



The Mobile Robot Company

Knowledge Center — Guides pratiques · 2026-08-04

<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/user-guides/how-to-guides>

Guides pratiques

Instructions rapides pour les opérations les plus courantes du J1600. Chaque rubrique renvoie au guide complet pour plus de contexte et de détails.

Comment ajouter un emplacement de dépose et créer une tâche

1. Conduisez manuellement le J1600 jusqu'au [point de dépose](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/installation/mapping-and-drop-point-setup/) — il se conduit comme un transpalette électrique standard.
2. Appuyez sur **Enregistrer l'emplacement** et nommez le point, par exemple `pallet1` ou « Zone palette 1 ».
3. Appuyez sur **Créer une tâche** et sélectionnez **Drop Pallet at Location**.
4. Choisissez l'action à effectuer après la dépose — revenir au point de départ, rejoindre un autre emplacement ou une zone de stationnement, ou [S'arrêter et attendre](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/scenarios/deliver-and-wait/).
5. Lancez la tâche, validez le mode automatique avec le bouton physique de démarrage/départ, puis éloignez-vous.

Guides complets : [Gestion des emplacements](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/user-guides/location-management/), [Gestion des tâches](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/user-guides/task-management/).

Comment envoyer le robot effectuer une livraison

1. [Prenez manuellement en charge une palette compatible](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/scenarios/manual-pickup-and-autonomous-delivery/).
2. Sélectionnez ou créez une tâche sur l'écran tactile, puis lancez-la.
3. Validez le mode automatique avec le bouton de démarrage/reprise, puis dégagez la zone.

Le robot se déplace de manière autonome, évite les obstacles, dépose la palette au sol et exécute l'action sélectionnée après la dépose. Guide complet : [Fonctionnement automatique](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/user-guides/autonomous-operation/).

Comment reprendre la commande

- Saisissez ou déplacez le timon — le véhicule repasse immédiatement en mode manuel.
- Utilisez les [boutons d'arrêt d'urgence](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/safety-compliance/safety-overview/emergency-stops-and-manual-takeover/) ou le bouton anti-écrasement pour provoquer un arrêt immédiat.
- Placez le sélecteur à clé sur Manuel pour maintenir le véhicule exclusivement en mode manuel.

Guide complet : [Conduite manuelle](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/user-guides/manual-operation/).

Comment recharger le robot

- [Recharge manuelle](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/chargers-and-accessories/manual-charger/) : branchez le chargeur pendant une pause ou lorsque la machine est inutilisée — par exemple avant le déjeuner.
- [Recharge automatique](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/scenarios/automatic-charging/) (chargeur en option) : le robot rejoint la station, se positionne et l'interface de charge se déploie jusqu'à ses plaques de contact, ce qui permet une recharge d'opportunité lorsqu'il n'est pas utilisé.

Guide complet : [Recharge](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/user-guides/charging/).

Comment vérifier si une charge est compatible

Vérifiez que le support de charge présente une base ouverte sans plancher inférieur, que son encombrement ne dépasse pas 1250 × 1250 mm, débords compris, que la hauteur de charge reste inférieure à 1700 mm et que son poids ne dépasse pas 1600 kg. Guide complet : [Palettes et charges compatibles](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/user-guides/supported-pallets-and-loads/).

Comment obtenir de l'aide en cas de problème technique

Ouvrez le menu de la machine, accédez à **Help/Support**, puis scannez le code QR pour envoyer directement une demande d'assistance technique. Les modalités d'assistance à distance dépendent de votre contrat de service après-vente — consultez le [manuel d'utilisation du J1600](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/user-guides/j1600-user-manual/#getting-help) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/user-guides/j1600-user-manual/#getting-help>).

Configuration initiale

Vous mettez une nouvelle machine en service ? Commencez par le [guide de démarrage rapide du J1600](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/getting-started/j1600-quick-start-guide/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/getting-started/j1600-quick-start-guide/>), puis consultez le reste de la section Prise en main.