



The Mobile Robot Company

Knowledge Center — Documentación de VDA 5050 · 2026-08-04

<https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/technical-integration/vda-5050-documentation>

Documentación de VDA 5050

El J1600 ofrece compatibilidad total con VDA 5050. Esta página explica qué implica en la práctica para una implantación: qué permite la interfaz, qué requisitos tiene y cómo se suministra la configuración de una flota VDA 5050. Para obtener información sobre la propia norma, consulte [Explicación de VDA 5050](https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/concepts/vda-5050-explained/) (<https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/concepts/vda-5050-explained/>).

Qué permite VDA 5050 en el J1600

VDA 5050 es la interfaz de interoperabilidad que permite que robots móviles de distintos proveedores trabajen juntos en la misma zona bajo un sistema compatible de gestión de flotas. Con VDA 5050 habilitado, el J1600 puede:

- funcionar como parte de una flota coordinada por un gestor de flotas compatible con VDA 5050;
- trabajar junto con robots de otros proveedores bajo el mismo sistema de gestión de flotas;
- pasar de una sola unidad basada en la enseñanza y repetición de rutas a una implantación coordinada de varios robots sin cambiar el hardware.

The Mobile Robot Company colabora con proveedores consolidados de soluciones de gestión de flotas VDA 5050.

Requisitos

La compatibilidad con VDA 5050 forma parte del paquete **Advanced software** (<https://info.mobilerobot.com/es-es/products/software/advanced-software/>) (precio de tarifa para el usuario final: 14.500 €), que también incluye la **REST API** (<https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/technical-integration/rest-api-documentation/>), **Fleet Manager** (<https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/technical-integration/fleet-manager-guide/>) y la planificación avanzada de tareas. La actualización se instala más fácilmente en fábrica al realizar el pedido del J1600. Un partner puede instalarla posteriormente, pero los clientes no pueden hacerlo por su cuenta.

El funcionamiento conectado de la flota requiere una red. El uso básico e independiente del J1600 no la requiere: [la conexión Wi-Fi es opcional de serie](https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/installation/network-and-wi-fi-requirements/) (<https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/installation/network-and-wi-fi-requirements/>).

Planificación de una implantación VDA 5050

1. Pida los J1600 con Advanced software o solicite a un partner que actualice las unidades existentes.
2. Confirme con The Mobile Robot Company o con su partner durante la definición del alcance los detalles de la interfaz, incluida la versión de VDA 5050 compatible y los productos de gestión de flotas validados para su proyecto.
3. Incluya la configuración del sistema de gestión de flotas en el alcance de la puesta en servicio. Se trata de un complemento del [paquete de instalación y puesta en servicio](https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/technical-integration/system-integrator-technical-guide/#commissioning-services) (<https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/technical-integration/system-integrator-technical-guide/#commissioning-services>).
4. Valide las tareas y la seguridad en las instalaciones como parte de la puesta en servicio y antes de la entrega.

Cuándo VDA 5050 no es la solución adecuada

Un solo J1600 destinado a un único flujo no necesita un sistema de gestión de flotas: la función de [enseñanza y repetición](https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/concepts/teach-and-repeat/) (<https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/concepts/teach-and-repeat/>), de [Standard software](https://info.mobilerobot.com/es-es/products/software/standard-software/) (<https://info.mobilerobot.com/es-es/products/software/standard-software/>) cubre este caso. Para integraciones directas punto a punto con el software o los equipos de las instalaciones, en lugar de coordinar una flota, utilice la [REST API](https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/technical-integration/rest-api-documentation/) (<https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/technical-integration/rest-api-documentation/>).