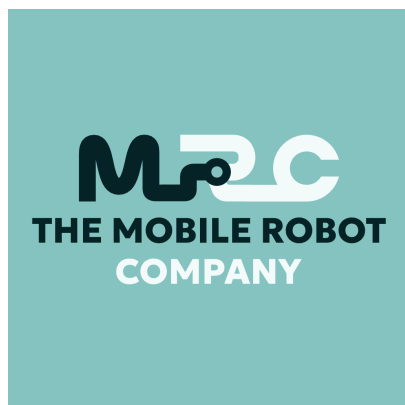




The Mobile Robot Company

Knowledge Center — Er J1600 egnet til min anvendelse? · 2026-08-04

<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/planning/is-the-j1600-right-for-my-application>

Er J1600 egnet til min anvendelse?

J1600 er en [selvkørende palleløfter](https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/j1600/overview/) med Dual Mode til indendørs palletransport i gulvniveau. Denne side hjælper dig med hurtigt at afgøre, om den passer til din drift, før du bruger tid på en demonstration eller prøveperiode. Se [tekniske specifikationer](https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/j1600/technical-specifications/) for alle specifikationer.

Hvilke anvendelser J1600 er udviklet til

J1600 automatiserer den gentagne kørsel ved palletransport. Operatøren [henter pallen manuelt](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/scenarios/manual-pickup-and-autonomous-delivery/) med en styrestang, der betjenes som på en almindelig elektrisk palleløfter, vælger en gemt destination på touchskærmen, [bekræfter autonom tilstand](https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/user-guides/autonomous-operation/) og træder væk. J1600 kører til destinationen, sætter pallen ned i gulvniveau og kører derefter tilbage, parkerer, venter eller fortsætter til en anden lokation. Se [Dual Mode](https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/j1600/dual-mode/) og [operatøren i kontrol](https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/concepts/human-in-the-loop-automation/).

Den tilsigtede balance er cirka 80 % automatisering frem for 100 %: Operatøren tager sig af de opgaver, der kræver vurdering, J1600 overtager kørslen, og startomkostningerne er langt lavere end ved et fuldautomatiseringsprojekt.

Tydelige tegn på, at J1600 er velegnet

J1600 er egnet til din anvendelse, hvis flere af disse punkter gælder:

- **Vandrette, indendørs palleflows** i [varemodtagelsen](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/industries/goods-receiving/), på lageret, til [produktionsforsyning](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/use-cases/production-supply/), [bufferlagring og klargøring](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/use-cases/buffer-and-staging-management/), [cross-docking](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/use-cases/cross-docking/) eller [forsendelse](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/industries/shipping-and-dispatch/).

- **Én til fem palleløfteroperatører** på ét skift – det primære målsegment (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/company/about/markets-we-serve/>). Økonomien er tilpasset en mindre eller mellemstor virksomhed med ét skift på otte timer om dagen, fem dage om ugen.
- **Gentagen transport fra punkt til punkt**, hvor operatørerne bruger meget tid på at gå (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/results/reduction-in-manual-walking/>). Ruterne kan være fra få meter til over 100 meter.
- **Lokale arbejdsområder på en større lokation** (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/use-cases/local-work-cell-automation/>), som er for små eller ændres for ofte til et traditionelt flådeprojekt.
- **Eksisterende faciliteter** (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/use-cases/brownfield-automation/>) med skiftende indretning, midlertidig opbevaring (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/use-cases/temporary-storage/>) og varierende varesortiment. Navigation med 3D LiDAR SLAM (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/j1600/navigation-and-obstacle-avoidance/>) kræver ingen skinner, ledninger, reflektorer eller bygningsændringer.
- **Behov for hurtig idriftsættelse** (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/results/faster-deployment/>) – en typisk opsætning tager fra nogle få timer til én dag, og oplæring af operatører (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/getting-started/operator-training/>) tager cirka 30 minutter.
- **Intet ønske om et IT-projekt** – Wi-Fi er valgfrit ved grundlæggende brug (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/installation/network-and-wi-fi-requirements/>), og der kræves ingen integration med lagerstyringssystem eller flådestyring (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/results/lower-integration-complexity/>).

Kort oversigt over krav

Krav	Grænse
Lastvægt	Op til 1.600 kg (cirka 3.500 lb)
Lastbærer	Åben bund uden nederste bundbræt
Pallens/lastens grundmål inklusive udhæng	Op til 1.250 x 1.250 mm (49 x 49 in)
Lasthøjde fra gulvet	Op til 1.700 mm (67 in)
Omgivelser	Indendørs, 5–40 °C (41–104 °F), 20–80 % relativ luftfugtighed, ikke-kondenserende
Gulve i autonom tilstand	Plane (0 % stigningsevne), ujævnheder op til 25 mm, mellemrum op til 20 mm
Autonom aflevering	Kun i gulvniveau
Afhentning af paller	Altid manuelt

Gennemgå den komplette [tjekliste til vurdering af anvendelsen](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/planning/application-qualification-checklist/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/planning/application-qualification-checklist/>), og se [egnethed af faciliteter](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/planning/site-suitability/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/planning/site-suitability/>), [egnethed af paller og laster](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/planning/pallet-and-load-suitability/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/planning/pallet-and-load-suitability/>), samt [egnethed af ruter og gulve](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/planning/route-and-floor-suitability/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/planning/route-and-floor-suitability/>) for at få flere oplysninger.

Hvad der fortsat udføres manuelt

Dual Mode forudsætter, at [en operatør fortsat er til rådighed til de dele af pallehåndteringen, der kræver vurdering](https://info.mobilerobot.com/da-dk/safety-compliance/safe-deployment/operator-responsibilities/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/safety-compliance/safe-deployment/operator-responsibilities/>):

- afhentning af paller og placering af gaflerne;
- løft og afsætning over gulvniveau, op til 1.600 mm, i [manuel tilstand](https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/user-guides/manual-operation/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/user-guides/manual-operation/>);
- læssebroer, ramper og skråninger – stigningsevnen i automatisk tilstand er 0 %;

- [ustabile, beskadigede eller følsomme laster](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/use-cases/sensitive-or-unstable-loads/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/use-cases/sensitive-or-unstable-loads/>);
- [områder med mange personer eller forhindringer](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/scenarios/operation-in-crowded-environments/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/scenarios/operation-in-crowded-environments/>), hvor der kræves improvisation;
- akut ændring af prioriteringen og [håndtering af undtagelser](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/scenarios/handling-exceptions-and-irregular-loads/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/scenarios/handling-exceptions-and-irregular-loads/>).

Hvis din proces kræver, at operatøren fjernes helt – også ved automatisk afhentning – er J1600 ikke udviklet til den. J1600 placerer sig mellem manuelle palleløftere og fuldautomatiske systemer.

Uegnede anvendelser

- udendørs transport eller uopvarmede områder under 5 °C, herunder køle- og fryselagre med temperaturer på eller under frysepunktet;
- paller med lukket bund eller lastbærere, som gaflerne ikke kan føres ind i;
- laster over 1.600 kg eller større end 1.250 x 1.250 mm;
- autonom aflevering i reoler, på transportører eller i en højde over gulvniveau;
- ruter, der skal krydse skråninger eller læssebroer i autonom tilstand;
- våde områder eller områder med spuling – [kapslingsklassen er IP21](https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/installation/operating-environment-requirements/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/installation/operating-environment-requirements/>).

Nogle af disse anvendelser kan stadig automatiseres delvist: J1600 klarer den plane, indendørs del af transporten, mens operatørerne håndterer resten manuelt.

Næste trin

1. Udfyld [tjeklisten til vurdering af anvendelsen](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/planning/application-qualification-checklist/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/planning/application-qualification-checklist/>).
2. Book en praktisk demonstration på 30–60 minutter [gennem en partner](https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/buying-and-deployment/find-a-local-partner/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/buying-and-deployment/find-a-local-partner/>).
3. Planlæg en [to ugers prøveperiode](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/planning/trial-planning/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/planning/trial-planning/>) eller et [pilotprojekt](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/planning/proof-of-concept-planning/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/planning/proof-of-concept-planning/>) på din egen lokation.