



The Mobile Robot Company

Knowledge Center — Ersteinrichtung · 2026-08-04

<https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/getting-started/first-time-setup>

Ersteinrichtung

Die Einrichtung eines J1600 erfolgt ohne Programmierung direkt am Gerät durch das Bedienpersonal. Je nach [Umfang](https://info.mobilerobot.com/de-de/applications/planning/deployment-scope-examples/) (https://info.mobilerobot.com/de-de/applications/planning/deployment-scope-examples/), dauert die Einrichtung in der Regel einige Stunden bis zu einem Tag. Diese Seite beschreibt die selbstständige Einrichtung und den optionalen Inbetriebnahmeservice.

Was für die Einrichtung nicht erforderlich ist

- Keine baulichen Änderungen: keine Führungsschienen, Leitdrähte, Reflektoren oder Markierungen.
- Kein zwingend erforderliches WLAN. [Für die grundlegende Nutzung ist eine Netzwerkverbindung optional](https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/installation/network-and-wi-fi-requirements/) (https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/installation/network-and-wi-fi-requirements/).
- [Kein Lagerverwaltungssystem \(WMS\), Flottenmanagementsystem und keine IT-Integration](https://info.mobilerobot.com/de-de/applications/results/lower-integration-complexity/) (https://info.mobilerobot.com/de-de/applications/results/lower-integration-complexity/).
- Keine Programmierung. Die [Aufgabenerstellung](https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/user-guides/task-management/) (https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/user-guides/task-management/) erfolgt am Touchscreen durch [Einlernen und Wiederholen](https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/concepts/teach-and-repeat/) (https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/concepts/teach-and-repeat/).

Schritte zur selbstständigen Einrichtung

1. **Einschalten:** Schalten Sie den J1600 mit dem Schlüsselschalter ein und folgen Sie dem Bildschirmtutorial. Das Tutorial ist auch online verfügbar.
2. **Fahren Sie den Einsatzbereich manuell ab** und verwenden Sie dazu die Deichsel. Während der Fahrt erfasst und aktualisiert der J1600 kontinuierlich ein 3D-Modell seiner Umgebung. Siehe [Erste Karte erstellen](https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/getting-started/creating-the-first-map/) (https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/getting-started/creating-the-first-map/).
3. **Fahren Sie jede gewünschte autonome [Absetzposition](https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/installation/mapping-and-drop-point-setup/) (https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/installation/mapping-and-drop-point-setup/) an.** Paletten werden im Autonommodus auf Bodenhöhe abgesetzt. Wählen Sie daher geeignete Bodenabsetzpositionen.

4. Tippen Sie auf „Position speichern“, benennen Sie die Position und wiederholen Sie den Vorgang für jedes Ziel. Die Anzahl der gespeicherten Positionen ist softwareseitig nicht begrenzt. Siehe [Erste Position speichern](https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/getting-started/saving-the-first-location/) (<https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/getting-started/saving-the-first-location/>).

Sobald die Positionen angelegt sind, kann der J1600 seine erste Aufgabe ausführen: Nehmen Sie eine Palette manuell auf, wählen Sie ein Ziel und [bestätigen Sie den Autonommodus](https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/user-guides/autonomous-operation/) (<https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/user-guides/autonomous-operation/>). Siehe [Erste Aufgabe erstellen](https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/getting-started/creating-the-first-task/) (<https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/getting-started/creating-the-first-task/>).

Späteres Hinzufügen und Ändern von Positionen

Positionen werden bei der Einrichtung nicht dauerhaft festgelegt. Das Bedienpersonal kann innerhalb weniger Minuten eine neue Position hinzufügen, indem es diese einmal anfährt und speichert. Dafür ist keine Fachkraft für Automatisierung erforderlich. Dadurch eignet sich der J1600 für wechselnde Lagerlayouts, [temporäre Lagerplätze](https://info.mobilerobot.com/de-de/applications/use-cases/temporary-storage/) (<https://info.mobilerobot.com/de-de/applications/use-cases/temporary-storage/>) und [bestehende Standorte](https://info.mobilerobot.com/de-de/applications/use-cases/brownfield-automation/) (<https://info.mobilerobot.com/de-de/applications/use-cases/brownfield-automation/>). Siehe [Positionsverwaltung](https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/user-guides/location-management/) (<https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/user-guides/location-management/>).

Das Inbetriebnahmepaket

Für Kunden, die eine strukturierte und validierte Inbetriebnahme wünschen, ist ein separates fünftägiges [Installations- und Inbetriebnahmepaket](https://info.mobilerobot.com/de-de/products/buying-and-deployment/installation-and-commissioning/) (<https://info.mobilerobot.com/de-de/products/buying-and-deployment/installation-and-commissioning/>) erhältlich. Der Listenpreis für Endkunden beträgt 10.000 €. Dieses Paket darf nicht mit der grundlegenden Einsatzbereitschaft des Geräts direkt nach dem Auspacken verwechselt werden. Es handelt sich um einen optionalen Service zur Verringerung der Risiken bei der Inbetriebnahme.

Phase	Umfang
Vor der Installation	Machbarkeitsprüfung für alle ausgewählten Aufgaben und Lasten; Risikobeurteilung; Projektplan
Tag 1	Auspacken; WLAN-Verbindung, falls gewünscht; Einrichtung des automatischen Ladens, falls erworben; Einrichten von bis zu 25 Absetzpositionen; Validierung der Aufgaben; Sicherheitsvalidierung
Tag 2	Gruppenschulung für das gesamte Bedienpersonal; individuelle praktische Übungen für bis zu sechs Bediener und Bedienerinnen
Tage 3–4	Überwachung der Leistung des J1600; Fehlerbehebung und Unterstützung vor Ort; zusätzliche Schulung des Bedienpersonals bei Bedarf
Tag 5	Abnahmetest; Übergabe

Zu den Zusatzleistungen gehören die [Integration mit anderer Software und anderen Geräten](https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/technical-integration/external-system-integration/) (<https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/technical-integration/external-system-integration/>), zusätzliche validierte Absetzpositionen und die [Einrichtung des Flottenmanagementsystems](https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/technical-integration/fleet-manager-guide/) (<https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/technical-integration/fleet-manager-guide/>).

Vor dem Einsatz testen

Ein [kostenpflichtiger zweiwöchiger Test](https://info.mobilerobot.com/de-de/products/buying-and-deployment/two-week-trial/) (<https://info.mobilerobot.com/de-de/products/buying-and-deployment/two-week-trial/>) für 4.000 € einschließlich Einrichtung und Unterstützung ist verfügbar. Machbarkeitsnachweise können in Ihrem eigenen Werk oder im [Demonstrations- und Testbereich in Kopenhagen](https://info.mobilerobot.com/de-de/company/locations/test-and-demonstration-facility/) (<https://info.mobilerobot.com/de-de/company/locations/test-and-demonstration-facility/>) des Unternehmens durchgeführt werden. Kontaktdaten finden Sie unter [mobilerobot.com](https://www.mobilerobot.com) (<https://www.mobilerobot.com>).

Nächste Schritte

- [Schulung des Bedienpersonals](https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/getting-started/operator-training/) (<https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/getting-started/operator-training/>).
- [Erste Karte erstellen](https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/getting-started/creating-the-first-map/) (<https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/getting-started/creating-the-first-map/>)

- **Manueller Modus und Autonommodus** (<https://info.mobilerobot.com/de-de/documentation/getting-started/manual-and-autonomous-modes/>)