



The Mobile Robot Company

Knowledge Center — Caractéristiques techniques · 2026-08-04

<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/technical-specifications>

Caractéristiques techniques

Voici le récapitulatif de référence des caractéristiques du [J1600](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/overview/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/overview/>). Les tableaux détaillés des dimensions, des performances et de la batterie figurent dans [Dimensions et performances](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/dimensions-and-performance/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/dimensions-and-performance/>) ; les limites de charge figurent dans [Compatibilité des palettes et des charges](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/pallet-and-load-compatibility/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/pallet-and-load-compatibility/>) ; les exigences relatives au site figurent dans [Environnement d'exploitation](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/operating-environment/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/operating-environment/>).

CARACTÉRISTIQUES PRÉLIMINAIRES

Ces caractéristiques de janvier 2026 sont préliminaires et susceptibles d'être modifiées. Utilisez la documentation produit à jour pour toute décision de déploiement.

Caractéristiques principales

Paramètre	Valeur
Motorisation	Électrique
Capacité de charge nominale	1600 kg / environ 3500 lb
Hauteur maximale de prise/dépose manuelle d'une palette	1600 mm / 63 in
Hauteur de dépose automatique d'une palette	Au niveau du sol
Vitesse maximale	5,4 km/h / 1,5 m/s / 3,4 mph
Poids de l'engin	980 kg
Dimensions de l'engin	1893 × 850 × 2060 mm, fourches abaissées
Rayon de braquage	1501 mm
Navigation	3D LiDAR SLAM
Calculateur	Ordinateur industriel pour l'IA NVIDIA Jetson
Interface	IHM multitactile de 15 pouces
Batterie	Batterie lithium-fer-phosphate (LiFePO4) de 24 V, 200 Ah
Indice de protection	IP21
Température de fonctionnement	5–40 °C / 41–104 °F
Pente franchissable en mode automatique	0° / 0 %
Connectivité de base	Wi-Fi en option
Intégration avancée	VDA 5050, REST API, Fleet Manager, planification avancée des tâches

Composants matériels et du système de commande

Motorisation et châssis :

- [Moteur de traction CA](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/technical-reference/electrical-specifications/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/technical-reference/electrical-specifications/>), 1,5 kW
- Moteur de levage, 2,2 kW
- [Batterie lithium-fer-phosphate de 24 V, 200 Ah](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/technical-reference/battery-specifications/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/technical-reference/battery-specifications/>)
- Roues en polyuréthane ; galets porteurs de 70 mm de largeur × 80 mm de diamètre (2,8 × 3,1 in) ; roue motrice de 75 mm de largeur × 230 mm de diamètre (3 × 9 in)
- Indice de protection IP21

Système de commande :

- LiDAR 3D pour la détection des obstacles et la navigation
- Caméra RVB avec IA
- PC industriel NVIDIA Jetson
- [Écran IHM multitactile de 15 pouces](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/technical-reference/interface-specifications/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/technical-reference/interface-specifications/>)
- Timon de transpalette pour la conduite manuelle
- Feux de signalisation au sol pour le mode automatique
- Sélecteur à clé avec positions hors tension, mode manuel uniquement et mode automatique
- Bouton à LED de démarrage/reprise pour l'exécution automatique des tâches
- Capteur de hauteur de levage
- Haut-parleur

Les composants visibles de l'extérieur comprennent le LiDAR de navigation 3D, la caméra RVB avec IA, l'IHM multitactile, l'arrêt d'urgence, le bouton de démarrage/reprise, le sélecteur à clé, le timon, l'interface de recharge automatique ainsi que les LiDAR de sécurité avant et arrière. Les composants de sécurité certifiés sont répertoriés dans la [Présentation de la sécurité](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/safety-overview/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/safety-overview/>).

Interprétation des valeurs

- Le levage à 1,6 m (1600 mm) est disponible **uniquement en mode manuel**. La dépose de palettes en mode automatique est spécifiée au niveau du sol.
- La vitesse maximale est exactement de 5,4 km/h ; 5 km/h est une valeur arrondie.
- L'encombrement maximal d'une palette est exactement de 1250 mm / 49 in par côté, parfois arrondi à 1,2 m / 48 in — voir [Compatibilité des palettes et des charges](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/pallet-and-load-compatibility/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/pallet-and-load-compatibility/>).

Pages connexes

- [Dimensions et performances](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/dimensions-and-performance/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/dimensions-and-performance/>) — tableaux complets des dimensions, des déplacements et de la batterie.
- [Navigation et évitement des obstacles](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/navigation-and-obstacle-avoidance/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/navigation-and-obstacle-avoidance/>) — description détaillée du système de navigation autonome.
- [Chargeurs et accessoires](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/chargers-and-accessories/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/chargers-and-accessories/>) — options et puissances de recharge.
- [Glossaire](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/concepts/glossary/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/concepts/glossary/>) — définitions de termes tels que SLAM, IHM et VDA 5050.