



The Mobile Robot Company

Knowledge Center — VDA-5050-Dokumentation · 2026-08-04

<https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/technical-integration/vda-5050-documentation>

VDA-5050-Dokumentation

Der J1600 unterstützt VDA 5050 vollständig. Diese Seite erläutert, was dies für den praktischen Einsatz bedeutet: welche Möglichkeiten die Schnittstelle bietet, welche Voraussetzungen erfüllt sein müssen und wie eine VDA-5050-Flotte eingerichtet wird. Informationen zum Standard selbst finden Sie unter [VDA 5050 erklärt](https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/concepts/vda-5050-explained/) (<https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/concepts/vda-5050-explained/>).

Möglichkeiten von VDA 5050 auf dem J1600

VDA 5050 ist eine Interoperabilitätsschnittstelle, über die mobile Roboter verschiedener Hersteller im selben Bereich unter einem kompatiblen Flottenmanagementsystem zusammenarbeiten können. Mit aktiviertem VDA 5050 kann der J1600:

- als Teil einer Flotte eingesetzt werden, die von einem VDA-5050-Flottenmanager koordiniert wird;
- gemeinsam mit Robotern anderer Hersteller unter demselben Flottenmanagementsystem betrieben werden;
- ohne Hardwareänderungen von einem einzelnen Fahrzeug mit eingelernten, wiederholbaren Routen zu einem koordinierten Einsatz mehrerer Roboter erweitert werden.

The Mobile Robot Company arbeitet mit etablierten Anbietern von VDA-5050-Flottenmanagementsystemen zusammen.

Voraussetzungen

Die VDA-5050-Unterstützung ist Bestandteil des Pakets **Advanced software** (<https://info.mobilerobot.com/de-de/products/software/advanced-software/>) (Endkunden-Listenpreis: 14.500 €). Es umfasst außerdem die [REST API](https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/technical-integration/rest-api-documentation/) (<https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/technical-integration/rest-api-documentation/>), den [Fleet Manager](https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/technical-integration/fleet-manager-guide/) (<https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/technical-integration/fleet-manager-guide/>) und eine erweiterte Aufgabenplanung. Das Upgrade lässt sich am einfachsten werkseitig installieren, wenn der J1600 bestellt wird. Ein Partner kann es später nachrüsten, Kunden dürfen es jedoch nicht selbst installieren.

Für den vernetzten Flottenbetrieb ist ein Netzwerk erforderlich. Für den grundlegenden Einzelbetrieb des J1600 ist kein Netzwerk erforderlich – [Wi-Fi ist im Auslieferungszustand optional](https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/installation/network-and-wi-fi-requirements/) (<https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/installation/network-and-wi-fi-requirements/>).

Planung eines VDA-5050-Einsatzes

1. Bestellen Sie die Fahrzeuge mit Advanced software oder lassen Sie vorhandene Fahrzeuge von einem Partner aufrüsten.
2. Klären Sie während der Projektplanung mit The Mobile Robot Company oder Ihrem Partner die Einzelheiten der Schnittstelle. Dazu gehören die unterstützte VDA-5050-Version und die für Ihr Projekt validierten Flottenmanagementprodukte.
3. Nehmen Sie die Einrichtung des Flottenmanagementsystems in den Leistungsumfang der Inbetriebnahme auf. Sie ist eine Zusatzleistung zum [Installations- und Inbetriebnahmepaket](https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/technical-integration/system-integrator-technical-guide/#commissioning-services) (<https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/technical-integration/system-integrator-technical-guide/#commissioning-services>).
4. Validieren Sie vor der Übergabe im Rahmen der Inbetriebnahme die Aufgaben und die Sicherheit vor Ort.

Wann VDA 5050 nicht die richtige Lösung ist

Für einen einzelnen J1600, der einen Materialfluss bedient, ist kein Flottenmanagementsystem erforderlich: Das [Einlernen und Wiederholen](https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/concepts/teach-and-repeat/) (<https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/concepts/teach-and-repeat/>) mit der [Standard software](https://info.mobilerobot.com/de-de/products/software/standard-software/) (<https://info.mobilerobot.com/de-de/products/software/standard-software/>) reicht dafür aus. Verwenden Sie für direkte Anbindungen an lokale Software oder Anlagen anstelle einer Flottenkoordination die [REST API](https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/technical-integration/rest-api-documentation/) (<https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/technical-integration/rest-api-documentation/>).