



The Mobile Robot Company

Knowledge Center — Bedienschulung · 2026-08-04

<https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/getting-started/operator-training>

Bedienerschulung

Der J1600 ist so konzipiert, dass Personen mit Erfahrung in der Bedienung elektrischer Hubwagen den Umgang damit in etwa 30 Minuten erlernen können. Die Schulung ist auf das Bedienpersonal ausgerichtet und erfordert keine Programmierung: Für die standardmäßige Nutzung sind weder Programmierkenntnisse noch Fachkräfte für Automatisierung erforderlich.

Warum die Schulung kurz ist

- **Der manuelle Modus ist vertraut.** Die Deichsel und das Fahrverhalten im manuellen Modus sind an einen konventionellen elektrischen Hubwagen angelehnt. Wer bereits einen solchen Hubwagen fährt, kennt den Großteil der Maschine.
- **Aufgaben erfordern keine Programmierung.** Zum Erstellen einer Aufgabe wählen Sie auf dem [15-Zoll-Touchscreen](https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/technical-reference/interface-specifications/) (<https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/technical-reference/interface-specifications/>) eine gespeicherte Zielposition und das Verhalten nach dem Absetzen aus. Dabei handelt es sich um [Einlernen und Wiederholen](https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/concepts/teach-and-repeat/) (<https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/concepts/teach-and-repeat/>), nicht um Konfiguration.
- **Die Bedienoberfläche führt das Bedienpersonal.** Der J1600 fordert vor dem [Wechsel in den Autonommodus](https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/user-guides/autonomous-operation/) (<https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/user-guides/autonomous-operation/>) eine Bestätigung an und weist das Bedienpersonal an, vor dem Start den Gefahrenbereich zu verlassen.

Eine Person, die zuvor elektrische Hubwagen, aber noch nie den J1600 bedient hatte, hat [öffentlich vorgeführt](https://info.mobilerobot.com/de-de/applications/customer-stories/video-case-stories/) (<https://info.mobilerobot.com/de-de/applications/customer-stories/video-case-stories/>), wie sie eine Position speichert, eine Aufgabe zum Absetzen und Zurückkehren erstellt, den Autonommodus bestätigt und beobachtet, wie der J1600 um Personen herum navigiert. Dies gelang innerhalb von etwa 15 Minuten nach dem ersten Kontakt.

Was das Bedienpersonal lernt

1. Fahren und Heben im [manuellen Modus](https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/user-guides/manual-operation/) (<https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/user-guides/manual-operation/>). (Aufnehmen und Absetzen bis zu einer Höhe von

1.600 mm).

2. Positionen speichern und benennen – siehe [Erste Position speichern](https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/getting-started/saving-the-first-location/) (https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/getting-started/saving-the-first-location/).
3. Aufgaben erstellen und das Verhalten nach dem Absetzen auswählen – siehe [Erste Aufgabe erstellen](https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/getting-started/creating-the-first-task/) (https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/getting-started/creating-the-first-task/).
4. Die Übergabe der Steuerung: den Autonommodus mit der physischen Start-/Fahrtaste bestätigen und vom J1600 zurücktreten – siehe [Manueller Modus und Autonommodus](https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/getting-started/manual-and-autonomous-modes/) (https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/getting-started/manual-and-autonomous-modes/).
5. Die Steuerung wieder übernehmen: die Deichsel greifen oder bewegen, die Bedienelemente zum Anhalten und Übersteuern verwenden sowie die [Not-Halt-Einrichtungen](https://info.mobilerobot.com/de-de/safety-compliance/safety-overview/emergency-stops-and-manual-takeover/) (https://info.mobilerobot.com/de-de/safety-compliance/safety-overview/emergency-stops-and-manual-takeover/) bedienen.
6. Ladevorgänge – siehe [Laden](https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/user-guides/charging/) (https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/user-guides/charging/).

Schulungsmaterialien

Auf dem J1600 ist eine Anleitung für das Bedienpersonal verfügbar, die auch online aufgerufen werden kann. [Kurze öffentlich zugängliche Anleitungsvideos](https://info.mobilerobot.com/de-de/newsroom/videos/how-to-videos/) (https://info.mobilerobot.com/de-de/newsroom/videos/how-to-videos/) zeigen, wie Absetzpositionen hinzugefügt, Aufgaben erstellt und die Batterie geladen werden.

Strukturierte Schulung im Inbetriebnahmepaket

Das optionale fünftägige [Installations- und Inbetriebnahmepaket](https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/getting-started/first-time-setup/#the-commissioning-package) (https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/getting-started/first-time-setup/#the-commissioning-package) umfasst eine formelle Schulung:

- **Tag 2:** Gruppenschulung für das gesamte Bedienpersonal sowie individuelle praktische Übungen für bis zu sechs Personen.
- **Tag 3–4:** zusätzliche Schulung des Bedienpersonals nach Bedarf, parallel zur Leistungsüberwachung und Fehlerbehebung.

Die fortlaufende Rolle des Bedienpersonals

Die Schulung ist kurz, doch das Bedienpersonal behält eine zentrale Rolle: Es beurteilt die Stabilität der Last und den Zustand der Palette, führt sämtliche Aufnahmen durch, bearbeitet Ausnahmefälle (<https://info.mobilerobot.com/de-de/applications/scenarios/handling-exceptions-and-irregular-loads/>) und entscheidet, wann der J1600 autonom fahren darf. Siehe Automatisierung mit Bedienpersonal im Regelkreis (<https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/concepts/human-in-the-loop-automation/>) und das Bedienerhandbuch (<https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/user-guides/operator-manual/>).