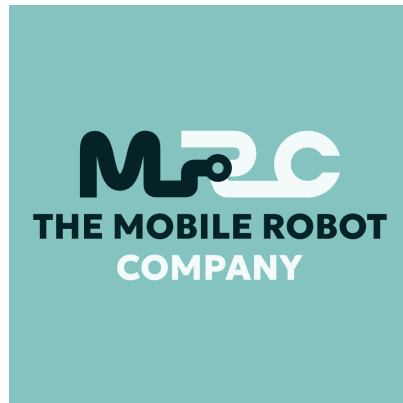




The Mobile Robot Company

Knowledge Center — Pallets og lasts egnethed · 2026-08-04

<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/planning/pallet-and-load-suitability>

Pallers og lasts egnethed

J1600 transporterer op til 1.600 kg på enhver lastbærer med åben bund, som kan håndteres med gafler. Denne side beskriver de maksimale mål for last, de understøttede palletyper og de gaffelmål, du skal kontrollere dine egne lastbærere i forhold til.

FORELØBIGE SPECIFIKATIONER

Specifikationerne fra januar 2026 på denne side er foreløbige og kan blive ændret. Kontrollér grænserne i den aktuelle produktdokumentation, før du beslutter at idriftsætte J1600.

Det eneste ufravigelige krav: åben bund

Lastbæreren skal have en **åben bund uden nederste dækbræt**, så gaflerne kan køre ind. Paller med lukket bund understøttes ikke. Derudover skal lastbæreren overholde nedenstående mål.

Maksimale mål for last

Parameter	Grænse
Maksimal lastvægt	1.600 kg (ca. 3.500 lb)
Maksimal længde på palle/last inklusive udhæng	1.250 mm (49 in)
Maksimal bredde på palle/last inklusive udhæng	1.250 mm (49 in)
Maksimal lasthøjde fra gulvet	1.700 mm (67 in)

Udhæng tæller med: Mål lasten, ikke kun pallen. Den præcise grænse er 1.250 mm. I noget oversigtsmateriale er den afrundet til 1,2 m.

Understøttede typer lastbærere

Lastbærer	Understøttelse
EPAL-europalle	Understøttet
EPAL 3	Understøttet
EPAL 6	Understøttet
GMA-paller	Alle GMA-paller med åben bund
Specialfremstillede lastbærere	Enhver lastbærer med åben bund, som kan håndteres med gafler og overholder størrelsesgrænserne

Specialfremstillede lastbærere omfatter [åbne bure, tønder på lastbærere med åben bund og andre lastbærere end europaller](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/us-e-cases/open-cages-and-alternative-load-carriers/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/us-e-cases/open-cages-and-alternative-load-carriers/>). Kompatibiliteten afhænger af bundens udformning, størrelsen, stabiliteten og operatørens vurdering. Der findes ingen [generel godkendelse](https://info.mobilerobot.com/da-dk/safety-compliance/safe-deployment/approved-loads-and-pallets/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/safety-compliance/safe-deployment/approved-loads-and-pallets/>), af alle lastbærere eller farlige materialer — kontrollér speciallast sammen med din partner, helst under en [prøveperiode](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/planning/trial-planning/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/planning/trial-planning/>).

Gaffelmål

Kontrollér dine lastbærere i forhold til gaffelmålene:

Parameter	Metrisk	Britisk/amerikansk
Gaffellængde	1.150 mm	45 in
Gaffelbredde	180 mm	7 in
Gaffeltykkelse	60 mm	2,4 in
Udvendig gaffelafstand	680 mm	27 in
Indvendig gaffelafstand	320 mm	13 in
Gaffelhøjde, laveste position	90 mm	3,5 in
Gaffelhøjde, højeste position	1.600 mm	63 in

Højder: manuel kontra autonom

I [manuel tilstand](https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/user-guides/manual-operation/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/user-guides/manual-operation/>) kan paller tages op og sættes af i højder på op til 1.600 mm (63 in). Ved autonom transport sættes lasten altid af i gulvhøjde. Planlæg transportforløbene, så lasten kan sættes af i gulvhøjde på alle autonome destinationer. Placering i større højde er en operatøropgave. Se [Dual Mode](https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/j1600/dual-mode/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/j1600/dual-mode/>).

Følsom og ustabil last

[Last, der kræver en konkret vurdering](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/use-cases/sensitive-or-unstable-loads/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/use-cases/sensitive-or-unstable-loads/>) — høje stakke med højt tyngdepunkt, skæv last, beskadigede paller, væsker eller tønder — er netop det, arbejdsdelingen i Dual Mode er beregnet til. Operatøren håndterer optagning og manøvrering på kort afstand manuelt og overlader derefter den gentagne transport til autonom tilstand. Operatøren skal fortsat vurdere lastens stabilitet. En [lastregistreringssensor](https://info.mobilerobot.com/da-dk/safety-compliance/safety-functions/load-detection/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/safety-compliance/safety-functions/load-detection/>) (Performance Level b) bekræfter, at der er en last. Du kan læse om begrundelsen for denne arbejdsdeling under [automatisering med operatøren i kontrol](https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/concepts/human-in-the-loop-automation/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/concepts/human-in-the-loop-automation/>).

Næste trin

Indarbejd ovenstående værdier i tjeklisten til vurdering af anvendelsen (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/planning/application-qualification-checklist/>), og kontrollér resten af virksomheden ved hjælp af egnethed af driftsstedet (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/planning/site-suitability/>).