



The Mobile Robot Company

Knowledge Center — Compatibilité des palettes et des charges · 2026-08-04

<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/pallet-and-load-compatibility>

Compatibilité des palettes et des charges

Le support de charge doit avoir une **base ouverte sans plancher inférieur** afin de permettre l'engagement des fourches. Sous réserve de cette exigence et du respect du gabarit ci-dessous, le J1600 peut manipuler une grande variété de palettes et de supports de charge.

Gabarit de charge

Paramètre	Limite/compatibilité
Longueur maximale de la palette/charge, débord compris	1250 mm / 49 in
Largeur maximale de la palette/charge, débord compris	1250 mm / 49 in
Hauteur maximale de la charge depuis le sol	1700 mm / 67 in
Charge utile maximale	1600 kg / environ 3500 lb
Compatibilité EPAL	EPAL Euro Pallet, EPAL 3, EPAL 6
Compatibilité GMA	Toutes les palettes GMA à base ouverte
Supports personnalisés	Tout support de charge à base ouverte pouvant être pris par les fourches et respectant les limites dimensionnelles

Le gabarit maximal exact est de 1250 mm / 49 in de chaque côté. Certains résumés l'arrondissent à 1,2 m / 48 in ; utilisez la valeur exacte pour contrôler une charge.

Types de supports compatibles

Outre les palettes Europe EPAL standard, les supports compatibles comprennent notamment les [cages ouvertes et les fûts placés sur des supports à base ouverte](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/use-cases/open-cages-and-alternative-load-carriers/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/use-cases/open-cages-and-alternative-load-carriers/>), les charges sensibles et d'autres supports personnalisés. La règle pratique est la suivante : si la base est ouverte, permet l'engagement des fourches et respecte le gabarit, le J1600 peut prendre le support en charge.

La compatibilité dépend en définitive de la géométrie de la base, des dimensions, de la stabilité et de l'appréciation de l'opérateur. Il n'existe aucune [approbation générale](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/safety-compliance/safe-deployment/approved-loads-and-pallets/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/safety-compliance/safe-deployment/approved-loads-and-pallets/>) couvrant tous les supports ou les matières dangereuses : évaluez chaque cas de charge.

Rôle de l'opérateur avec les charges difficiles

La prise de palette est toujours effectuée manuellement, de sorte que l'évaluation de la charge reste sous la responsabilité de l'opérateur. Pour les [charges sensibles ou instables](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/use-cases/sensitive-or-unstable-loads/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/use-cases/sensitive-or-unstable-loads/>) — fûts, empilements lourds en partie haute, charges inclinées — l'opérateur effectue manuellement la prise et les manœuvres rapprochées, puis confie le long trajet de transport au mode autonome. Consultez [Dual Mode](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/dual-mode/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/dual-mode/>) pour le transfert de commande et [Automatisation avec intervention humaine](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/concepts/human-in-the-loop-automation/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/concepts/human-in-the-loop-automation/>) pour en comprendre le principe.

Géométrie des fourches

Pour vérifier la compatibilité d'une palette avec les fourches : longueur des fourches 1150 mm, largeur des fourches 180 mm, épaisseur des fourches 60 mm, écartement extérieur 680 mm, écartement intérieur 320 mm et hauteur minimale des fourches 90 mm. Le tableau complet figure sur la page [Dimensions et performances](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/dimensions-and-performance/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/dimensions-and-performance/>).

Pages connexes

- [Applications](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/applications/) (https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/applications/) — cas d'usage comprenant les cages ouvertes et les charges instables.
- [Environnement d'exploitation](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/operating-environment/) (https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/operating-environment/) — limites relatives au sol, à la pente et aux conditions climatiques qui s'appliquent en plus du gabarit de charge.
- [Glossaire](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/concepts/glossary/) (https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/concepts/glossary/) — EPAL, GMA et autres termes relatifs aux supports de charge.