



The Mobile Robot Company

Knowledge Center — Produit et capacités · 2026-08-04

<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/support/faq/product-and-capabilities>

Produit et capacités

Réponses aux questions les plus fréquentes sur le J1600 et [ses capacités](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/features-and-benefits/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/features-and-benefits/>). Pour une présentation complète, consultez la [vue d'ensemble du J1600](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/overview/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/overview/>) et les [caractéristiques techniques](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/technical-specifications/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/technical-specifications/>).

Qu'est-ce que le J1600 ?

Le J1600 est un transpalette électrique compact à conduite autonome et à double mode, destiné au transport intérieur de palettes entre emplacements au sol. Vous pouvez le conduire à l'aide du timon comme un transpalette électrique accompagnant classique, ou l'envoyer de manière autonome vers des emplacements enregistrés. Il s'agit du premier produit de [The Mobile Robot Company ApS](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/company/about/company-overview/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/company/about/company-overview/>), une entreprise danoise de robotique fondée en novembre 2024 et dont le [siège social se trouve à Hvidovre, au Danemark](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/company/locations/headquarters/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/company/locations/headquarters/>). Le J1600 est fabriqué au Danemark.

Que signifie « Dual Mode » ?

Le Dual Mode réunit deux modes de fonctionnement dans un même véhicule :

- **Mode manuel** — une personne commande le timon et les fonctions de levage exactement comme sur un transpalette électrique classique. Elle peut notamment effectuer des prises de palettes exigeant de la précision, manutentionner des charges jusqu'à 1,6 m de hauteur, gérer les approches difficiles ainsi que les [charges sensibles ou instables](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/use-cases/sensitive-or-unstable-loads/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/use-cases/sensitive-or-unstable-loads/>).
- **Mode automatique** — une fois que l'opérateur a sélectionné une destination enregistrée et confirmé le changement de mode, le véhicule [se déplace de manière autonome](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/user-guides/autonomous-operation/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/user-guides/autonomous-operation/>), dépose la palette au sol, puis exécute le comportement configuré de retour, de stationnement ou d'attente.

Consultez la page [Dual Mode](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/dual-mode/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/dual-mode/>) pour une explication complète.

Quelle charge le J1600 peut-il transporter ?

Sa capacité de charge nominale est de 1600 kg (environ 3500 lb).

Jusqu'à quelle hauteur peut-il lever une palette ?

En [mode manuel](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/user-guides/manual-operation/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/user-guides/manual-operation/>), le J1600 prend et dépose des palettes à des hauteurs allant jusqu'à 1600 mm (63 in). En mode autonome, les palettes sont déposées au sol. Le levage à 1,6 m est uniquement disponible en mode manuel : [le robot ne dépose pas de palette en hauteur en mode automatique](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/support/troubleshooting/task-and-location-problems/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/support/troubleshooting/task-and-location-problems/>).

À quelle vitesse se déplace-t-il ?

Sa [vitesse maximale](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/dimensions-and-performance/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/dimensions-and-performance/>) est de 5,4 km/h (1,5 m/s / 3,4 mph).

Combien de temps opérateur permet-il de gagner ?

[Jusqu'à 80 % du travail manuel et du temps opérateur consacrés aux transports répétitifs](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/results/productivity-improvements/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/results/productivity-improvements/>). Ce chiffre concerne les déplacements répétitifs liés au transport de palettes, et non l'ensemble des processus de l'entrepôt. L'objectif de conception est d'automatiser environ 80 % du travail plutôt que 100 % : l'opérateur conserve les prises qui exigent du discernement et la [gestion des exceptions](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/scenarios/handling-exceptions-and-irregular-loads/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/scenarios/handling-exceptions-and-irregular-loads/>), tandis que le robot [supprime les déplacements à pied répétitifs](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/results/reduction-in-manual-walking/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/results/reduction-in-manual-walking/>). Consultez [Automatisation avec maintien de l'opérateur dans la boucle](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/concepts/human-in-the-loop-automation/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/concepts/human-in-the-loop-automation/>).

Que fait le robot après avoir livré une palette ?

Vous choisissez le comportement après livraison lors de la création de la tâche : revenir au point de départ ou vers l'opérateur, rejoindre un autre emplacement enregistré ou la zone de stationnement, ou s'arrêter et attendre à destination (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/scenarios/deliver-and-wait/>). La tâche la plus courante associe une prise manuelle et une livraison autonome (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/scenarios/manual-pickup-and-autonomous-delivery/>), une dépose au sol et un retour au point de départ (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/scenarios/deliver-and-return/>).

Une connexion Wi-Fi ou une intégration informatique sont-elles nécessaires ?

Non. Le Wi-Fi est facultatif pour une utilisation de base (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/installation/network-and-wi-fi-requirements/>), et aucun système de gestion d'entrepôt, gestionnaire de flotte ni autre système informatique intégré (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/results/lower-integration-complexity/>) n'est nécessaire. Des fonctions de connectivité avancées — VDA 5050 (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/software/vda-5050/>), une REST API (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/technical-integration/rest-api-documentation/>) et la gestion de flotte — sont disponibles sous forme de mise à niveau logicielle facultative lorsque l'application prend de l'ampleur. Consultez Logiciels et intégrations (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/support/faq/software-and-integrations/>).

Combien de temps faut-il pour apprendre à l'utiliser ?

Environ 30 minutes pour un opérateur qui utilise déjà un transpalette électrique. Le timon et le fonctionnement manuel sont conçus pour offrir des sensations similaires à celles d'un transpalette électrique classique. Les tâches sont créées sur l'écran tactile, sans programmation.

De quelles commandes l'opérateur dispose-t-il ?

Un écran tactile multipoint de 15 pouces (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/technical-reference/interface-specifications/>) pour gérer les tâches et les emplacements, un bouton physique à LED pour démarrer ou reprendre l'exécution automatique, un

sélecteur à clé à trois positions (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/safety-compliance/safety-functions/mode-selection/>) (arrêt, mode manuel uniquement, mode automatique) et le timon. Saisir ou déplacer le timon redonne immédiatement la commande manuelle à l'opérateur.

À qui le J1600 est-il destiné ?

Le segment principal (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/company/about/markets-we-serve/>) comprend les petites et moyennes entreprises travaillant en une seule équipe avec environ un à cinq opérateurs de transpalette, c'est-à-dire les entreprises qui ne peuvent pas justifier un grand projet d'automatisation. Le J1600 convient également aux grands sites comportant des îlots de travail locaux (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/use-cases/local-work-cell-automation/>), aux flux trop faibles ou trop variables pour un projet de flotte classique et aux installations existantes (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/use-cases/brownfield-automation/>) recherchant une automatisation progressive.

Quels types de flux automatise-t-il ?

Les flux intérieurs de palettes entre emplacements au sol : réception des marchandises (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/industries/goods-receiving/>), stockage, alimentation de la production, gestion des zones de transit et des stocks tampons (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/use-cases/buffer-and-staging-management/>), cross-docking (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/use-cases/cross-docking/>), stockage temporaire (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/use-cases/temporary-storage/>) et expédition (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/industries/shipping-and-dispatch/>). La prise des palettes est toujours manuelle ; le robot automatise le déplacement et la dépose au sol. Consultez Palettes et charges (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/support/faq/pallets-and-loads/>) pour connaître les charges qu'il peut transporter.

Le J1600 a-t-il remporté des prix ?

Oui. Le J1600 a remporté l'IFOY AWARD 2026 (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/newsroom/awards/ifo-award-2026/>) dans la catégorie « chariot de manutention de l'année ». Cette distinction a été annoncée le 26 juin 2026 après la cérémonie organisée à Stuttgart. Le J1600 était en compétition avec des produits de fabricants établis de chariots de manutention, a réussi les trois étapes de l'audit IFOY et a reçu le Best in Intralogistics Certificate (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/newsroom/awards/best-in-intralogistics/>) le 16

avril 2026. The Mobile Robot Company a également figuré sur une [liste de 100 jeunes entreprises de robotique à suivre](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/newsroom/awards/startup-recognition/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/newsroom/awards/startup-recognition/>), en novembre 2025 et a rejoint le programme [NVIDIA Inception](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/company/collaborations/nvidia-inception/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/company/collaborations/nvidia-inception/>) le même mois.

Où puis-je consulter toutes les caractéristiques techniques ?

La page [Caractéristiques techniques du J1600](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/technical-specifications/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/technical-specifications/>) indique les dimensions, les performances, les caractéristiques de la batterie, les conditions ambiantes admissibles et les données de sécurité.

CARACTÉRISTIQUES TECHNIQUES PRÉLIMINAIRES

Les caractéristiques techniques du J1600 de janvier 2026 sont préliminaires et susceptibles d'être modifiées.