprendevano meno [spostamenti a piedi senza valore aggiunto](https://info.mobilerobot.com/it-it/applications/results/reduction-in-manual-walking/), una movimentazione dei pallet più sicura, un flusso dei materiali più regolare, maggiore produttività e una migliore adattabilità negli ambienti di magazzino dinamici.

Open House di United Symbol: tre giorni a Sassuolo

ALCA Technologies ha inoltre fornito assistenza locale durante la presentazione del J1600 all'**Open House di United Symbol** a Sassuolo, in provincia di Modena, per tre giorni, fino al 29 giugno 2026. United Symbol ha ospitato esponenti di primo piano del settore e clienti finali provenienti da diversi comparti, che hanno assistito dal vivo al funzionamento in Dual Mode e discusso con il team di efficienza del magazzino,

riduzione della movimentazione manuale e automazione scalabile. Nel riepilogo del 30 giugno, l'azienda ha ringraziato United Symbol per l'ospitalità e ALCA Technologies per il supporto, la professionalità e la collaborazione. Vedere [Eventi passati](https://info.mobilerobot.com/it-it/newsroom/events/past-events/) (<https://info.mobilerobot.com/it-it/newsroom/events/past-events/>).

Come funziona la rete di partner

I partner si occupano di dimostrazioni e prove in loco, messa in servizio, assistenza e rapporti con i clienti; l'azienda fornisce robot, ricambi, software, supporto tecnico, formazione e contatti commerciali. I prezzi di listino sono pubblici e le richieste dei clienti vengono gestite tramite [la rete di partner](https://info.mobilerobot.com/it-it/products/buying-and-deployment/find-a-local-partner/) (<https://info.mobilerobot.com/it-it/products/buying-and-deployment/find-a-local-partner/>), anziché direttamente dall'azienda.

Integratori, distributori e partner di assistenza qualificati [possono candidarsi nel proprio paese](https://info.mobilerobot.com/it-it/partners/program/application-process/) (<https://info.mobilerobot.com/it-it/partners/program/application-process/>). — l'invito viene ripetuto nei [video dedicati a clienti e partner](https://info.mobilerobot.com/it-it/newsroom/videos/customer-and-partner-videos/) (<https://info.mobilerobot.com/it-it/newsroom/videos/customer-and-partner-videos/>), mentre i dettagli del programma sono disponibili nella sezione [Partner](https://info.mobilerobot.com/it-it/category/partners/) (<https://info.mobilerobot.com/it-it/category/partners/>).

Applicazioni dei clienti

Il **J1600** (<https://info.mobilerobot.com/it-it/products/j1600/overview/>) è progettato per il trasporto di pallet da un punto all'altro su pavimenti interni. Questa pagina raccoglie gli schemi applicativi utilizzati da clienti e potenziali clienti, nonché le dimostrazioni che ne mostrano l'impiego pratico. Il catalogo completo è disponibile in [Applicazioni](https://info.mobilerobot.com/it-it/category/applications/) (<https://info.mobilerobot.com/it-it/category/applications/>).

Dove viene utilizzato il J1600

- **Ricevimento merci** (<https://info.mobilerobot.com/it-it/applications/use-cases/inbound-receiving/>): scaricare manualmente un autocarro, quindi inviare il pallet al controllo o allo stoccaggio in modalità automatica.
- **Rifornimento della produzione** (<https://info.mobilerobot.com/it-it/applications/use-cases/production-supply/>): un operatore prepara un pallet; il J1600 consegna i materiali alla linea di produzione su richiesta.
- **Cross-docking** (<https://info.mobilerobot.com/it-it/applications/use-cases/cross-docking/>): movimentare pallet tra più punti di origine e destinazione senza creare un'attività dedicata per ogni coppia.
- **Stoccaggio temporaneo** (<https://info.mobilerobot.com/it-it/applications/use-cases/temporary-storage/>): creare punti di stoccaggio temporanei quando la domanda cambia; l'aggiunta di una nuova posizione richiede pochi minuti.
- **Gestione delle aree buffer e di approntamento** (<https://info.mobilerobot.com/it-it/applications/use-cases/buffer-and-staging-management/>): effettuare trasporti tra linee, aree di approntamento e zone di stoccaggio.
- **Automazione delle celle di lavoro locali** (<https://info.mobilerobot.com/it-it/applications/use-cases/local-work-cell-automation/>): gestire flussi autonomi all'interno di uno stabilimento più grande, dove un progetto per un'intera flotta sarebbe eccessivo.
- **Operatività in impianti esistenti** (<https://info.mobilerobot.com/it-it/applications/use-cases/brownfield-automation/>): adattarsi a variazioni del layout e agli ostacoli senza infrastrutture permanenti.

Carichi diversi dall'Europallet

I clienti movimentano gabbie aperte, fusti e altri supporti di carico a base aperta (<https://info.mobilerobot.com/it-it/applications/use-cases/open-cages-and-alternative-load-carriers/>), entro i limiti supportati (<https://info.mobilerobot.com/it-it/products/j1600/pallet-and-load-compatibility/>) di 1.250 × 1.250 mm e con un'altezza del carico fino a 1.700 mm — «possiamo prelevare tutto ciò che ha la base aperta», come spiega il video sulla flessibilità (<https://info.mobilerobot.com/it-it/newsroom/videos/customer-and-partner-videos/>) dell'azienda. Per i carichi delicati o instabili (<https://info.mobilerobot.com/it-it/applications/use-cases/sensitive-or-unstable-loads/>), l'operatore effettua il prelievo e le manovre di precisione in modalità manuale, quindi affida alla guida automatica il lungo tragitto di trasporto.

Chi è il cliente tipico

Gli ambienti di destinazione includono produzione (<https://info.mobilerobot.com/it-it/applications/industries/manufacturing/>), magazzini (<https://info.mobilerobot.com/it-it/applications/industries/warehousing/>), logistica conto terzi, evasione degli ordini e-commerce (<https://info.mobilerobot.com/it-it/applications/industries/e-commerce-and-fulfillment/>) e distribuzione alimentare e di beni di largo consumo (<https://info.mobilerobot.com/it-it/applications/industries/grocery-and-fmcg/>). L' obiettivo principale (<https://info.mobilerobot.com/it-it/company/about/markets-we-serve/>) sono le piccole e medie imprese che lavorano su un solo turno con da uno a cinque operatori addetti ai transpallet, oltre agli stabilimenti più grandi con numerosi piccoli flussi locali di materiali. La convenienza economica è prevista con un utilizzo di otto ore al giorno, cinque giorni alla settimana, senza richiedere un funzionamento continuo 24 ore su 24, 7 giorni su 7.

Vederlo in funzione prima dell'acquisto

Sono disponibili tre modalità di valutazione: una dimostrazione pratica (<https://info.mobilerobot.com/it-it/products/buying-and-deployment/request-a-demonstration/>) di 30–60 minuti presso il centro dimostrativo di un partner o la sede di un cliente; una prova a pagamento di due settimane (<https://info.mobilerobot.com/it-it/products/buying-and-deployment/two-week-trial/>) (prezzo di listino: 4.000 €, inclusi configurazione e assistenza, con restituzione gratuita in qualsiasi momento); e una prova di fattibilità (<https://info.mobilerobot.com/it-it/applications/planning/proof-of-concept-planning/>), nell'area dimostrativa di Copenaghen (<https://info.mobilerobot.com/it-it/company/locations/test-and-demonstration-facility/>), oppure portando i mezzi nello stabilimento del cliente.

La prova più convincente della facilità di adozione è la [dimostrazione con un utente al primo utilizzo al TEST CAMP](https://info.mobilerobot.com/it-it/newsroom/events/test-camp/) (<https://info.mobilerobot.com/it-it/newsroom/events/test-camp/>): un professionista della logistica che non aveva mai utilizzato il J1600 ha salvato una posizione, creato un'attività di deposito e ritorno e avviato il robot nel giro di pochi minuti. La registrazione è disponibile in [Dimostrazioni del prodotto](https://info.mobilerobot.com/it-it/newsroom/videos/product-demonstrations/) (<https://info.mobilerobot.com/it-it/newsroom/videos/product-demonstrations/>).

Limiti applicativi

La guida automatica è consentita solo al chiuso e su [pavimenti in piano](https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/installation/floor-requirements/) (<https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/installation/floor-requirements/>) (pendenza superabile in automatico: 0%), il deposito automatico avviene a pavimento, il [funzionamento è limitato a 5–40 °C](https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/installation/operating-environment-requirements/) (<https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/installation/operating-environment-requirements/>), e i carichi devono avere una base aperta. Le situazioni che richiedono la valutazione dell'operatore, come pedane di raccordo, pallet danneggiati e traffico intenso, sono descritte nella pagina [automazione con intervento dell'operatore](https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/concepts/human-in-the-loop-automation/) (<https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/concepts/human-in-the-loop-automation/>).

Dietro le quinte

Come l'azienda costruisce e collauda il [J1600](https://info.mobilerobot.com/it-it/products/j1600/overview/) e le esperienze che ne hanno definito la [filosofia progettuale](https://info.mobilerobot.com/it-it/company/about/our-approach-to-automation/).

La storia della fondazione

Prima di [fondare The Mobile Robot Company](https://info.mobilerobot.com/it-it/company/history/founding-story/), nel novembre 2024, Emil Hauch Jensen e Odin Kudahl Skovsted avevano complessivamente portato a termine progetti per centinaia di clienti e installato più di 10.000 robot presso aziende internazionali di robotica mobile e automazione. La loro conclusione: i progetti di robotica erano troppo difficili, troppo lenti e troppo complessi. L'azienda è nata per sviluppare robot mobili incentrati sull'operatore, più facili da usare e più flessibili. Ulteriori informazioni sul [team](https://info.mobilerobot.com/it-it/company/team/team-members/) sono disponibili nella sezione [Azienda](https://info.mobilerobot.com/it-it/category/company/).

Il centro prove di Copenaghen

L'azienda convalida il J1600 in un'[area dimostrativa e di prova a Copenaghen](https://info.mobilerobot.com/it-it/company/locations/test-and-demonstration-facility/), in condizioni volutamente realistiche: pavimentazione deliberatamente irregolare, carichi di prova contenenti acqua e diverse configurazioni di prova. L'obiettivo è verificare il funzionamento del mezzo nelle condizioni complesse di un vero magazzino, non in un laboratorio. I clienti possono visitare il centro per [dimostrazioni](https://info.mobilerobot.com/it-it/products/buying-and-deployment/request-a-demonstration/) e prove; per una [verifica di fattibilità](https://info.mobilerobot.com/it-it/applications/planning/proof-of-concept-planning/), le macchine possono essere portate presso lo stabilimento del cliente. Il CTO Odin Kudahl Skovsted presenta il centro in un [video](https://info.mobilerobot.com/it-it/newsroom/videos/product-demonstrations/).

Prodotto in Danimarca

Il J1600 è prodotto in Danimarca e la [sede centrale dell'azienda si trova a Hvidovre](https://info.mobilerobot.com/it-it/company/locations/headquarters/) (<https://info.mobilerobot.com/it-it/company/locations/headquarters/>).

La visita che ha definito la filosofia

Il CEO Emil Hauch Jensen ha visitato in Germania un importante centro di cross-docking per il commercio elettronico. La visita ha influenzato la [filosofia incentrata sulla flessibilità](https://info.mobilerobot.com/it-it/applications/results/operational-flexibility/) (<https://info.mobilerobot.com/it-it/applications/results/operational-flexibility/>) del J1600. Le sue osservazioni:

- i camion arrivavano a intervalli di circa 10 minuti presso cinque baie di scarico merci in entrata;
- ogni pacco riceveva un codice a barre interno entro circa 30 secondi dallo scarico e diventava disponibile per la vendita quasi immediatamente;
- il software prendeva decisioni sul flusso operativo nell'ordine dei millisecondi;
- tuttavia, non tutti i processi erano automatizzati e alcuni sistemi robotizzati venivano gradualmente sostituiti da trasportatori e sistemi di smistamento affidabili;
- brevi fermi meccanici inferiori a 10 minuti potevano verificarsi più volte al giorno;
- modifiche al layout, ai flussi, alle aree buffer e al mix di SKU potevano verificarsi più volte alla settimana.

La conclusione: flessibilità e robustezza sono necessità aziendali anche negli impianti altamente automatizzati. Questa osservazione è direttamente collegata al [Dual Mode](https://info.mobilerobot.com/it-it/products/j1600/dual-mode/) (<https://info.mobilerobot.com/it-it/products/j1600/dual-mode/>): guida autonoma per i tragitti ripetitivi, con passaggio immediato al controllo manuale quando cambiano le condizioni.

Perché l'operatore resta coinvolto

La logica progettuale dell'azienda è illustrata da dieci situazioni in cui la capacità di valutazione umana supera l'automazione: individuare pallet danneggiati, valutare la stabilità del carico, evitare l'impigliamento del film estensibile, trovare pallet collocati nel posto sbagliato, intercettare merci danneggiate, affrontare pedane di raccordo con forte pendenza, muoversi in aree operative affollate, reagire alle urgenze, insegnare i percorsi ed evitare gli oneri aggiuntivi dell'automazione. L'argomentazione completa è

disponibile in [automazione con intervento umano](https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/concepts/human-in-the-loop-automation/) (<https://info.mobilerobot.com/it-it/documentation/concepts/human-in-the-loop-automation/>), mentre le conseguenze tecniche sono descritte in [Storie tecnologiche](https://info.mobilerobot.com/it-it/newsroom/stories/technology-stories/) (<https://info.mobilerobot.com/it-it/newsroom/stories/technology-stories/>).