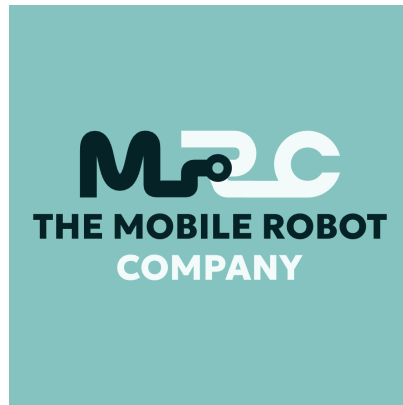




The Mobile Robot Company

Knowledge Center — Standard Software · 2026-08-04

<https://info.mobilerobot.com/es-es/products/software/standard-software>

Standard Software

Standard software es el software básico de la [transpaleta autónoma J1600](https://info.mobilerobot.com/es-es/products/j1600/overview/) (<https://info.mobilerobot.com/es-es/products/j1600/overview/>). Se ha reducido deliberadamente a las funciones esenciales para ofrecer la máxima facilidad de uso. Se basa en el método de [aprendizaje y repetición](https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/concepts/teach-and-repeat/) (<https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/concepts/teach-and-repeat/>), que no requiere configuración, y está diseñado para resultar tan sencillo como un producto de consumo para cualquier persona que ya maneje una transpaleta eléctrica.

Qué incluye

- **Creación de tareas** (<https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/user-guides/task-management/>) **mediante aprendizaje y repetición** — conduzca hasta un punto, guárdelo y reutilícelo en tareas autónomas. No requiere programación ni configuración.
- **Inicio de tareas desde la pantalla táctil** — las tareas se crean e inician desde la [pantalla multitáctil de 15 pulgadas](https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/technical-reference/interface-specifications/) (<https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/technical-reference/interface-specifications/>) del vehículo.
- **Ubicaciones guardadas** — las ubicaciones se crean [conduciendo hasta un punto y pulsando Guardar ubicación](https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/getting-started/saving-the-first-location/) (<https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/getting-started/saving-the-first-location/>). El software no limita el número de ubicaciones guardadas.
- **Funciones básicas de automatización** — inicio de tareas automáticas desde la pantalla, conducción autónoma hasta ubicaciones guardadas, depósito de palés a nivel del suelo, retorno al operador y desplazamiento a la zona de estacionamiento.

Trabajo con tareas y ubicaciones

El operario [recoge manualmente un palé](https://info.mobilerobot.com/es-es/applications/scenarios/manual-pickup-and-autonomous-delivery/) (<https://info.mobilerobot.com/es-es/applications/scenarios/manual-pickup-and-autonomous-delivery/>), elige un destino guardado en la pantalla táctil, selecciona qué debe hacer el robot después de la entrega —volver al origen, dirigirse a otro punto o a la zona de estacionamiento, o [parar y esperar](https://info.mobilerobot.com/es-es/applications/scenarios/deliver-and-wait/) (<https://info.mobilerobot.com/es-es/applications/scenarios/deliver-and-wait/>)— y [confirma el modo autónomo](https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/user-guides/autonomous-operation/) (<https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/user-guides/autonomous-operation/>) con el

botón físico de arranque. Las ubicaciones se pueden combinar libremente, por lo que no es necesario enseñar todas las variantes posibles de A a B. Consulte [Dual Mode](https://info.mobilerobot.com/es-es/products/j1600/dual-mode/) (<https://info.mobilerobot.com/es-es/products/j1600/dual-mode/>) para saber cómo un mismo vehículo combina el funcionamiento manual y autónomo.

Requisitos de implantación

Standard software está pensado para implantaciones de una sola unidad sin necesidad de un proyecto de integración de sistemas:

- [La conexión wifi es opcional](https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/installation/network-and-wi-fi-requirements/) (<https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/installation/network-and-wi-fi-requirements/>) para el [flujo de trabajo básico listo para usar](https://info.mobilerobot.com/es-es/products/j1600/how-it-works/) (<https://info.mobilerobot.com/es-es/products/j1600/how-it-works/>).
- [No se requiere un sistema de gestión de almacenes \(WMS\), Fleet Manager ni integración informática](https://info.mobilerobot.com/es-es/applications/results/lower-integration-complexity/) (<https://info.mobilerobot.com/es-es/applications/results/lower-integration-complexity/>).
- No se requieren modificaciones en el edificio, carriles guía, cables ni reflectores — la navegación utiliza [3D LiDAR SLAM](https://info.mobilerobot.com/es-es/products/j1600/navigation-and-obstacle-avoidance/) (<https://info.mobilerobot.com/es-es/products/j1600/navigation-and-obstacle-avoidance/>).
- La [formación](https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/getting-started/operator-training/) (<https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/getting-started/operator-training/>) dura unos 30 minutos para un operario con experiencia en transpaletas eléctricas y se complementa con un tutorial integrado en el vehículo o disponible en línea.

A quién va dirigido

Standard software es adecuado para operaciones que quieran poner en marcha rápidamente un solo robot: un único J1600 automatiza el transporte repetitivo entre posiciones a nivel del suelo, y los propios operarios pueden añadir o cambiar ubicaciones sin recurrir a un especialista en automatización.

Actualización

Cuando aumentan las necesidades de la aplicación, la actualización a [Advanced software](https://info.mobilerobot.com/es-es/products/software/advanced-software/) (<https://info.mobilerobot.com/es-es/products/software/advanced-software/>), añade interoperabilidad con [VDA 5050](https://info.mobilerobot.com/es-es/products/software/vda-5050/) (<https://info.mobilerobot.com/es-es/products/software/vda-5050/>), una [REST API](https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/technical-integration/rest-api/) ([https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/technical-integration/res](https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/technical-integration/rest-api/)

[t-api-documentation/](#)), [Fleet Manager](https://info.mobilerobot.com/es-es/products/software/fleet-manager/) (<https://info.mobilerobot.com/es-es/products/software/fleet-manager/>), planificación avanzada de tareas y una integración más completa con otros sistemas. Consulte la [comparativa de software](https://info.mobilerobot.com/es-es/products/software/software-comparison/) (<https://info.mobilerobot.com/es-es/products/software/software-comparison/>) para ver las opciones lado a lado.