



The Mobile Robot Company

Knowledge Center — Paletten- und Lastkompatibilität · 2026-08-04

<https://info.mobilerobot.com/de-de/products/j1600/pallet-and-load-compatibility>

Paletten- und Lastkompatibilität

Der J1600 benötigt einen **Ladungsträger mit offenem Unterbau ohne Bodenbretter**, damit seine Gabeln einfahren können. Unter dieser Voraussetzung kann er zahlreiche Paletten und Ladungsträger innerhalb der nachfolgend angegebenen Abmessungsgrenzen handhaben.

Zulässige Lastabmessungen

Parameter	Grenzwert/Unterstützung
Maximale Paletten-/Lastlänge einschließlich Überstand	1.250 mm / 49 in
Maximale Paletten-/Lastbreite einschließlich Überstand	1.250 mm / 49 in
Maximale Lasthöhe ab Boden	1.700 mm / 67 in
Maximale Nutzlast	1.600 kg / ca. 3.500 lb
Unterstützte EPAL-Paletten	EPAL-Europalette, EPAL 3, EPAL 6
Unterstützte GMA-Paletten	Alle GMA-Paletten mit offenem Unterbau
Sonderladungsträger	Jeder mit Gabeln aufnehmbare Ladungsträger mit offenem Unterbau innerhalb der Abmessungsgrenzen

Die exakte maximale Abmessung beträgt in Länge und Breite jeweils 1.250 mm / 49 in. In einigen Kurzfassungen wird dieser Wert auf 1,2 m / 48 in gerundet. Verwenden Sie bei der Prüfung einer Last den exakten Wert.

Geeignete Ladungsträgertypen

Neben EPAL-Europaletten werden beispielsweise [offene Transportgestelle und Fässer auf Ladungsträgern mit offenem Unterbau](https://info.mobilerobot.com/de-de/applications/use-cases/open-cages-and-alternative-load-carriers/) (<https://info.mobilerobot.com/de-de/applications/use-cases/open-cages-and-alternative-load-carriers/>), empfindliche Lasten und andere Sonderladungsträger unterstützt. In der Praxis gilt: Wenn der Unterbau offen und mit

Gabeln unterfahrbar ist und der Ladungsträger innerhalb der Abmessungsgrenzen liegt, kann der J1600 ihn aufnehmen.

Die Kompatibilität hängt letztlich von der Geometrie des Unterbaus, den Abmessungen, der Stabilität und der Beurteilung durch das Bedienpersonal ab. Es gibt keine pauschale Freigabe (<https://info.mobilerobot.com/de-de/safety-compliance/safe-deployment/approved-loads-and-pallets/>) für jeden Ladungsträger oder für Gefahrstoffe. Beurteilen Sie jeden Lastfall einzeln.

Rolle des Bedienpersonals bei schwierigen Lasten

Die Palettenaufnahme erfolgt immer manuell. Dadurch beurteilt die Bedienperson die Last selbst. Bei empfindlichen oder instabilen Lasten (<https://info.mobilerobot.com/de-de/applications/use-cases/sensitive-or-unstable-loads/>) — beispielsweise Fässern, kopflastigen Stapeln oder schief stehenden Lasten — übernimmt die Bedienperson die Aufnahme und das Rangieren im Nahbereich manuell. Anschließend übergibt sie die längere Transportstrecke an den Autonommodus. Informationen zur Übergabe finden Sie unter Dual Mode (<https://info.mobilerobot.com/de-de/products/j1600/dual-mode/>). Die Hintergründe werden unter Automatisierung mit Bedienpersonal im Regelkreis (<https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/concepts/human-in-the-loop-automation/>) erläutert.

Gabelabmessungen

Prüfen Sie die Eignung einer Palette anhand der folgenden Gabelabmessungen: Gabellänge 1.150 mm, Gabelbreite 180 mm, Gabeldicke 60 mm, Gabelaußenmaß 680 mm, Gabelinnenabstand 320 mm und minimale Gabelhöhe 90 mm. Die vollständige Tabelle finden Sie unter Abmessungen und Leistungsdaten (<https://info.mobilerobot.com/de-de/products/j1600/dimensions-and-performance/>).

Verwandte Seiten

- Anwendungen (<https://info.mobilerobot.com/de-de/products/j1600/applications/>) — Anwendungsfälle mit offenen Transportgestellen und instabilen Lasten.
- Betriebsumgebung (<https://info.mobilerobot.com/de-de/products/j1600/operating-environment/>) — Grenzwerte für Boden, Steigung und Klima, die zusätzlich zu den Lastabmessungen gelten.

- [Glossar \(https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/concepts/glossary/\)](https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/concepts/glossary/) — EPAL, GMA und weitere Begriffe zu Ladungsträgern.