



The Mobile Robot Company

Knowledge Center — Formación de operadores · 2026-08-04

<https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/getting-started/operator-training>

Formación de operadores

El J1600 está diseñado para que un operador con experiencia en transpaletas eléctricas pueda aprender a utilizarlo en unos 30 minutos. La formación se centra en el operador y no requiere programación: el uso habitual no exige conocimientos de programación ni la intervención de un especialista en automatización.

Por qué la formación es breve

- **El modo manual resulta familiar.** El timón y el funcionamiento manual están diseñados para ofrecer una experiencia similar a la de una transpaleta eléctrica convencional. Un operador que ya utilice una conoce la mayor parte del funcionamiento de la máquina.
- **Las tareas no requieren programación.** Para crear una tarea, basta con elegir un destino guardado y el comportamiento posterior a la entrega en la [pantalla táctil de 15 pulgadas](https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/technical-reference/interface-specifications/) (<https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/technical-reference/interface-specifications/>): se trata de [enseñar y repetir](https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/concepts/teach-and-repeat/) (<https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/concepts/teach-and-repeat/>), no de configurar.
- **La interfaz guía al operador.** El J1600 solicita confirmación antes de [pasar al modo automático](https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/user-guides/autonomous-operation/) (<https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/user-guides/autonomous-operation/>), e indica al operador que se aparte antes de iniciar la marcha.

Un usuario que ya había utilizado transpaletas eléctricas, pero nunca el J1600, ha [demostrado públicamente](https://info.mobilerobot.com/es-es/applications/customer-stories/video-case-stories/) (<https://info.mobilerobot.com/es-es/applications/customer-stories/video-case-stories/>) cómo guardar una ubicación, crear una tarea de depósito y retorno, confirmar el modo automático y observar al J1600 desplazarse entre personas, todo ello en unos 15 minutos desde su primer contacto con la máquina.

Qué aprende un operador

1. Conducción y elevación en [modo manual](https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/user-guides/manual-operation/) (<https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/user-guides/manual-operation/>) (recogidas y depósitos hasta 1.600 mm).
2. Guardar y asignar nombres a ubicaciones; consulte [Guardar la primera ubicación](https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/getting-started/saving-the-first-location/) (<https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/getting-started/saving-the-first-location/>).
3. Crear tareas y elegir el comportamiento posterior a la entrega; consulte [Crear la primera tarea](https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/getting-started/creating-the-first-task/) (<https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/getting-started/creating-the-first-task/>).

[e-first-task/](#)).

4. La transferencia de control: confirmar el modo automático mediante el botón físico de arranque y apartarse; consulte [Modos manual y autónomo](https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/getting-started/manual-and-autonomous-modes/) (<https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/getting-started/manual-and-autonomous-modes/>).
5. Recuperar el control: agarrar o mover el timón, utilizar los controles de parada y anulación, y accionar las [paradas de emergencia](https://info.mobilerobot.com/es-es/safety-compliance/safety-overview/emergency-stops-and-manual-takeover/) (<https://info.mobilerobot.com/es-es/safety-compliance/safety-overview/emergency-stops-and-manual-takeover/>).
6. Procedimientos de carga; consulte [Carga](https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/user-guides/charging/) (<https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/user-guides/charging/>).

Materiales de formación

El propio equipo incluye un tutorial para operadores que también está disponible en línea. Los [vídeos tutoriales breves de acceso público](https://info.mobilerobot.com/es-es/newsroom/videos/how-to-videos/) (<https://info.mobilerobot.com/es-es/newsroom/videos/how-to-videos/>) explican cómo añadir ubicaciones de depósito, crear tareas y cargar la batería.

Formación estructurada del paquete de puesta en servicio

El [paquete opcional de instalación y puesta en servicio](https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/getting-started/first-time-setup/#the-commissioning-package) (<https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/getting-started/first-time-setup/#the-commissioning-package>), de cinco días de duración, incluye formación reglada:

- **Día 2:** formación en grupo para todos los operadores y prácticas individuales con la máquina para un máximo de seis operadores.
- **Días 3 y 4:** formación adicional para los operadores según sea necesario, junto con la supervisión del rendimiento y la resolución de problemas.

La función permanente del operador

La formación es breve, pero la función del operador sigue siendo fundamental: evaluar la estabilidad de la carga y el estado del palé, realizar todas las recogidas, [gestionar excepciones](https://info.mobilerobot.com/es-es/applications/scenarios/handling-exceptions-and-irregular-loads/) (<https://info.mobilerobot.com/es-es/applications/scenarios/handling-exceptions-and-irregular-loads/>) y decidir cuándo puede funcionar la máquina de forma autónoma.

Consulte [Automatización con intervención humana](https://info.mobilerobot.com/es-es/doc) (<https://info.mobilerobot.com/es-es/doc>

[umentation/concepts/human-in-the-loop-automation/](#)) y el [Manual del operador \(https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/user-guides/operator-manual/\)](https://info.mobilerobot.com/es-es/documentation/user-guides/operator-manual/).