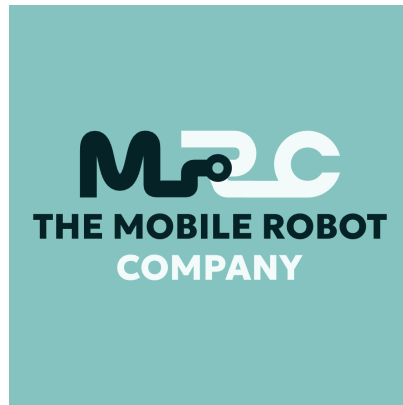




The Mobile Robot Company

Knowledge Center — Dimensions et performances · 2026-08-04

<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/dimensions-and-performance>

Dimensions et performances

Cette page présente toutes les données du J1600 relatives aux dimensions, au déplacement et à la batterie. Les caractéristiques principales et les composants matériels figurent dans les [Caractéristiques techniques](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/technical-specifications/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/technical-specifications/>).

CARACTÉRISTIQUES PRÉLIMINAIRES

Ces caractéristiques de janvier 2026 sont préliminaires et susceptibles d'être modifiées.

Dimensions

Paramètre	Unités métriques	Unités impériales
Longueur du chariot	1893 mm	75 in
Largeur du chariot	850 mm	33 in
Hauteur du chariot, fourches abaissées	2060 mm	81 in
Hauteur du chariot, fourches à la hauteur maximale	2350 mm	93 in
Hauteur des fourches, position la plus haute	1600 mm	63 in
Hauteur des fourches, position la plus basse	90 mm	3,5 in
Longueur des fourches	1150 mm	45 in
Largeur d'une fourche	180 mm	7 in
Épaisseur des fourches	60 mm	2,4 in
Largeur hors tout des fourches	680 mm	27 in
Écartement intérieur des fourches	320 mm	13 in
Garde au sol	30 mm	1,2 in
Hauteur de la poignée du timon, timon vertical	1234 mm	49 in
Empattement	1106 mm	44 in
Rayon de braquage	1501 mm	59 in

Le chariot pèse 980 kg.

Performances de déplacement et de levage

Paramètre	Unités métriques	Unités impériales
Charge nominale	1 600 kg	environ 3 500 lb
Vitesse maximale	5,4 km/h (1,5 m/s)	3,4 mph
Vitesse de levage des fourches, à vide	0,10 m/s	0,33 ft/s
Vitesse de levage des fourches, à pleine charge	0,08 m/s	0,26 ft/s
Vitesse d'abaissement des fourches, à vide	0,08 m/s	0,26 ft/s
Vitesse d'abaissement des fourches, à pleine charge	0,12 m/s	0,39 ft/s
Hauteur de dépose automatique d'une palette	Niveau du sol	Niveau du sol
Hauteur de prise manuelle d'une palette	Jusqu'à 1 600 mm	Jusqu'à 63 in
Hauteur de dépose manuelle d'une palette	Jusqu'à 1 600 mm	Jusqu'à 63 in

Les hauteurs de prise et de dépose jusqu'à 1 600 mm font partie des [possibilités du mode manuel](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/user-guides/manual-operation/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/user-guides/manual-operation/>). En mode automatique, la dépose s'effectue toujours au niveau du sol. La pente franchissable et les exigences relatives au sol sont indiquées dans les [Conditions d'utilisation](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/operating-environment/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/operating-environment/>).

Batterie et alimentation

Paramètre	Valeur
Batterie	24 V, 200 Ah
Composition chimique	Lithium-fer-phosphate (LiFePO4)
Moteur de traction	CA, 1,5 kW
Moteur de levage	2,2 kW
Décharge en déplacement à pleine charge	environ 13 % par heure
Décharge en déplacement à vide	environ 12 % par heure
Décharge en veille	environ 2 % par heure
Vitesse de recharge	environ 47 points de pourcentage par heure

Autonomie

L'autonomie dépasse huit heures pour un cycle d'utilisation type. Les [taux de décharge](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/technical-reference/battery-specifications/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/technical-reference/battery-specifications/>), indiqués correspondent à environ 7,7 heures de déplacement continu à pleine charge ou à 8,3 heures à vide, avant prise en compte des périodes de veille, du levage, du cycle d'utilisation, de la réserve de la batterie et des conditions d'exploitation. Ces valeurs calculées sont déduites des taux de décharge et ne constituent pas des autonomies garanties.

Les options de recharge — branchement manuel et recharge d'opportunité automatique — sont décrites dans la page [Chargeurs et accessoires](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/chargers-and-accessories/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/chargers-and-accessories/>).