



The Mobile Robot Company

Knowledge Center — Dimensions · 2026-08-04

<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/technical-reference/dimensions>

Dimensions

Données dimensionnelles complètes du [transpalette à conduite autonome J1600](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/overview/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/overview/>), en unités métriques et impériales. Utilisez ces valeurs pour planifier l'implantation, vérifier les allées et contrôler la compatibilité des supports de charge.

 CARACTÉRISTIQUES PRÉLIMINAIRES

Les caractéristiques de janvier 2026 sont préliminaires et susceptibles d'être modifiées.

Dimensions de l'engin

Paramètre	Métrique	Impérial
Longueur de l'engin	1893 mm	75 in
Largeur de l'engin	850 mm	33 in
Hauteur de l'engin, fourches abaissées	2 060 mm	81 in
Hauteur de l'engin, fourches à la hauteur maximale	2 350 mm	93 in
Garde au sol	30 mm	1,2 in
Empattement	1106 mm	44 in
Rayon de braquage	1501 mm	59 in
Hauteur du timon en position verticale	1234 mm	49 in
Poids de l'engin	980 kg	—

Géométrie des fourches

Paramètre	Métrique	Impérial
Hauteur des fourches, position la plus basse	90 mm	3,5 in
Hauteur des fourches, position la plus haute	1600 mm	63 in
Longueur des fourches	1150 mm	45 in
Largeur des fourches	180 mm	7 in
Épaisseur des fourches	60 mm	2,4 in
Écartement extérieur des fourches	680 mm	27 in
Écartement intérieur des fourches	320 mm	13 in

La hauteur maximale des fourches de 1600 mm s'applique à la prise et à la dépose manuelles. En mode autonome, la dépose des palettes s'effectue au sol.

Roues

Roue	Dimensions
Galets porteurs	70 mm de largeur × 80 mm de diamètre (2,8 × 3,1 in)
Roue motrice	75 mm de largeur × 230 mm de diamètre (3 × 9 in)

Les roues sont en polyuréthane.

Gabarit de charge admissible

Paramètre	Métrique	Impérial
Longueur maximale de la palette ou de la charge, débord compris	1250 mm	49 in
Largeur maximale de la palette ou de la charge, débord compris	1250 mm	49 in
Hauteur maximale de la charge par rapport au sol	1700 mm	67 in

Le gabarit maximal exact est de 1250 mm. Les supports de charge doivent avoir une [base ouverte sans planche inférieure](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/pallet-and-load-compatibility/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/pallet-and-load-compatibility/>). Les types pris en charge comprennent les palettes Europe EPAL, EPAL 3, EPAL 6, les palettes GMA à base ouverte et tout support de charge à base ouverte pouvant être manutentionné par les fourches dans ces limites.

Documentation connexe

- [Fiches techniques des produits](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/technical-reference/product-data-sheets/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/technical-reference/product-data-sheets/>) — synthèse consolidée des caractéristiques.
- [Caractéristiques électriques](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/technical-reference/electrical-specifications/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/technical-reference/electrical-specifications/>) et [caractéristiques de la batterie](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/technical-reference/battery-specifications/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/technical-reference/battery-specifications/>).
- [Caractéristiques techniques du J1600](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/technical-specifications/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/technical-specifications/>) dans la section consacrée au produit.