



The Mobile Robot Company

Knowledge Center — Teknisk reference · 2026-08-04

<https://info.mobilerobot.com/da-dk/category/technical-reference>

Teknisk reference

Referencedata for J1600: samlede datablade, mål, el- og batterispecifikationer samt oplysninger om grænseflader.



Produktdatablade

Samlet datablad for J1600 – hovedspecifikationer, grænser for driftsmiljø, oversigt over overensstemmelse og links til detaljerede referencesider.



Dimensioner

Alle J1600-dimensioner i metriske og britiske/amerikanske enheder — køretøjets ydre mål, gaffelgeometri, akselafstand, venderadius, frihøjde, hjul og målgrænser for understøttet last.



Elektriske specifikationer

Elektriske referencedata for J1600 — køre- og løftemotorer, 24 V LiFePO4-batterisystem, opladningshastigheder, manuelle og automatiske opladere samt elektriske...



Batterispecifikationer

J1600's 24 V, 200 Ah LiFePO4-batteri — afladningshastigheder efter driftstilstand, opladningshastighed, forventet driftstid, transportprøvning i henhold til UN 38.3 og...



Interfacespecifikationer

J1600's operatør- og maskininterfaces — 15-tommers HMI med multitouch, nøglekontakt, start-/fortsætknap, betjeningsgreb, lysindikatorer, ladeinterface og interfaces til...

Produktdatablade

Denne side samler databladsværdierne for J1600 og linker til de detaljerede referencesider. Brug den, når du hurtigt skal finde hovedtallene. Brug de linkede sider, når du har brug for alle værdier.

FORELØBIGE SPECIFIKATIONER

Specifikationerne fra januar 2026 er foreløbige og kan blive ændret. Få de aktuelle værdier bekræftet af The Mobile Robot Company eller din partner, før du træffer beslutninger om implementering.

Hovedspecifikationer

Parameter	Værdi
Drivtype	Elektrisk
Nominel lastkapacitet	1.600 kg / ca. 3.500 lb
Maksimal manuel optagnings-/afsætningshøjde for paller	1.600 mm / 63 in
Automatisk afsætningshøjde for paller	Gulvniveau
Tophastighed	5,4 km/h / 1,5 m/s / 3,4 mph
Egenvægt	980 kg
Mål (gafler sænket)	1.893 × 850 × 2.060 mm
Venderadius	1.501 mm
Navigation	3D LiDAR SLAM
Computerenhed	Industriel NVIDIA Jetson AI-computer
Betjeningsgrænseflade	15-tommers HMI med multitouch
Batteri	24 V, 200 Ah litiumjernfosfat (LiFePO4)
Kapslingsklasse	IP21
Driftstemperatur	5–40 °C / 41–104 °F
Maksimal stigning, automatisk tilstand	0° / 0%
Grundlæggende konnektivitet	Wi-Fi som ekstraudstyr
Avanceret integration	VDA 5050, REST API, Fleet Manager, avanceret opgaveplanlægning

Løftehøjden på 1,6 m gælder ved manuel betjening. I autonom tilstand afsættes pallen på gulvniveau. Tophastigheden er præcis 5,4 km/h.

Driftsmiljø

Parameter	Grænse
Maksimal stigning, automatisk tilstand	0° / 0%
Maksimal stigning, manuel tilstand uden last	2,86° / 5%
Maksimal stigning, manuel tilstand med fuld last	1,72° / 3%
Maksimal højde på forhindringer, der kan passeres	25 mm / 1 in
Maksimal bredde på åbninger, der kan passeres	20 mm / 0,8 in
Driftstemperatur	5–40 °C / 41–104 °F
Relativ luftfugtighed	20–80%, ikke-kondenserende
Gulvets planhed/niveau	TR34 FM3 / FF 25, FL 20

Målgrænser for lastbærere

J1600 kræver en [lastbærer med åben bund uden bundbrædder](https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/j1600/pallet-and-load-compatibility/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/j1600/pallet-and-load-compatibility/>). Lasten må højst være 1.250 mm / 49 in lang og 1.250 mm / 49 in bred inklusive udhæng. Lastens maksimale højde fra gulvet er 1.700 mm / 67 in. Understøttede typer omfatter EPAL-europaller, EPAL 3, EPAL 6, alle GMA-paller med åben bund og alle lastbærere med åben bund, som gaflerne kan føres ind under, og som holder sig inden for målgrænserne.

Oversigt over overensstemmelse

J1600 er [CE-mærket](https://info.mobilerobot.com/da-dk/safety-compliance/certificates/ce-declaration-of-conformity/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/safety-compliance/certificates/ce-declaration-of-conformity/>) og [opfylder sikkerhedskravene i EU og USA](https://info.mobilerobot.com/da-dk/safety-compliance/certificates/compliance-statements/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/safety-compliance/certificates/compliance-statements/>), herunder [EN ISO 3691-4:2023](https://info.mobilerobot.com/da-dk/safety-compliance/standards/iso-3691-4/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/safety-compliance/standards/iso-3691-4/>) og [ANSI/ITSDF B56.5-2024](https://info.mobilerobot.com/da-dk/safety-compliance/standards/ansi-itsdf-b56-5/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/safety-compliance/standards/ansi-itsdf-b56-5/>). Batteriet er testet i henhold til [UN 38.3](https://info.mobilerobot.com/da-dk/safety-compliance/certificates/battery-un-38-3-documentation/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/safety-compliance/certificates/battery-un-38-3-documentation/>). Se [sådan fungerer sikkerheden på J1600](https://info.mobilerobot.com/da-dk/safety-compliance/safety-overview/how-j1600-safety-works/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/safety-compliance/safety-overview/how-j1600-safety-works/>) for at få oplysninger om sikkerhedsarkitekturen.

Detaljerede referencesider

- [Mål](https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/technical-reference/dimensions/) (https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/technical-reference/dimensions/) – alle mål for J1600, gafler og hjul.
- [Elektriske specifikationer](https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/technical-reference/electrical-specifications/) (https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/technical-reference/electrical-specifications/) – motorer, strømforsyning og opladning.
- [Batterispecifikationer](https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/technical-reference/battery-specifications/) (https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/technical-reference/battery-specifications/) – kemi, afladningshastigheder, driftstid og transporttest.
- [Grænsefladespecifikationer](https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/technical-reference/interface-specifications/) (https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/technical-reference/interface-specifications/) – betjeningselementer, indikatorer og integrationsgrænseflader.
- [Tekniske specifikationer for J1600](https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/j1600/technical-specifications/) (https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/j1600/technical-specifications/) – produktafsnittets specifikationsside.

Dimensioner

Komplette måldata for den [selvkørende J1600-palleløfter](https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/j1600/overview/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/j1600/overview/>) i metriske og britiske/amerikanske enheder. Brug målene til indretning, kontrol af gangbredder og kontrol af lastbærere.

FORELØBIGE SPECIFIKATIONER

Specifikationerne fra januar 2026 er foreløbige og kan blive ændret.

Køretøjets dimensioner

Parameter	Metrisk	Britisk/amerikansk
Køretøjets længde	1.893 mm	75 in
Køretøjets bredde	850 mm	33 in
Køretøjets højde, gafler sænket	2.060 mm	81 in
Køretøjets højde, gafler i maksimal højde	2.350 mm	93 in
Frihøjde	30 mm	1,2 in
Akselafstand	1.106 mm	44 in
Venderadius	1.501 mm	59 in
Højde på styrehåndtag i lodret position	1.234 mm	49 in
Egenvægt	980 kg	—

Gaffelgeometri

Parameter	Metrisk	Britisk/amerikansk
Gaffelhøjde, laveste position	90 mm	3,5 in
Gaffelhøjde, højeste position	1.600 mm	63 in
Gaffellængde	1.150 mm	45 in
Gaffelbredde	180 mm	7 in
Gaffeltykkelse	60 mm	2,4 in
Udvendig gaffelafstand	680 mm	27 in
Indvendig gaffelafstand	320 mm	13 in

Den maksimale gaffelhøjde på 1.600 mm gælder ved manuel optagning og afsætning. Ved autonom palletransport afsættes pallen i gulvniveau.

Hjul

Hjul	Størrelse
Lasthjul	70 mm bredde × 80 mm diameter (2,8 × 3,1 in)
Drivhjul	75 mm bredde × 230 mm diameter (3 × 9 in)

Hjulene er fremstillet af polyuretan.

Målgrænser for understøttet last

Parameter	Metrisk	Britisk/amerikansk
Maksimal længde på palle/last inklusive udhæng	1.250 mm	49 in
Maksimal bredde på palle/last inklusive udhæng	1.250 mm	49 in
Maksimal lasthøjde fra gulvet	1.700 mm	67 in

Den præcise maksimumgrænse er 1.250 mm. Lastbærere skal have en [åben bund uden nederste dækbræt](https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/j1600/pallet-and-load-compatibility/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/j1600/pallet-and-load-compatibility/>). Understøttede typer omfatter EPAL-europaller, EPAL 3, EPAL 6, GMA-paller med åben bund og alle lastbærere med åben bund, som gaflerne kan føres ind under, og som holder sig inden for disse grænser.

Relateret dokumentation

- [Produktdatablade](https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/technical-reference/product-data-sheets/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/technical-reference/product-data-sheets/>) — samlet oversigt over specifikationerne.
- [Elektriske specifikationer](https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/technical-reference/electrical-specifications/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/technical-reference/electrical-specifications/>), og [batterispecifikationer](https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/technical-reference/battery-specifications/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/technical-reference/battery-specifications/>).
- [Tekniske specifikationer for J1600](https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/j1600/technical-specifications/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/j1600/technical-specifications/>) i produktsektionen.

Elektriske specifikationer

Elektriske referencedata for J1600: motorer, batterisystem, opladning og de elektrisk relevante sikkerhedsfunktioner. Se [batterispecifikationer](https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/technical-reference/battery-specifications/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/technical-reference/battery-specifications/>) for oplysninger om batterikemi, afladningshastigheder og driftstid.

FORELØBIGE SPECIFIKATIONER

Specifikationerne fra januar 2026 er foreløbige og kan blive ændret.

Motorer og fremdrift

Parameter	Værdi
Køremotor	AC, 1,5 kW
Løftemotor	2,2 kW
Fremdriftstype	Elektrisk
Tophastighed	5,4 km/h / 1,5 m/s / 3,4 mph

Løfteydelse

Parameter	Metrisk	Britisk/amerikansk
Gaflernes løftehastighed uden last	0,10 m/s	0,33 ft/s
Gaflernes løftehastighed med fuld last	0,08 m/s	0,26 ft/s
Gaflernes sænkehastighed uden last	0,08 m/s	0,26 ft/s
Gaflernes sænkehastighed med fuld last	0,12 m/s	0,39 ft/s

Batterisystem

Parameter	Værdi
Nominel spænding	24 V
Kapacitet	200 Ah
Kemi	Litiumjernfosfat (LiFePO4)
Opladningshastighed	Ca. 47 procentpoint pr. time

Opladere

Oplader	Funktion	Listepris for slutbruger
Manuel oplader	Tilslut under pauser eller stilstand som ved en almindelig elektrisk palleløfter	3.600 €
Automatisk oplader	J1600 kører til ladestationen og positionerer sig, hvorefter et ladestik føres ud til palleløfterens ladecontakter. Muliggør lejlighedsopladning	8.400 €

[Automatisk opladning](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/scenarios/automatic-charging/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/scenarios/automatic-charging/>) er en avanceret automatiseringsfunktion. Når den købes med idriftsættelse, konfigureres den på installationens første dag.

Elektrisk beskyttelse og sikkerhed

Punkt	Værdi
Kapslingsklasse	IP21 — beskyttet mod genstande over 12,5 mm og lodret dryppende vand
Sikkerhedsfunktion for ladestrømsrelæ	Performance Level b (PL b)

[Ladestrømsrelæet](https://info.mobilerobot.com/da-dk/safety-compliance/safety-functions/charging-safety/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/safety-compliance/safety-functions/charging-safety/>) er en af de certificerede sikkerhedsfunktioner i J1600's sikkerhedsarkitektur med flere lag. [Personregistrering](https://info.mobilerobot.com/da-dk/safety-compliance/safety-functions/person-detection/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/safety-compliance/safety-functions/person-detection/>), [bremsning](https://info.mobilerobot.com/da-dk/safety-compliance/safety-functions/braking/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/safety-compliance/safety-functions/braking/>) og nødstopfunktioner har højere [Performance Levels](https://info.mobilerobot.com/da-dk/safety-compliance/safety-functions/performance-levels/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/safety-compliance/safety-functions/performance-levels/>). Se [sådan fungerer sikkerheden i J1600](https://info.mobilerobot.com/da-dk/safety-compliance/safety-overview/how-j1600-safety-works/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/safety-compliance/safety-overview/how-j1600-safety-works/>).

Relateret dokumentation

- [Batterispecifikationer](https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/technical-reference/battery-specifications/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/technical-reference/battery-specifications/>) — afladningshastigheder, driftstid og transporttest.
- [Produktdatablade](https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/technical-reference/product-data-sheets/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/technical-reference/product-data-sheets/>) — samlet oversigt over specifikationerne.

Batterispecifikationer

Referencedata for J1600's batterisystem: kemi, forbrug, opladning, driftstid og overensstemmelse. Se [elektriske specifikationer](https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/technical-reference/electrical-specifications/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/technical-reference/electrical-specifications/>), for oplysninger om ladere og priser.

FORELØBIGE SPECIFIKATIONER

Specifikationerne fra januar 2026 er foreløbige og kan blive ændret.

Batteridata

Parameter	Værdi
Nominel spænding	24 V
Kapacitet	200 Ah
Kemi	Litiumjernfosfat (LiFePO4)

LiFePO4-kemien understøtter [lejlighedsopladning](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/scenarios/automatic-charging/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/scenarios/automatic-charging/>): Batteriet oplades i pauser eller perioder uden aktivitet i stedet for først at blive opladet efter en fuld afladningscyklus.

Forbrugs- og opladningshastigheder

Driftstilstand	Hastighed
Kørsel med fuld last	Ca. 13 % af kapaciteten pr. time
Kørsel uden last	Ca. 12 % pr. time
Standby	Ca. 2 % pr. time
Opladning	Ca. 47 procentpoint pr. time

Driftstid

Driftstiden overstiger otte timer ved en typisk driftscyklus. Ovenstående afladningshastigheder svarer til ca. 7,7 timers kontinuerlig kørsel med fuld last eller 8,3 timers kørsel uden last, før der tages højde for standbytid, løft, driftscyklus, batterireserve og driftsforhold.

BEREGNEDE VÆRDIER

Værdierne på 7,7 og 8,3 timer er beregnet ud fra afladningshastighederne og er ikke garanterede driftstider. Reelle driftscyklusser omfatter både kørsel, løft og standby, så den opnåede driftstid varierer afhængigt af anvendelsen.

Opladningsmuligheder

- **Manuel opladning** (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/chargers-and-accessories/manual-charger/>): Tilslut laderen i en pause, eller mens maskinen ikke er i brug.
- **Automatisk opladning:** Med den valgfrie [automatiske lader](https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/chargers-and-accessories/automatic-charger/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/chargers-and-accessories/automatic-charger/>) kører J1600 til ladestationen og positionerer sig. Derefter føres ladegrænsefladen frem til maskinens ladekontakter. Det muliggør lejlighedsopladning uden operatørens medvirken. Dette er en avanceret automatiseringsfunktion.

Transportprøvning og lovgivning

Reference	Omfang
UN Manual of Tests and Criteria, subsection 38.3 (UN 38.3)	Transportprøvning af litumbatterier
Regulation (EU) 2023/1542 — Batteries Regulation	EU's batteriforordning, som indgår i J1600's liste over overholdte krav

Relateret reference

- [Elektriske specifikationer](https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/technical-reference/electrical-specifications/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/technical-reference/electrical-specifications/>) — motorer, ladere og elektriske sikkerhedsfunktioner.
- [Produktdatablade](https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/technical-reference/product-data-sheets/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/technical-reference/product-data-sheets/>) — samlet oversigt over specifikationer.
- [Dokumentation for batteriets overensstemmelse med UN 38.3](https://info.mobilerobot.com/da-dk/safety-compliance/certificates/battery-un-38-3-documentation/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/safety-compliance/certificates/battery-un-38-3-documentation/>) — hvad transportprøvningen omfatter, og hvordan du anmoder om dokumentation.

Interfacespecifikationer

Reference til alle interfaces på J1600: operatørens betjeningsselementer, maskinens indikatorer, ladeinterfacet og de [softwareinterfaces, der er tilgængelige til integration](https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/technical-integration/integration-overview/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/technical-integration/integration-overview/>).

Betjeningsselementer

Betjeningsselement	Funktion
15-tommers HMI med multitouch	Oprettelse af opgaver, gemte lokationer, vejledninger og menuen Hjælp/Support
LED-belyst start-/fortsætknap	Fysisk bekræftelse og udførelse af automatiske opgaver
Nøglekontakt med tre positioner	Vælger slukket, kun manuel tilstand eller automatisk tilstand
Betjeningsgreb	Manuel kørsel og løftefunktion som på en konventionel elektrisk paralleløfter
Kontakter til registrering af betjeningsgrebets position	Én kontakt til nødstop og én til manuel betjening — når operatøren griber fat i eller bevæger betjeningsgrebet, overtager operatøren straks den manuelle styring
Nødstopknapper	Tre knapper placeret på køretøjet
Sikkerhedsknap på betjeningsgrebet	Stop- og bakbeskyttelse ved betjeningsgrebet

Operatøren skal [bekræfte skift til automatisk tilstand](https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/getting-started/manual-and-autonomous-modes/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/getting-started/manual-and-autonomous-modes/>), med den fysiske start-/fortsætknap. Interfacet instruerer operatøren i at træde væk, før J1600 starter.

Indikatorer og tilbagemeldinger

Indikator	Betydning
Blå lysstriber (tre)	Viser det aktuelle beskyttelsesfelt/sikkerhedsområde i automatisk tilstand. Feltet udvides i takt med hastigheden
Gulvindikatorlys	Viser status for automatisk tilstand på gulvet omkring køretøjet
Hvid lysindikator	Manuel tilstand
Højtaler	Lydsignaler og instruktioner

Ladeinterface

Køretøjet har ladekontakter til den valgfri [automatiske lader](https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/chargers-and-accessories/automatic-charger/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/chargers-and-accessories/automatic-charger/>): J1600 placerer sig ved ladestationen, hvorefter laderens kontaktmodul føres frem til ladekontakterne. Ved [manuel opladning](https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/chargers-and-accessories/manual-charger/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/chargers-and-accessories/manual-charger/>) anvendes en lader med stik. Se [elektriske specifikationer](https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/technical-reference/electrical-specifications/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/technical-reference/electrical-specifications/>).

Supportinterface

Menuen Hjælp/Support på HMI'et viser en QR-kode, som kan bruges til at sende tekniske forespørgsler direkte fra maskinen.

Software- og integrationsinterfaces

Interface	Formål	Tilgængelighed
VDA 5050 (https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/technical-integration/vda-5050-documentation/)	Samspil mellem flåder fra flere leverandører	Advanced software
REST API (https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/technical-integration/rest-api-documentation/)	Integration med anden software og andet udstyr	Advanced software
Fleet Manager (https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/technical-integration/fleet-manager-guide/)	Koordineret drift af flere J1600-enheder	Licens pr. J1600
Wi-Fi	Valgfrit. Kræves kun til opkoblede funktioner som come-to-me	Alle enheder

Relateret reference

- [Produktdatablade](https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/technical-reference/product-data-sheets/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/technical-reference/product-data-sheets/>) — samlet oversigt over specifikationerne.
- [Sådan fungerer sikkerheden på J1600](https://info.mobilerobot.com/da-dk/safety-compliance/safety-overview/how-j1600-safety-works/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/safety-compliance/safety-overview/how-j1600-safety-works/>) — sikkerhedsarkitekturen bag betjeningselementerne og beskyttelsesfelterne.