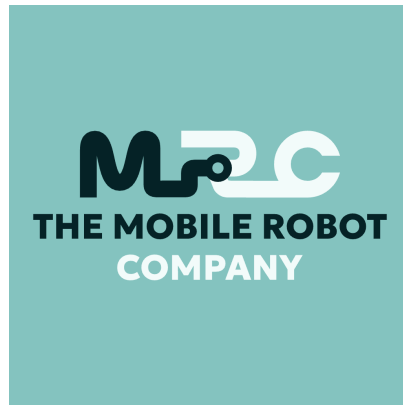




The Mobile Robot Company

Knowledge Center — Stopps durch Hindernisse oder Schutzfeldverletzungen · 2026-08-04

<https://info.mobilerobot.com/de-de/support/troubleshooting/obstacle-or-safety-field-stops>

Stopps durch Hindernisse oder Schutzfeldverletzungen

Wenn ein J1600 während einer Aufgabe im Autonommodus (<https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/user-guides/autonomous-operation/>), anhält, funktioniert er in der Regel wie vorgesehen. Das Fahrzeug verfügt über ein umlaufendes 360-Grad-Schutzfeld, das von zwei 2D-Sicherheits-LiDAR-Scannern und einer unabhängigen Sicherheitssteuerung überwacht wird. Es hält an, wenn eine Person oder ein Objekt in dieses Feld gelangt. Diese Seite erläutert dieses Verhalten und zeigt, wie Sie die Fahrt fortsetzen.

Funktionsweise des Schutzfelds

- Das Schutzfeld umgibt das Fahrzeug und ermöglicht autonome Vorwärts- und Rückwärtsfahrten.
- Das Feld ist geschwindigkeitsabhängig (<https://info.mobilerobot.com/de-de/safety-compliance/safety-functions/safety-field-adjustment/>): Mit zunehmender Fahrgeschwindigkeit wird es größer.
- Blaue Lichtstreifen projizieren den aktuellen Schutzbereich auf den Boden. Weiße Leuchten zeigen den manuellen Modus an.
- Personenerkennung (<https://info.mobilerobot.com/de-de/safety-compliance/safety-functions/person-detection/>) und Bremsfunktion (<https://info.mobilerobot.com/de-de/safety-compliance/safety-functions/braking/>), sind zertifizierte Sicherheitsfunktionen innerhalb der mehrstufigen Sicherheitsarchitektur. Zum Aufbau siehe So funktioniert die Sicherheit des J1600 (<https://info.mobilerobot.com/de-de/safety-compliance/safety-overview/how-j1600-safety-works/>).

Fortsetzen nach einem Stopp

1. Machen Sie das Schutzfeld frei — verlassen Sie den Schutzbereich und entfernen Sie alle Hindernisse.
2. Drücken Sie den LED-Taster zum Starten/Fortsetzen, um die Aufgabe fortzusetzen.

Der J1600 umfährt Hindernisse (<https://info.mobilerobot.com/de-de/products/j1600/navigation-and-obstacle-avoidance/>) auch selbstständig: Wenn ein befahrbarer Weg vorhanden ist, umfährt er Objekte und Personen, statt anzuhalten. Wenn er vollständig anhält, bedeutet dies in der Regel, dass das Schutzfeld verletzt wurde oder keine freie Route mehr vorhanden war (<https://info.mobilerobot.com/de-de/support/troubleshooting/navigation-problems/>).

Häufige Stopps auf einer Route

Wenn es auf einer Route ständig zu Stopps kommt:

- Entlasten Sie die Route oder legen Sie bevorzugte Fahrbereiche fest, damit der J1600 weniger frequentierte Wege durch Produktionsbereiche bevorzugt.
- Übernehmen Sie in stark frequentierten Bereichen (<https://info.mobilerobot.com/de-de/applications/scenarios/operation-in-crowded-environments/>), — beispielsweise in einem überfüllten Wareneingangsbereich bei einer Lkw-Anlieferung — die Steuerung mit der Deichsel und durchfahren Sie den stark frequentierten Abschnitt manuell. Die sofortige Übernahme der manuellen Steuerung ist ein zentraler Bestandteil von Dual Mode (<https://info.mobilerobot.com/de-de/products/j1600/dual-mode/>).

Weitere Stoppvorrichtungen

Stopps können statt durch das Schutzfeld auch durch bewusst betätigte Bedienelemente ausgelöst werden:

- drei Not-Halt-Taster (<https://info.mobilerobot.com/de-de/safety-compliance/safety-overview/emergency-stops-and-manual-takeover/>);
- der Auffahrsicherheitstaster an der Deichsel, der das Fahrzeug anhält und es von der bedienenden Person weg zurückfahren lässt;
- das Greifen oder Bewegen der Deichsel, wodurch das Fahrzeug in den manuellen Modus zurückkehrt;
- Deichselpositionsschalter (<https://info.mobilerobot.com/de-de/safety-compliance/safety-functions/tiller-detection/>), die als Eingangssignale für Not-Halt und manuelle Steuerung dienen.

Prüfen Sie, ob eine dieser Vorrichtungen aktiviert wurde, bevor Sie von einer Störung ausgehen.

Wenn das Anhalten nicht sicherheitsbedingt ist

Wenn der J1600 trotz freiem Schutzfeld, ohne aktivierte Stoppvorrichtung und bei gültiger Route anhält, wenden Sie sich an den Support — siehe [Supportanfrage senden](https://info.mobilerobot.com/de-de/support/contact/submit-a-support-request/) (<https://info.mobilerobot.com/de-de/support/contact/submit-a-support-request/>).