



The Mobile Robot Company

Knowledge Center — Jaulas abiertas y soportes de carga alternativos · 2026-08-04

<https://info.mobilerobot.com/es-es/applications/use-cases/open-cages-and-alternative-load-carriers>

Jaulas abiertas y soportes de carga alternativos

El J1600 no está limitado a los europalés. Puede mover cualquier soporte de carga manipulable con horquillas que tenga una **base abierta, sin tablas inferiores**, siempre que se encuentre dentro de sus límites dimensionales: jaulas abiertas, bidones sobre soportes de base abierta y formatos personalizados. La regla práctica de las demostraciones de la propia empresa es que puede recogerse cualquier elemento que esté abierto por debajo.

Límites de compatibilidad

Parámetro	Límite / compatibilidad
Requisito de la base	Base abierta sin tablas inferiores para permitir la entrada de las horquillas
Longitud máxima de la carga, incluido cualquier voladizo	1.250 mm (49 in)
Anchura máxima de la carga, incluido cualquier voladizo	1.250 mm (49 in)
Altura máxima de la carga desde el suelo	1.700 mm (67 in)
Carga útil máxima	1.600 kg (aprox. 3.500 lb)
Compatibilidad con EPAL	Europalé EPAL, EPAL 3, EPAL 6
Compatibilidad con GMA	Todos los palés GMA con base abierta
Soportes personalizados	Cualquier soporte de base abierta manipulable con horquillas que cumpla los límites dimensionales

El límite exacto es de 1.250 mm; algunos resúmenes breves del producto lo redondean a 1,2 m. Utilice 1.250 mm al comprobar un soporte.

Geometría de las horquillas

Para que un soporte personalizado pueda manipularse con las horquillas, las aberturas de su base deben ser compatibles con las dimensiones de estas:

Parámetro de las horquillas	Valor
Longitud de las horquillas	1.150 mm (45 in)
Anchura de cada horquilla	180 mm (7 in)
Grosor de las horquillas	60 mm (2,4 in)
Distancia exterior entre las horquillas	680 mm (27 in)
Distancia interior entre las horquillas	320 mm (13 in)
Altura mínima de las horquillas	90 mm (3,5 in)
Posición más alta de las horquillas (manual)	1.600 mm (63 in)

Dimensiones completas: [especificaciones técnicas del J1600](https://info.mobilerobot.com/es-es/products/j1600/technical-specifications/) (<https://info.mobilerobot.com/es-es/products/j1600/technical-specifications/>).

Sigue siendo necesario el criterio del operador

La compatibilidad depende de la geometría de la base, las dimensiones, la estabilidad y el criterio del operador. No existe una [autorización general](https://info.mobilerobot.com/es-es/safety-compliance/safe-deployment/approved-loads-and-pallets/) (<https://info.mobilerobot.com/es-es/safety-compliance/safe-deployment/approved-loads-and-pallets/>) que cubra todos los soportes ni ningún material peligroso. El operador evalúa cada soporte y cada carga antes de recogerlos. Esta es una de las razones por las que la recogida de palés siempre se realiza manualmente con el J1600. Los soportes inestables o difíciles de manipular deben tratarse según lo descrito en [Cargas delicadas o inestables](https://info.mobilerobot.com/es-es/applications/use-cases/sensitive-or-unstable-loads/) (<https://info.mobilerobot.com/es-es/applications/use-cases/sensitive-or-unstable-loads/>).

LA ENTREGA AUTÓNOMA SE REALIZA A NIVEL DEL SUELO

Sea cual sea el soporte, la entrega autónoma se realiza a nivel del suelo. La recogida y el depósito a una altura de 1.600 mm solo están disponibles en modo manual.

Dónde se utilizan los soportes alternativos

Las jaulas abiertas y los soportes no estándar son habituales en el [abastecimiento de producción](https://info.mobilerobot.com/es-es/applications/use-cases/production-supply/) (jaulas de componentes para la línea), la [recepción de mercancías](https://info.mobilerobot.com/es-es/applications/use-cases/inbound-receiving/) (distintos formatos de entrada) y la [distribución de alimentación y productos de gran consumo](https://info.mobilerobot.com/es-es/applications/industries/grocery-and-fmcg/) con palés de formato GMA. Como un soporte solo tiene que superar una vez la comprobación de los límites dimensionales, los formatos alternativos pueden utilizarse en tareas de [transporte multipunto](https://info.mobilerobot.com/es-es/applications/use-cases/multi-point-pallet-transport/) y [cross-docking](https://info.mobilerobot.com/es-es/applications/use-cases/cross-docking/), igual que cualquier europalé.

Para consultas sobre soportes específicos, consulte las [preguntas frecuentes sobre el producto y sus capacidades](https://info.mobilerobot.com/es-es/support/faq/product-and-capabilities/).