



The Mobile Robot Company

Knowledge Center — Exigences relatives au réseau et au Wi-Fi · 2026-08-04

<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/installation/network-and-wi-fi-requirements>

Exigences relatives au réseau et au Wi-Fi

Le J1600 n'a pas besoin de réseau pour assurer sa fonction principale. Cette page explique quelles fonctions s'exécutent sans aucune connexion, lesquelles utilisent le réseau et ce que vous devez préparer pour les utiliser.

Fonctionnement de base : aucun réseau requis

Le [processus standard prêt à l'emploi](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/how-it-works/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/how-it-works/>), — conduite manuelle, [enregistrement d'emplacements](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/getting-started/saving-the-first-location/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/getting-started/saving-the-first-location/>), création de tâches sur l'écran tactile et transport autonome — fonctionne sans Wi-Fi ni intégration informatique :

- Aucun réseau Wi-Fi obligatoire pour l'utilisation de base.
- Aucun système de gestion d'entrepôt (WMS), gestionnaire de flotte ou autre système intégré obligatoire.
- La cartographie et la navigation s'exécutent à bord à l'aide de la technologie [3D LiDAR SLAM](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/navigation-and-obstacle-avoidance/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/navigation-and-obstacle-avoidance/>), sans dépendre d'une infrastructure ou d'un réseau.

Un seul robot assurant des transports par [apprentissage et répétition](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/installation/mapping-and-drop-point-setup/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/installation/mapping-and-drop-point-setup/>), peut être déployé dans un site dépourvu de réseau Wi-Fi utilisable.

Fonctions utilisant une connexion réseau

La connectivité entre en jeu lorsque vous allez au-delà du processus de base :

Fonction	Pourquoi elle nécessite un réseau
Come-to-me	Le robot est appelé à un emplacement depuis une application mobile ou une interface Web.
VDA 5050	Assure l'interopérabilité au niveau de la flotte avec une couche de gestion de flotte compatible.
REST API	Permet l'intégration avec d'autres logiciels et équipements.
Fleet Manager	Coordonne plusieurs robots.
Assistance à distance	Le portail d'assistance permet d'envoyer des demandes et de téléverser les journaux des appareils.

[Come-to-me](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/scenarios/come-to-me/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/scenarios/come-to-me/>), la coordination de la recharge automatique, la gestion de flotte via [VDA 5050](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/concepts/vda-5050-explained/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/concepts/vda-5050-explained/>) et les intégrations d'API sont des fonctions d'automatisation avancées. VDA 5050, la [REST API](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/technical-integration/rest-api-documentation/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/technical-integration/rest-api-documentation/>), [Fleet Manager](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/technical-integration/fleet-manager-guide/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/technical-integration/fleet-manager-guide/>) et la planification avancée des tâches nécessitent le [package Advanced software](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/software/advanced-software/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/software/advanced-software/>). Consultez [Mises à jour logicielles](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/service-maintenance/software-updates/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/service-maintenance/software-updates/>) et [Dual Mode](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/dual-mode/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/dual-mode/>) pour comprendre comment les différents niveaux de fonctionnalités s'articulent.

Connexion au Wi-Fi

Si vous souhaitez connecter le robot au réseau, la connexion au Wi-Fi est prévue le premier jour de la [prestation de mise en service](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/installation/deployment-checklist/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/installation/deployment-checklist/>), mais elle reste entièrement facultative. Vous pouvez également commencer sans réseau et ajouter la connectivité ultérieurement, lorsque l'application nécessite une [gestion de flotte ou une intégration](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/technical-integration/integration-overview/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/technical-integration/integration-overview/>).

Points à prendre en compte lors de la planification

- Déterminez avant la livraison si une fonction avancée est prévue, afin de pouvoir vérifier en temps utile la couverture Wi-Fi le long des trajets du robot.

- Vous pouvez obtenir de l'aide même si le robot n'est pas connecté : le menu Help/Support (Aide/Assistance) du J1600 affiche un code QR permettant d'envoyer directement les demandes d'assistance technique. Consultez [Diagnostic et collecte des journaux](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/service-maintenance/diagnostics-and-log-collection/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/service-maintenance/diagnostics-and-log-collection/>).
- Pour obtenir les spécifications réseau détaillées, contactez votre partenaire ou hello@mobilerobot.com lors de la [planification d'un projet de flotte ou d'intégration](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/technical-integration/system-integrator-technical-guide/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/technical-integration/system-integrator-technical-guide/>).