



The Mobile Robot Company

Knowledge Center — Fiches techniques du produit · 2026-08-04

<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/technical-reference/product-data-sheets>

Fiches techniques du produit

Cette page regroupe les données techniques du J1600 et renvoie vers les pages de référence détaillées. Consultez-la pour accéder rapidement aux chiffres clés. Consultez les pages liées pour obtenir toutes les valeurs.

CARACTÉRISTIQUES PRÉLIMINAIRES

Les caractéristiques de janvier 2026 sont préliminaires et susceptibles d'être modifiées. Avant toute décision de déploiement, confirmez les valeurs actuelles auprès de The Mobile Robot Company ou de votre partenaire.

Caractéristiques principales

Paramètre	Valeur
Type d'entraînement	Électrique
Charge nominale	1600 kg / environ 3500 lb
Hauteur maximale de prise/dépose manuelle d'une palette	1600 mm / 63 in
Hauteur de dépose automatique des palettes	Niveau du sol
Vitesse maximale	5,4 km/h / 1,5 m/s / 3,4 mph
Masse de l'engin	980 kg
Dimensions de l'engin (fourches abaissées)	1893 × 850 × 2060 mm
Rayon de braquage	1501 mm
Navigation	3D LiDAR SLAM
Calculateur	Calculateur industriel d'IA NVIDIA Jetson
Interface	IHM tactile multipoint de 15 pouces
Batterie	Lithium-fer-phosphate (LiFePO4), 24 V, 200 Ah
Indice de protection	IP21
Température d'utilisation	5–40 °C / 41–104 °F
Pente franchissable en mode automatique	0° / 0 %
Connectivité de base	Wi-Fi en option
Intégration avancée	VDA 5050, REST API, Fleet Manager, planification avancée des tâches

La hauteur de levage de 1,6 m est disponible uniquement en mode manuel. La dépose automatique s'effectue au niveau du sol. La vitesse maximale est exactement de 5,4

km/h.

Environnement d'utilisation

Paramètre	Limite
Pente franchissable, mode automatique	0° / 0 %
Pente franchissable, mode manuel, à vide	2,86° / 5 %
Pente franchissable, mode manuel, à pleine charge	1,72° / 3 %
Hauteur maximale d'une bosse franchissable	25 mm / 1 in
Largeur maximale d'une fente franchissable	20 mm / 0,8 in
Température d'utilisation	5–40 °C / 41–104 °F
Humidité relative	20–80 %, sans condensation
Planéité/horizontalité du sol	TR34 FM3 / FF 25, FL 20

Gabarit des supports de charge

Le J1600 nécessite un [support de charge à embase ouverte, sans planche inférieure](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/pallet-and-load-compatibility/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/pallet-and-load-compatibility/>). La longueur et la largeur maximales de la charge sont chacune de 1250 mm / 49 in, débord compris. La hauteur maximale de la charge depuis le sol est de 1700 mm / 67 in. Les types pris en charge comprennent les palettes Europe EPAL, EPAL 3 et EPAL 6, toutes les palettes GMA à embase ouverte, ainsi que tout support de charge à embase ouverte pouvant être pris par les fourches et respectant les dimensions maximales.

Synthèse de conformité

Le J1600 [porte le marquage CE](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/safety-compliance/certificates/ce-declaration-of-conformity/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/safety-compliance/certificates/ce-declaration-of-conformity/>) et [satisfait aux exigences de sécurité de l'UE et des États-Unis](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/safety-compliance/certificates/compliance-statements/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/safety-compliance/certificates/compliance-statements/>), notamment [EN ISO 3691-4:2023](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/safety-compliance/standards/iso-3691-4/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/safety-compliance/standards/iso-3691-4/>) et [ANSI/ITSDF B56.5-2024](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/safety-co) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/safety-co>

[mpliance/standards/ansi-itsdf-b56-5/](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/safety-compliance/certificates/battery-un-38-3-documentation/)). La batterie a été testée conformément à [UN 38.3](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/safety-compliance/certificates/battery-un-38-3-documentation/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/safety-compliance/certificates/battery-un-38-3-documentation/>). Consultez le [fonctionnement de la sécurité du J1600](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/safety-compliance/safety-overview/how-j1600-safety-works/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/safety-compliance/safety-overview/how-j1600-safety-works/>) pour connaître l'architecture de sécurité.

Pages de référence détaillées

- [Dimensions](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/technical-reference/dimensions/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/technical-reference/dimensions/>) — toutes les cotes de l'engin, des fourches et des roues.
- [Caractéristiques électriques](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/technical-reference/electrical-specifications/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/technical-reference/electrical-specifications/>) — moteurs, alimentation électrique et recharge.
- [Caractéristiques de la batterie](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/technical-reference/battery-specifications/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/technical-reference/battery-specifications/>) — composition chimique, taux de décharge, autonomie et essais de transport.
- [Caractéristiques des interfaces](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/technical-reference/interface-specifications/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/technical-reference/interface-specifications/>) — commandes opérateur, voyants et interfaces d'intégration.
- [Caractéristiques techniques du J1600](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/technical-specifications/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/technical-specifications/>) — page des caractéristiques dans la section produit.