



The Mobile Robot Company

Knowledge Center — Kortlægningsproblemer · 2026-08-04

<https://info.mobilerobot.com/da-dk/support/troubleshooting/mapping-problems>

Kortlægningsproblemer

J1600 kortlægger under kørsel (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/getting-started/creating-the-first-map/>): En operatør kører den manuelt gennem anlægget med styrestangen, mens robotten løbende indlærer og opdaterer en tredimensionel model af omgivelserne ved hjælp af 3D LiDAR SLAM (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/j1600/navigation-and-obstacle-avoidance/>). Der kræves ingen skinner, ledninger, reflektorer eller ændringer af bygningen. De fleste kortlægningsproblemer skyldes mangelfuld dækning.

Robotten kender ikke et område

Robotten kender kun de områder, den er blevet kørt igennem. Udvid dækningen ved at køre den manuelt gennem alle gange og zoner, hvor den senere skal køre autonomt. 3D LiDAR scanner strukturer i omgivelserne i højder på op til 70 m over køretøjet. Derfor kortlægges store haller fra gulvniveau uden ekstra udstyr.

En destination mangler

Destinationer er gemte lokationer (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/user-guides/location-management/>), ikke markeringer, der oprettes på kortet fra en computer:

1. Kør robotten manuelt til det præcise afsætningssted.
2. Tryk på **Gem lokation** på touchskærmen.
3. Giv lokationen et navn – for eksempel "Palleplads 1".

Der er ingen softwaremæssig grænse for antallet af gemte lokationer. Den praktiske grænse er det tilgængelige gulvareal. Gemte lokationer kan frit kombineres i opgaver, uden at hvert par af start- og destinationslokationer skal indlæres. Se Problemer med opgaver og lokationer (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/support/troubleshooting/task-and-location-problems/>).

Kortet er forældet

Efter en væsentlig [ændring af indretningen](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/scenarios/dynamic-route-changes/) skal du køre robotten manuelt gennem det ændrede område, så kortet opdateres. Midlertidige genstande i den daglige drift kræver ikke dette. Forhinderingsregistreringen håndterer midlertidige genstande, og derfor er J1600 velegnet til [eksisterende anlæg](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/use-cases/brownfield-automation/) og skiftende indretninger.

En lokation er blevet flyttet fysisk

Hvis et [afsætningssted](https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/installation/mapping-and-drop-point-setup/) flyttes – for eksempel fordi et klargøringsområde flyttes, eller et bufferområde ændres – skal du køre til den nye position og gemme lokationen igen. Det tager kun få minutter at tilføje eller flytte en lokation og kræver ingen automationsspecialist.

Har du stadig problemer?

Hvis robotten ikke kan lokalisere sig eller [gentagne gange mister orienteringen i et kortlagt område](https://info.mobilerobot.com/da-dk/support/troubleshooting/navigation-problems/), skal du kontakte support. Se [Send en supportanmodning](https://info.mobilerobot.com/da-dk/support/contact/submit-a-support-request/).