



The Mobile Robot Company

Knowledge Center — Articles et actualités · 2026-08-04

<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/category/stories-and-updates>

Articles et actualités

Actualités de l'entreprise, articles technologiques, collaborations avec des partenaires et coulisses de The Mobile Robot Company.



Actualités de l'entreprise

Actualités de The Mobile Robot Company, par ordre chronologique — création, lancement commercial, précommandes, direction, soutien d'Innovation Fund Denmark, victoire au prix IFO...



Récits technologiques

La technologie du J1600 racontée à travers son histoire — pourquoi le Dual Mode existe, comment la navigation 3D LiDAR SLAM fonctionne sans infrastructure, l'architecture de...



Histoires de partenaires

Histoires du réseau de partenaires de The Mobile Robot Company — la collaboration avec ALCA Technologies en Italie, les journées portes ouvertes de United Symbol et le fonctionnement du...



Applications clients

Comment les clients utilisent le J1600 — réception des marchandises, approvisionnement de la production, cross-docking, stockage temporaire, cages ouvertes et charges instables, ainsi qu...



Dans les coulisses

Au cœur de The Mobile Robot Company — sa création, le centre d'essais de Copenhague aux conditions volontairement imparfaites, la fabrication danoise et la visite de site à l'origine de s...

Actualités de l'entreprise

Actualités datées de The Mobile Robot Company, de la plus récente à la plus ancienne. Le tableau récapitulatif des principales étapes figure dans [Certificats et principales étapes](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/newsroom/awards/certificates-and-milestones/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/newsroom/awards/certificates-and-milestones/>).

Juillet 2026 — mise en avant de la collaboration avec ALCA Technologies

Le 8 juillet 2026, l'entreprise a mis en avant sa [collaboration et la poursuite de son partenariat avec ALCA Technologies S.r.l.](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/company/collaborations/technology-collaborations/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/company/collaborations/technology-collaborations/>), qui avait contribué aux journées portes ouvertes United Symbol en Italie. Voir [Témoignages de partenaires](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/newsroom/stories/partner-stories/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/newsroom/stories/partner-stories/>).

Juin 2026 — victoire au prix IFOY et distribution dans huit pays

Le J1600 a remporté le prix IFOY AWARD 2026 dans la catégorie Industrial Truck of the Year, annoncé le 26 juin 2026 après la cérémonie de Stuttgart. À cette date, l'entreprise comptait des [distributeurs partenaires dans huit pays](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/company/history/growth-and-international-expansion/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/company/history/growth-and-international-expansion/>) et développait son réseau. Quelques jours plus tard, du 27 au 29 juin, le J1600 a été présenté lors des journées portes ouvertes United Symbol à Sassuolo, en Italie. Voir [Prix IFOY 2026](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/newsroom/awards/ifo-award-2026/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/newsroom/awards/ifo-award-2026/>) et [Événements passés](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/newsroom/events/past-events/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/newsroom/events/past-events/>).

Avril 2026 — certificat Best in Intralogistics

Le J1600 a reçu le certificat Best in Intralogistics le 16 avril 2026 après avoir franchi les trois étapes de l'audit IFOY au TEST CAMP INTRALOGISTICS de Dortmund, du 15 au 17 avril. Voir [Best in Intralogistics](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/newsroom/awards/best-in-intralogistics/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/newsroom/awards/best-in-intralogistics/>) et [TEST CAMP](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/newsroom/events/test-camp/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/newsroom/events/test-camp/>).

Mars 2026 — soutien d’Innovation Fund Denmark

Le 6 mars 2026, l’entreprise a annoncé avoir obtenu un soutien financier et un accompagnement stratégique de [Innovation Fund Denmark](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/company/collaborations/innovation-fund-denmark/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/company/collaborations/innovation-fund-denmark/>) afin d’accélérer le développement des produits et la commercialisation d’une nouvelle génération de solutions de robotique mobile intelligente. Le PDG Emil Hauch Jensen a indiqué que ce soutien confirmait la pertinence de la technologie et de la vision de l’entreprise. Plus tard en mars, Fernando Fandiño Oliver, vice-président senior EMEA, a abordé le déploiement à grande échelle de la robotique dans le monde dans le podcast Tech Talks « The BotPod » (récapitulatif daté du 22 mars 2026) — voir [Entretiens](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/newsroom/videos/interviews/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/newsroom/videos/interviews/>).

Janvier 2026 — premier produit, premier webinaire et sélection comme finaliste IFOY

Le [J1600](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/overview/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/overview/>), premier produit de l’entreprise, a été lancé en janvier 2026. Le 29 janvier, l’entreprise a inauguré sa [série de webinaires techniques 2026](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/newsroom/events/technical-webinars/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/newsroom/events/technical-webinars/>) avec une présentation technique approfondie du J1600 en direct et a annoncé que le J1600 était finaliste du prix IFOY. Les premières livraisons étaient prévues au deuxième trimestre 2026.

Le 12 janvier 2026, [Fernando Fandiño Oliver](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/company/team/leadership/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/company/team/leadership/>) a rejoint l’entreprise en tant que **vice-président senior EMEA**. Ses responsabilités couvrent le développement commercial régional, l’expansion sur les marchés, les relations avec les clients et les partenaires, les initiatives stratégiques et la mise en œuvre de la stratégie de croissance à long terme de l’entreprise en Europe, au Moyen-Orient et en Afrique.

Fin 2025 — lancement commercial, distinctions et précommandes

- **20 octobre 2025** — date enregistrée du [lancement commercial](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/company/history/product-launch-timeline/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/company/history/product-launch-timeline/>) du J1600.
- **Novembre 2025** — l’entreprise a rejoint le programme [NVIDIA Inception](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/company/collaborations/nvidia-inception/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/company/collaborations/nvidia-inception/>) et figurait parmi les 100 startups de robotique à suivre de The Robot Report (Startup Radar 2025). Voir

[Distinctions décernées à la startup](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/newsroom/awards/startup-recognition/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/newsroom/awards/startup-recognition/>).

- **2 décembre 2025** — ouverture des précommandes du J1600.

Novembre 2024 — création

Emil Hauch Jensen et Odin Kudahl Skovsted ont [créé The Mobile Robot Company](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/company/history/founding-story/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/company/history/founding-story/>) au Danemark. Leur expérience cumulée couvrait des centaines de clients et plus de 10 000 robots déployés. Constatant que les projets de robotique étaient trop difficiles, trop longs et trop complexes, ils ont créé l'entreprise pour proposer des robots mobiles davantage [centrés sur l'opérateur](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/concepts/human-in-the-loop-automation/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/concepts/human-in-the-loop-automation/>), plus faciles à utiliser et plus flexibles. Voir [Dans les coulisses](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/newsroom/stories/behind-the-scenes/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/newsroom/stories/behind-the-scenes/>) et [Entreprise](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/category/company/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/category/company/>).

Récits technologiques

Le [J1600](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/overview/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/overview/>) repose sur quelques choix techniques qui définissent le produit. Cette page présente l'histoire de chacun d'eux.

Une nouvelle catégorie entre deux extrêmes

Les transpalettes manuels préservent la flexibilité, mais imposent des [déplacements à pied à l'opérateur](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/results/reduction-in-manual-working/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/results/reduction-in-manual-working/>) et du temps de trajet. Les systèmes entièrement automatisés peuvent supprimer toute intervention humaine pour une tâche, mais nécessitent souvent une configuration et une intégration par des spécialistes, une infrastructure et des processus stables. Le [Dual Mode](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/dual-mode/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/dual-mode/>) crée une catégorie intermédiaire : l'opérateur prend en charge la saisie des palettes qui exige du discernement et la [gestion des situations exceptionnelles](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/scenarios/handling-exceptions-and-irregular-loads/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/scenarios/handling-exceptions-and-irregular-loads/>), tandis que le J1600 effectue les trajets répétitifs et la dépose au sol. L'objectif est d'atteindre environ 80 % d'automatisation plutôt que 100 %, avec davantage de flexibilité et un investissement initial moindre. C'est précisément ce positionnement que le jury IFOY a récompensé lorsque le J1600 a remporté le prix [Chariot industriel de l'année 2026](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/newsroom/awards/ifoy-award-2026/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/newsroom/awards/ifoy-award-2026/>).

Navigation sans infrastructure

Le J1600 utilise la [3D LiDAR SLAM](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/navigation-and-obstacle-avoidance/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/navigation-and-obstacle-avoidance/>) (localisation et cartographie simultanées), traitée par un ordinateur industriel d'IA NVIDIA Jetson. Il crée et actualise une carte tridimensionnelle pendant qu'un opérateur le conduit, puis détermine sa position et planifie les itinéraires vers les destinations enregistrées, sans rails fixes, câbles, réflecteurs ni modification du bâtiment. Le système analyse les structures de l'environnement jusqu'à une hauteur de 70 m au-dessus du véhicule. Sa cartographie 3D est conçue pour offrir davantage de précision et de fiabilité qu'une navigation 2D traditionnelle dans les environnements complexes ou changeants. Le véhicule peut ainsi être utilisé sur des [sites industriels existants](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/use-cases/brownfield-automation/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/use-cases/brownfield-automation/>) dont l'agencement évolue. Tous les détails

figurent dans les [caractéristiques techniques](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/technical-specifications/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/technical-specifications/>).

Une sécurité multicouche

[La navigation et la sécurité sont délibérément séparées](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/safety-compliance/safety-overview/navigation-sensors-vs-safety-sensors/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/safety-compliance/safety-overview/navigation-sensors-vs-safety-sensors/>). Le LiDAR 3D et la caméra RVB avec IA font partie de l'architecture de commande. La protection des personnes repose sur deux scanners LiDAR de sécurité 2D dédiés, des composants certifiés et un automate de sécurité indépendant. Un champ de protection à 360 degrés sécurise les déplacements autonomes en marche avant comme en marche arrière. Des bandes lumineuses bleues matérialisent la zone protégée, et le champ s'étend à mesure que la vitesse augmente. L'opérateur doit confirmer le passage en mode automatique. Dès qu'il saisit le timon, le véhicule repasse immédiatement en mode manuel. L'interaction entre ces différentes couches est expliquée dans [le fonctionnement de la sécurité du J1600](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/safety-compliance/safety-overview/how-j1600-safety-works/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/safety-compliance/safety-overview/how-j1600-safety-works/>).

Montrer puis répéter, sans programmation

Pour créer un emplacement, il suffit de conduire le J1600 jusqu'au point voulu et d'appuyer sur **Enregistrer l'emplacement**. Le nombre d'emplacements n'est soumis à aucune limite logicielle. Les tâches recombinent les points enregistrés, de sorte que l'opérateur n'a jamais à montrer chaque trajet possible d'un point A à un point B. La formation d'un conducteur de transpalette expérimenté prend environ 30 minutes, et l'utilisation de base ne nécessite ni Wi-Fi ni projet informatique. La vidéo de présentation se trouve dans [Vidéos pratiques](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/newsroom/videos/how-to-videos/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/newsroom/videos/how-to-videos/>).

Le langage commun des flottes

Pour les sites qui passent d'un seul J1600 à une flotte, l'[Advanced software](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/software/advanced-software/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/software/advanced-software/>) ajoute une prise en charge complète de [VDA 5050](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/software/vda-5050/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/software/vda-5050/>), la norme d'interopérabilité qui permet à des robots de différents fournisseurs de coexister sous un système de gestion de flotte compatible, ainsi qu'une [REST API](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/technical-integration/rest-api-documentation/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/technical-integration/rest-api-documentation/>), un [Fleet Manager](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/technical-integration/fleet-man) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/technical-integration/fleet-man>

[ager-guide/](#)) et une planification avancée des tâches. L'entreprise travaille avec des fournisseurs reconnus de systèmes de gestion de flotte VDA 5050. L'automatisation peut commencer à petite échelle, puis évoluer progressivement.

La philosophie sous-jacente

Tous ces choix reposent sur un même principe : le discernement humain n'est pas une défaillance du système. Ce raisonnement est exposé dans [l'automatisation avec intervention humaine](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/concepts/human-in-the-loop-automation/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/concepts/human-in-the-loop-automation/>), et les situations dans lesquelles les personnes sont plus performantes que les machines sont illustrées dans [Applications clients](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/newsroom/stories/customer-applications/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/newsroom/stories/customer-applications/>) et [En coulisses](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/newsroom/stories/behind-the-scenes/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/newsroom/stories/behind-the-scenes/>).

Histoires de partenaires

The Mobile Robot Company commercialise ses produits par l'intermédiaire d'un réseau international (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/company/about/business-model/>), de distributeurs, d'intégrateurs et de partenaires de maintenance. En juin 2026, des partenariats avec des distributeurs existaient dans huit pays (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/company/history/growth-and-international-expansion/>), et le réseau poursuivait son expansion. Cette page rassemble des histoires issues de ce réseau.

ALCA Technologies : l'automatisation face aux aléas des entrepôts

Dans un contenu daté du 8 juillet 2026 (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/newsroom/press-releases/partner-announcements/>), l'entreprise a remercié **ALCA Technologies S.r.l.** (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/company/collaborations/technology-collaborations/>), pour sa collaboration et la poursuite de son partenariat. Cette collaboration illustre les conditions d'entrepôt susceptibles de perturber une automatisation rigide : palettes endommagées, cerclage détendu, film étirable pendant, poussière et autres conditions de manutention imparfaites ou changeantes.

Le **J1600** (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/overview/>) répond à ces situations grâce au **Dual Mode** (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/dual-mode/>) : l'opérateur met à profit son expérience et son appréciation de la situation lors de la prise en charge de la palette, tandis que le véhicule assure le transport autonome répétitif. Les résultats présentés comprenaient une réduction des déplacements à pied sans valeur ajoutée (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/results/reduction-in-manual-walking/>), une manutention plus sûre des palettes, des flux de marchandises plus fluides, une productivité accrue et une meilleure adaptation aux conditions changeantes des entrepôts.

Journées portes ouvertes de United Symbol : trois jours à Sassuolo

ALCA Technologies a également apporté son soutien local lors des démonstrations du J1600 aux **journées portes ouvertes de United Symbol**, à Sassuolo, dans la province de Modène, en Italie, pendant trois jours jusqu'au 29 juin 2026. United Symbol

a accueilli des dirigeants du secteur et des clients finaux issus de plusieurs industries. Ils ont assisté en direct au fonctionnement Dual Mode et échangé avec l'équipe sur l'efficacité des entrepôts, la réduction de la manutention manuelle et l'automatisation évolutive. Un récapitulatif publié le 30 juin remerciait United Symbol pour son accueil et ALCA Technologies pour son soutien, son professionnalisme et sa collaboration. Voir [Événements passés](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/newsroom/events/past-events/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/newsroom/events/past-events/>).

Fonctionnement du réseau de partenaires

Les partenaires assurent les démonstrations locales, les essais, le déploiement, la maintenance et les relations avec les clients. L'entreprise fournit les robots, les pièces, les logiciels, l'assistance technique, la formation et les contacts commerciaux. Les tarifs catalogue sont publics et les demandes des clients sont transmises au [réseau de partenaires](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/buying-and-deployment/find-a-local-partner/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/buying-and-deployment/find-a-local-partner/>), au lieu d'être traitées directement par l'entreprise.

Les intégrateurs, distributeurs et partenaires de maintenance qualifiés [peuvent déposer une candidature pour leur pays](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/partners/program/application-process/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/partners/program/application-process/>). Cette invitation est également formulée dans les [vidéos de l'entreprise consacrées aux partenaires](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/newsroom/videos/customer-and-partner-videos/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/newsroom/videos/customer-and-partner-videos/>), et les modalités du programme figurent dans la section [Partenaires](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/category/partners/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/category/partners/>).

Applications clients

Le **J1600** (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/overview/>) est conçu pour le transport intérieur de palettes entre emplacements au sol. Cette page présente les cas d'utilisation des clients et prospects, ainsi que les démonstrations qui les illustrent concrètement. Le catalogue complet se trouve sous **Applications** (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/category/applications/>).

Où utiliser le J1600

- **Réception des marchandises** (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/use-cases/inbound-receiving/>) : décharger manuellement un camion, puis laisser le J1600 acheminer la palette en mode automatique vers la zone de contrôle ou de stockage.
- **Approvisionnement de la production** (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/use-cases/production-supply/>) : un opérateur prépare une palette ; le J1600 achemine les matières jusqu'à la ligne de production à la demande.
- **Cross-docking** (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/use-cases/cross-docking/>) : acheminer des palettes entre plusieurs points d'origine et de destination sans créer de tâche spécifique pour chaque combinaison.
- **Stockage temporaire** (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/use-cases/temporary-storage/>) : créer des emplacements de stockage à court terme lorsque les besoins évoluent — l'ajout d'un nouvel emplacement ne prend que quelques minutes.
- **Gestion des zones tampons et d'attente** (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/use-cases/buffer-and-staging-management/>) : assurer le transport entre les lignes, les zones d'attente et les zones de stockage.
- **Automatisation locale d'un îlot de travail** (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/use-cases/local-work-cell-automation/>) : prendre en charge des flux indépendants au sein d'un site plus vaste lorsqu'un projet de flotte complet serait surdimensionné.
- **Automatisation de sites existants** (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/use-cases/brownfield-automation/>) : s'adapter aux changements d'implantation et aux obstacles sans infrastructure permanente.

Charges autres que les palettes Europe

Les clients transportent des [cages ouvertes, des fûts et d'autres supports de charge à base ouverte](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/use-cases/open-cages-and-alternative-load-carriers/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/use-cases/open-cages-and-alternative-load-carriers/>), dans le [gabarit admissible](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/pallet-and-load-compatibility/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/pallet-and-load-compatibility/>) de 1250 × 1250 mm, avec une hauteur de charge maximale de 1700 mm — « tout ce qui présente une base ouverte, nous pouvons le prendre en charge », comme l'indique la [vidéo sur la polyvalence](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/newsroom/videos/customer-and-partner-videos/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/newsroom/videos/customer-and-partner-videos/>) de l'entreprise. Pour les [charges sensibles ou instables](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/use-cases/sensitive-or-unstable-loads/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/use-cases/sensitive-or-unstable-loads/>), l'opérateur effectue manuellement la prise de charge et les manœuvres de précision, puis confie le long trajet au mode automatique.

Profil du client type

Les secteurs ciblés comprennent [l'industrie manufacturière](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/industries/manufacturing/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/industries/manufacturing/>), [l'entreposage](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/industries/warehousing/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/industries/warehousing/>), les prestataires logistiques, [la préparation de commandes e-commerce](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/industries/e-commerce-e-and-fulfillment/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/industries/e-commerce-e-and-fulfillment/>) et [la distribution alimentaire et de produits de grande consommation](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/industries/grocery-and-fmcg/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/industries/grocery-and-fmcg/>). Le [cœur de cible](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/company/about/markets-we-serve/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/company/about/markets-we-serve/>) comprend les PME travaillant en une seule équipe avec un à cinq opérateurs de transpalette, ainsi que les grands sites comportant de nombreux petits flux de manutention locaux. La rentabilité est prévue pour une utilisation de huit heures par jour, cinq jours par semaine — aucun fonctionnement 24 h/24 et 7 j/7 n'est requis.

Voir le J1600 en fonctionnement avant l'achat

Trois modalités d'évaluation sont proposées : une [démonstration](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/buying-and-deployment/request-a-demonstration/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/buying-and-deployment/request-a-demonstration/>) pratique de 30 à 60 minutes dans le centre de démonstration d'un partenaire ou sur le site du client ; un [essai payant de deux semaines](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/buying-and-deployment/two-week-trial/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/buying-and-deployment/two-week-trial/>) (tarif catalogue : 4 000 €, mise en service et assistance incluses, avec retour gratuit à tout moment) ; et une [preuve de concept](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/planning/proof-of-concept-planning/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/planning/proof-of-concept-planning/>), réalisée dans [l'espace de démonstration de Copenhague](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/company/locations/test-and-demonstration-facility/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/company/locations/test-and-demonstration-facility/>) ou avec des machines acheminées jusqu'à l'usine du client.

La meilleure preuve de la facilité de prise en main est la [démonstration par un utilisateur novice au TEST CAMP](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/newsroom/events/test-camp/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/newsroom/events/test-camp/>) : un professionnel de la logistique qui n'avait jamais utilisé le J1600 a enregistré un emplacement, créé une tâche de dépose avec retour, puis lancé le robot en quelques minutes. L'enregistrement est disponible dans [Démonstrations produit](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/newsroom/videos/product-demonstrations/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/newsroom/videos/product-demonstrations/>).

Limites d'utilisation

La conduite automatique est réservée à une utilisation en intérieur et sur un [sol horizontal](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/installation/floor-requirements/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/installation/floor-requirements/>) (pente franchissable en mode automatique : 0 %), la dépose automatique s'effectue au niveau du sol, [la température d'utilisation est limitée à 5–40 °C](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/installation/operating-environment-requirements/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/installation/operating-environment-requirements/>) et les charges doivent présenter une base ouverte. Les situations qui nécessitent le jugement humain — ponts de liaison, palettes endommagées, encombrement — sont abordées dans [l'automatisation avec intervention humaine](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/concepts/human-in-the-loop-automation/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/concepts/human-in-the-loop-automation/>).

Dans les coulisses

Comment l'entreprise construit et teste le [J1600](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/overview/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/overview/>), et les expériences qui ont façonné sa [philosophie de conception](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/company/about/our-approach-to-automation/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/company/about/our-approach-to-automation/>).

La création de l'entreprise

Avant de [fonder The Mobile Robot Company](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/company/history/founding-story/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/company/history/founding-story/>), en novembre 2024, Emil Hauch Jensen et Odin Kudahl Skovsted avaient réalisé ensemble des projets pour des centaines de clients et déployé plus de 10 000 robots au sein d'entreprises internationales de robotique mobile et d'automatisation. Leur constat : les projets robotiques étaient trop difficiles, trop lents et trop complexes. L'entreprise a été créée pour concevoir des robots mobiles centrés sur l'opérateur, plus simples à utiliser et plus flexibles. Pour en savoir plus sur [l'équipe](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/company/team/team-members/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/company/team/team-members/>), consultez la rubrique [Entreprise](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/category/company/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/category/company/>).

Le centre d'essais de Copenhague

L'entreprise valide le J1600 dans une [zone de démonstration et d'essais à Copenhague](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/company/locations/test-and-demonstration-facility/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/company/locations/test-and-demonstration-facility/>), dans des conditions volontairement représentatives de la réalité : sol délibérément irrégulier, charges d'essai remplies d'eau et plusieurs configurations d'essai. L'objectif est de tester la machine dans les conditions imparfaites d'un véritable entrepôt, et non dans un laboratoire. Les clients peuvent se rendre sur place pour des [démonstrations](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/buying-and-deployment/request-a-demonstration/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/buying-and-deployment/request-a-demonstration/>) et des essais. Pour une [validation de concept](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/planning/proof-of-concept-planning/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/planning/proof-of-concept-planning/>), les machines peuvent être transportées sur le site du client. Le directeur technique Odin Kudahl Skovsted présente le centre dans une [vidéo](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/newsroom/videos/product-demonstrations/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/newsroom/videos/product-demonstrations/>).

Fabriqué au Danemark

Le J1600 est fabriqué au Danemark et le siège social de l'entreprise se trouve à Hvidovre (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/company/locations/headquarters/>).

La visite de site qui a façonné la philosophie

Le PDG Emil Hauch Jensen a visité en Allemagne une importante plateforme de cross-docking pour le commerce électronique. Cette visite a influencé la philosophie privilégiant la flexibilité (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/applications/results/operational-flexibility/>), du J1600. Ses observations :

- des camions arrivaient environ toutes les 10 minutes sur cinq quais de réception ;
- chaque colis recevait un code-barres interne dans les 30 secondes environ suivant son déchargement et devenait presque immédiatement disponible à la vente ;
- les logiciels prenaient en quelques millisecondes des décisions relatives à la gestion des flux ;
- pourtant, tous les processus n'étaient pas automatisés et certains systèmes robotiques étaient progressivement remplacés par des convoyeurs et des trieurs fiables ;
- de brèves immobilisations mécaniques de moins de 10 minutes pouvaient survenir plusieurs fois par jour ;
- l'implantation, les flux, les zones tampons et la composition des références pouvaient changer plusieurs fois par semaine.

Conclusion : la flexibilité et la robustesse sont indispensables à l'activité, même dans les installations fortement automatisées. Ce constat est directement lié au Dual Mode (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/products/j1600/dual-mode/>) : conduite automatique pour les déplacements répétitifs, avec reprise immédiate de la conduite manuelle lorsque les conditions changent.

Pourquoi l'opérateur reste aux commandes

La logique de conception de l'entreprise se résume en dix situations dans lesquelles l'appréciation humaine est plus efficace que l'automatisation : repérer les palettes endommagées, évaluer la stabilité des charges, éviter que le film étirable ne s'accroche, retrouver les palettes mal placées, détecter les marchandises

endommagées, franchir des rampes de quai fortement inclinées, circuler dans des zones encombrées, gérer les urgences, apprendre des itinéraires et éviter les contraintes supplémentaires liées à l'automatisation. L'argumentaire complet est présenté dans [l'automatisation avec intervention humaine](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/concepts/human-in-the-loop-automation/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/documentation/concepts/human-in-the-loop-automation/>), et ses conséquences techniques sont décrites dans les [Récits technologiques](https://info.mobilerobot.com/fr-fr/newsroom/stories/technology-stories/) (<https://info.mobilerobot.com/fr-fr/newsroom/stories/technology-stories/>).