



# The Mobile Robot Company

Knowledge Center — Interfacespecifikationer · 2026-08-04

<https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/technical-reference/interface-specifications>

# Interfacespecifikationer

Reference til alle interfaces på J1600: operatørens betjeningsselementer, maskinens indikatorer, ladeinterfacet og de [softwareinterfaces, der er tilgængelige til integration](https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/technical-integration/integration-overview/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/technical-integration/integration-overview/>).

## Betjeningsselementer

| Betjeningselement                                        | Funktion                                                                                                                                                         |
|----------------------------------------------------------|------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| 15-tommers HMI med multitouch                            | Oprettelse af opgaver, gemte lokationer, vejledninger og menuen Hjælp/Support                                                                                    |
| LED-belyst start-/fortsætknap                            | Fysisk bekræftelse og udførelse af automatiske opgaver                                                                                                           |
| Nøglekontakt med tre positioner                          | Vælger slukket, kun manuel tilstand eller automatisk tilstand                                                                                                    |
| Betjeningsgreb                                           | Manuel kørsel og løftefunktion som på en konventionel elektrisk paralleløfter                                                                                    |
| Kontakter til registrering af betjeningsgrebets position | Én kontakt til nødstop og én til manuel betjening — når operatøren griber fat i eller bevæger betjeningsgrebet, overtager operatøren straks den manuelle styring |
| Nødstopknapper                                           | Tre knapper placeret på køretøjet                                                                                                                                |
| Sikkerhedsknap på betjeningsgrebet                       | Stop- og bakbeskyttelse ved betjeningsgrebet                                                                                                                     |

Operatøren skal [bekræfte skift til automatisk tilstand](https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/getting-started/manual-and-autonomous-modes/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/getting-started/manual-and-autonomous-modes/>), med den fysiske start-/fortsætknap. Interfacet instruerer operatøren i at træde væk, før J1600 starter.

## Indikatorer og tilbagemeldinger

| Indikator            | Betydning                                                                                                         |
|----------------------|-------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Blå lysstriber (tre) | Viser det aktuelle beskyttelsesfelt/sikkerhedsområde i automatisk tilstand. Feltet udvides i takt med hastigheden |
| Gulvindikatorlys     | Viser status for automatisk tilstand på gulvet omkring køretøjet                                                  |
| Hvid lysindikator    | Manuel tilstand                                                                                                   |
| Højtaler             | Lydsignaler og instruktioner                                                                                      |

## Ladeinterface

Køretøjet har ladekontakter til den valgfri [automatiske lader](https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/chargers-and-accessories/automatic-charger/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/chargers-and-accessories/automatic-charger/>): J1600 placerer sig ved ladestationen, hvorefter laderens kontaktmodul føres frem til ladekontakterne. Ved [manuel opladning](https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/chargers-and-accessories/manual-charger/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/chargers-and-accessories/manual-charger/>) anvendes en lader med stik. Se [elektriske specifikationer](https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/technical-reference/electrical-specifications/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/technical-reference/electrical-specifications/>).

## Supportinterface

Menuen Hjælp/Support på HMI'et viser en QR-kode, som kan bruges til at sende tekniske forespørgsler direkte fra maskinen.

## Software- og integrationsinterfaces

| Interface                                                                                                                                                                                                                                                                                                                             | Formål                                                       | Tilgængelighed    |
|---------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|--------------------------------------------------------------|-------------------|
| <a href="https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/technical-integration/vda-5050-documentation/">VDA 5050</a> ( <a href="https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/technical-integration/vda-5050-documentation/">https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/technical-integration/vda-5050-documentation/</a> ) | Samspil mellem flåder fra flere leverandører                 | Advanced software |
| <a href="https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/technical-integration/rest-api-documentation/">REST API</a> ( <a href="https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/technical-integration/rest-api-documentation/">https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/technical-integration/rest-api-documentation/</a> ) | Integration med anden software og andet udstyr               | Advanced software |
| <a href="https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/technical-integration/fleet-manager-guide/">Fleet Manager</a> ( <a href="https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/technical-integration/fleet-manager-guide/">https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/technical-integration/fleet-manager-guide/</a> )     | Koordineret drift af flere J1600-enheder                     | Licens pr. J1600  |
| Wi-Fi                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                 | Valgfrit. Kræves kun til opkoblede funktioner som come-to-me | Alle enheder      |

## Relateret reference

- [Produktdatablade](https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/technical-reference/product-data-sheets/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/technical-reference/product-data-sheets/>) — samlet oversigt over specifikationerne.
- [Sådan fungerer sikkerheden på J1600](https://info.mobilerobot.com/da-dk/safety-compliance/safety-overview/how-j1600-safety-works/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/safety-compliance/safety-overview/how-j1600-safety-works/>) — sikkerhedsarkitekturen bag betjeningselementerne og beskyttelsesfelterne.