



The Mobile Robot Company

Knowledge Center — Lagerdrift · 2026-08-04

<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/industries/warehousing>

Lagerdrift

Lagre er J1600's naturlige arbejdsområde: vandret, indendørs palletransport fra gulvposition til gulvposition mellem varemodtagelse, lagerområder, klargøringsområder og vareudlevering. [J1600](https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/j1600/overview/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/j1600/overview/>) kører automatisk de gentagne strækninger i disse flow, mens operatørerne fortsat styrer palleoptagningen og [håndterer undtagelser](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/scenarios/handling-exceptions-and-irregular-loads/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/scenarios/handling-exceptions-and-irregular-loads/>) manuelt — den arbejdsdeling i [Dual Mode](https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/j1600/dual-mode/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/j1600/dual-mode/>), der adskiller den fra både manuelle palleløftere og traditionelle [AGV'er](https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/concepts/mobile-robot-terminology/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/concepts/mobile-robot-terminology/>).

Målgruppe

Det [primære segment](https://info.mobilerobot.com/da-dk/company/about/markets-we-serve/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/company/about/markets-we-serve/>) er lagre med cirka én til fem palleløfteroperatører på ét skift — lageranlæg, der ikke kan forsvare et stort automatiseringsprojekt, men hver dag mister arbejdstimer på gang- og køretid. Større lagre bruger den til [lokale arbejdsceller](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/use-cases/local-work-cell-automation/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/use-cases/local-work-cell-automation/>) og transportflow, der er for små eller omskiftelige til en traditionel flådeinstallation.

Lagerflow, den håndterer

- **Transport mellem zoner.** Automatiser de lange transportstrækninger mellem varemodtagelse, lagerområder, produktion og vareudlevering.
- **Midlertidig opbevaring** (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/use-cases/temporary-storage/>). [Opret midlertidige lagerpositioner, når behovet ændrer sig](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/scenarios/temporary-location-setup/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/scenarios/temporary-location-setup/>) — køør én gang hen til stedet, tryk på **Gem lokation**, så kan stedet bruges som destination.
- **Cross-docking** (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/use-cases/cross-docking/>). Flyt paller mellem flere udgangspunkter og destinationer uden at indlære alle tænkelige kombinationer fra A til B. Gemte lokationer kan frit kombineres på nye måder.
- **Buffer- og klargøringsområder** (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/use-cases/buffer-and-staging-management/>). Flyt paller mellem klargøringsområder og lagerzoner efter behov i vareflowet.

Softwaren begrænser ikke antallet af [gemte lokationer](https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/user-guides/location-management/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/user-guides/location-management/>). I praksis sætter den tilgængelige gulvplads grænsen.

Ingen ændringer af infrastrukturen

J1600 kortlægger lageret med [3D LiDAR SLAM](https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/j1600/navigation-and-obstacle-avoidance/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/j1600/navigation-and-obstacle-avoidance/>), mens en operatør kører den. Den kræver hverken skinner, styreledninger, reflektorer eller bygningsmæssige ændringer, og den opdaterer løbende kortet, når omgivelserne ændrer sig — reoler flyttes, paller placeres nye steder, og mennesker færdes i gangene. Grundlæggende drift kræver [ingen Wi-Fi](https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/installation/network-and-wi-fi-requirements/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/installation/network-and-wi-fi-requirements/>), og [ingen integration med et lagerstyringssystem](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/results/lower-integration-complexity/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/results/lower-integration-complexity/>). Hvis lageret senere ønsker central koordinering, tilføjer [Advanced software](https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/software/advanced-software/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/software/advanced-software/>) [VDA 5050](https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/software/vda-5050/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/software/vda-5050/>), en [REST API](https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/technical-integration/rest-api-documentation/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/technical-integration/rest-api-documentation/>) og flådestyring.

Driftsbetingelser

- Nyttelast på op til 1.600 kg; manuel optagning og afsætning i højder op til 1.600 mm; autonom levering i gulvniveau.
- Maksimal hastighed på 5,4 km/h.
- [Plane indendørsgulve](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/planning/route-and-floor-suitability/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/planning/route-and-floor-suitability/>), til autonom tilstand; 5–40 °C; 20–80 % ikke-kondenserende luftfugtighed; gulvplanhed iht. TR34 FM3 (FF 25 / FL 20).
- [Paller og lastbærere med åben bund](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/planning/pallet-and-load-suitability/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/planning/pallet-and-load-suitability/>) på op til 1.250 × 1.250 mm og med en lasthøjde på op til 1.700 mm — EPAL-europalle, EPAL 3, EPAL 6, GMA-paller med åben bund og andre lastbærere med åben bund, der kan håndteres med gafler.

Se alle oplysninger i de [tekniske specifikationer](https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/j1600/technical-specifications/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/j1600/technical-specifications/>).

Relaterede sider

- [Varemodtagelse](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/industries/goods-receiving/) (https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/industries/goods-receiving/) — den indgående del af lagerflowet
- [Vareudlevering og forsendelse](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/industries/shipping-and-dispatch/) (https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/industries/shipping-and-dispatch/) — den udgående del
- [Tredjepartslogistik](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/industries/third-party-logistics/) (https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/industries/third-party-logistics/) — lagerdrift på vegne af kunder
- [Mindre manuelt gangarbejde](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/results/reduction-in-manual-walking/) (https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/results/reduction-in-manual-walking/) og [driftsmæssig fleksibilitet](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/results/operational-flexibility/) (https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/results/operational-flexibility/) — de resultater, lagre sigter mod