



The Mobile Robot Company

Knowledge Center — Présentation des possibilités d'intégration · 2026-08-04

<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/technical-integration/integration-overview>

Présentation des possibilités d'intégration

Cette page présente les possibilités d'intégration du J1600, d'un seul robot autonome à une flotte multiconstructeur. Utilisez-la pour déterminer le niveau logiciel et les interfaces nécessaires à un déploiement.

L'intégration est facultative

[Le J1600](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/overview/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/overview/>) est prêt à l'emploi. Son utilisation de base ne nécessite [aucun réseau Wi-Fi](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/installation/network-and-wi-fi-requirements/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/installation/network-and-wi-fi-requirements/>), aucun système de gestion d'entrepôt (WMS), aucun système de gestion de flotte et [aucun projet d'intégration informatique](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/results/lower-integration-complexity/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/results/lower-integration-complexity/>). Un opérateur [cartographie le site en le parcourant aux commandes du J1600](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/getting-started/creating-the-first-map/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/getting-started/creating-the-first-map/>), enregistre des emplacements et lance des tâches depuis l'écran tactile. Les fonctions d'intégration permettent de passer à une échelle supérieure, mais ne sont jamais indispensables à une utilisation opérationnelle.

Les niveaux de fonctionnalités

Niveau	Fonctionnalités	Exigences
Fonctions manuelles	Prise et dépose de palettes jusqu'à 1,6 m ; commande manuelle complète par le timon	Aucune
Automatisation de base	Lancement des tâches à l'écran ; emplacements enregistrés ; déplacement autonome ; dépose au niveau du sol ; retour vers l'opérateur ; déplacement vers le stationnement	Standard software
Automatisation avancée	Come-to-me ; recharge automatique ; gestion de flotte VDA 5050 ; intégrations via API	Advanced software et options

[Come-to-me](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/scenarios/come-to-me/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/scenarios/come-to-me/>) appelle le robot vers un emplacement au moyen d'une application mobile ou d'une interface Web. Les fonctions connectées de ce niveau avancé nécessitent donc un réseau.

Logiciels Standard et Advanced

Une même plateforme matérielle prend en charge [deux versions logicielles](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/software/software-comparison/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/software/software-comparison/>) :

- **Standard software** (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/software/standard-software/>) est limité aux fonctions essentielles pour garantir une simplicité d'utilisation maximale. Il repose sur l'[apprentissage et la répétition](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/concepts/teach-and-repeat/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/concepts/teach-and-repeat/>), sans configuration et convient aux déploiements d'une seule machine sans intégration de systèmes.
- **Advanced software** (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/software/advanced-software/>) ajoute l'interopérabilité [VDA 5050](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/technical-integration/vda-5050-documentation/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/technical-integration/vda-5050-documentation/>), une [API REST](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/technical-integration/rest-api-documentation/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/technical-integration/rest-api-documentation/>), [Fleet Manager](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/technical-integration/fleet-manager-guide/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/technical-integration/fleet-manager-guide/>), la planification avancée des tâches ainsi que l'intégration avancée avec d'autres logiciels et équipements.

Passage à la version supérieure

La mise à niveau vers Advanced software est facturée séparément :

Élément	Prix catalogue pour l'utilisateur final
Mise à niveau vers Advanced software	14 500 €
Fleet Manager, par robot	6 500 €

Le plus simple est d'installer la mise à niveau en usine lors de la commande du robot. Un partenaire peut l'effectuer ultérieurement ; le client ne peut pas effectuer lui-même cette mise à niveau. Si l'exploitation en flotte ou l'intégration de systèmes est envisageable pendant la durée de vie du robot, envisagez de commander Advanced software avec le robot.

Pour aller plus loin

- Planification d'un projet complet : [guide technique de l'intégrateur système](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/technical-integration/system-integrator-technical-guide/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/technical-integration/system-integrator-technical-guide/>).
- Connexion à un WMS ou à d'autres équipements : [intégration de systèmes externes](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/technical-integration/external-system-integration/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/technical-integration/external-system-integration/>).
- Flottes multiconstructeurs : [documentation VDA 5050](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/technical-integration/vda-5050-documentation/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/technical-integration/vda-5050-documentation/>), et [présentation de VDA 5050](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/concepts/vda-5050-explained/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/concepts/vda-5050-explained/>).
- Déroulement type des tâches : [exemples de processus](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/technical-integration/example-workflows/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/technical-integration/example-workflows/>).