



The Mobile Robot Company

Knowledge Center — Especificaciones técnicas · 2026-08-04

<https://info.mobilerobot.com/es-es/products/j1600/technical-specifications>

Especificaciones técnicas

Este es el resumen general de especificaciones del [J1600](https://info.mobilerobot.com/es-es/products/j1600/overview/) (<https://info.mobilerobot.com/es-es/products/j1600/overview/>). Las tablas detalladas de dimensiones, prestaciones y batería se encuentran en [Dimensiones y prestaciones](https://info.mobilerobot.com/es-es/products/j1600/dimensions-and-performance/) (<https://info.mobilerobot.com/es-es/products/j1600/dimensions-and-performance/>); los límites de carga, en [Compatibilidad de palés y cargas](https://info.mobilerobot.com/es-es/products/j1600/pallet-and-load-compatibility/) (<https://info.mobilerobot.com/es-es/products/j1600/pallet-and-load-compatibility/>); y los requisitos de las instalaciones, en [Entorno de funcionamiento](https://info.mobilerobot.com/es-es/products/j1600/operating-environment/) (<https://info.mobilerobot.com/es-es/products/j1600/operating-environment/>).

ESPECIFICACIONES PRELIMINARES

Estas especificaciones de enero de 2026 son preliminares y están sujetas a cambios. Utilice la documentación vigente del producto para tomar decisiones sobre la implantación.

Especificaciones principales

Parámetro	Valor
Tipo de tracción	Eléctrica
Capacidad de carga nominal	1.600 kg / aproximadamente 3.500 lb
Altura máxima de recogida/deposición manual de palés	1.600 mm / 63 in
Altura de entrega automática de palés	A nivel del suelo
Velocidad máxima	5,4 km/h / 1,5 m/s / 3,4 mph
Peso de la transpaleta	980 kg
Dimensiones de la máquina	1.893 × 850 × 2.060 mm con las horquillas bajadas
Radio de giro	1.501 mm
Navegación	SLAM mediante LiDAR 3D
Procesamiento	Ordenador industrial NVIDIA Jetson para IA
Interfaz	HMI multitáctil de 15 pulgadas
Batería	Batería de fosfato de hierro y litio (LiFePO ₄) de 24 V y 200 Ah
Grado de protección	IP21
Temperatura de funcionamiento	5–40 °C / 41–104 °F
Pendiente máxima en modo automático	0° / 0 %
Conectividad básica	Wi-Fi opcional
Integración avanzada	VDA 5050, REST API, Fleet Manager y planificación avanzada de tareas

Componentes de hardware y del sistema de control

Tracción y chasis:

- [Motor de tracción de CA](https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/technical-reference/electrical-specifications/) (<https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/technical-reference/electrical-specifications/>), 1,5 kW
- Motor de elevación, 2,2 kW
- [Batería de fosfato de hierro y litio de 24 V y 200 Ah](https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/technical-reference/battery-specifications/) (<https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/technical-reference/battery-specifications/>)
- Ruedas de poliuretano; rodillos de carga de 70 mm de ancho × 80 mm de diámetro (2,8 × 3,1 in); rueda motriz de 75 mm de ancho × 230 mm de diámetro (3 × 9 in)
- Grado de protección IP21

Sistema de control:

- LiDAR 3D para la detección de obstáculos y la navegación
- Cámara RGB con IA
- PC industrial NVIDIA Jetson
- [Panel HMI multitáctil de 15 pulgadas](https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/technical-reference/interface-specifications/) (<https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/technical-reference/interface-specifications/>).
- Timón de transpaleta para el control manual
- Luces indicadoras en el suelo para el modo automático
- Selector con llave con posiciones de apagado, solo modo manual y modo automático
- Botón LED de inicio/reanudación para ejecutar tareas automáticas
- Sensor de altura de elevación
- Altavoz

Entre los componentes visibles desde el exterior se incluyen el LiDAR 3D de navegación, la cámara RGB con IA, la HMI multitáctil, la parada de emergencia, el botón de inicio/reanudación, el selector con llave, el timón, la interfaz de carga automática y los LiDAR de seguridad delantero y trasero. Los componentes de seguridad certificados se enumeran en [Descripción general de la seguridad](https://info.mobilerobot.com/es-es/products/j1600/safety-overview/) (<https://info.mobilerobot.com/es-es/products/j1600/safety-overview/>).

Cómo interpretar las cifras

- La altura de elevación de 1,6 m (1.600 mm) es una capacidad disponible en modo **manual**. La entrega autónoma de palés está especificada a nivel del suelo.
- La velocidad máxima es exactamente de 5,4 km/h; 5 km/h es un valor redondeado.
- La envolvente máxima del palé es exactamente de 1.250 mm / 49 in por lado, aunque a veces se redondea a 1,2 m / 48 in. Consulte [Compatibilidad de palés y cargas](https://info.mobilerobot.com/es-es/products/j1600/pallet-and-load-compatibility/) (<https://info.mobilerobot.com/es-es/products/j1600/pallet-and-load-compatibility/>).

Páginas relacionadas

- [Dimensiones y prestaciones](https://info.mobilerobot.com/es-es/products/j1600/dimensions-and-performance/) (<https://info.mobilerobot.com/es-es/products/j1600/dimensions-and-performance/>) — tablas completas de dimensiones, movimiento y batería.
- [Navegación y prevención de obstáculos](https://info.mobilerobot.com/es-es/products/j1600/navigation-and-obstacle-avoidance/) (<https://info.mobilerobot.com/es-es/products/j1600/navigation-and-obstacle-avoidance/>) — información detallada sobre el sistema de conducción autónoma.
- [Cargadores y accesorios](https://info.mobilerobot.com/es-es/products/j1600/chargers-and-accessories/) (<https://info.mobilerobot.com/es-es/products/j1600/chargers-and-accessories/>) — opciones y velocidades de carga.
- [Glosario](https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/concepts/glossary/) (<https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/concepts/glossary/>) — definiciones de términos como SLAM, HMI y VDA 5050.