



The Mobile Robot Company

Knowledge Center — Produktion · 2026-08-04

<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/industries/manufacturing>

Produktion

Produktion er et af de primære anvendelsesmiljøer for den selvkørende palleløfter [J1600](https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/j1600/overview/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/j1600/overview/>). Små og mellemstore produktionsvirksomheder — samt større fabrikker med mange mindre, lokale materialeflow — bruger den til at automatisere de gentagne transporter mellem lager, produktionslinjer, opstillingsområder og forsendelse. Operatørerne bevarer samtidig kontrollen over afhentningen og alle manøvrer, der kræver en konkret vurdering.

Velegnet til produktion

De fleste fabrikker flytter paller med manuelle palleløftere, fordi deres materialeflow er for små eller omskiftelige, eller fordi budgettet ikke rækker til et traditionelt automatiseringsprojekt. Fuldautomatisering kræver typisk ekspertkonfiguration, [systemintegration](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/results/lower-integration-complexity/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/results/lower-integration-complexity/>), infrastruktur og stabile processer. J1600's [Dual Mode](https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/j1600/dual-mode/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/j1600/dual-mode/>) placerer sig mellem de to løsninger: Operatøren henter materialerne manuelt og sender derefter køretøjet af sted i autonom tilstand på den gentagne transportstrækning.

J1600 håndterer typisk disse materialeflow i produktionen:

- **[Produktionsforsyning](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/use-cases/production-supply/)** (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/use-cases/production-supply/>). En operatør klargør eller plukker en palle med materialer eller komponenter. J1600 leverer den til produktionslinjen efter behov.
- **[Styring af buffere og opstillingsområder](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/use-cases/buffer-and-staging-management/)** (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/use-cases/buffer-and-staging-management/>). Transport mellem produktionslinjer, opstillingsområder og lagerzoner.
- **[Transport mellem produktionslinjer og arbejdsceller](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/use-cases/local-work-cell-automation/)** (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/use-cases/local-work-cell-automation/>). J1600 håndterer separate materialeflow i et større anlæg, hvor et projekt med en hel flåde ville være unødigt omfattende.
- **[Fra varemodtagelse via lager og produktion til forsendelse](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/use-cases/production-to-shipping-transport/)** (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/use-cases/production-to-shipping-transport/>). J1600 automatiserer de lange transportstrækninger mellem standardområder.

Ruterne kan være få meter eller over 100 meter — arbejdsgangen er den samme: [Tag pallen op manuelt, vælg en gemt lokation som destination, bekræft autonom tilstand,](#)

[og træd væk](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/scenarios/manual-pickup-and-autonomous-delivery/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/scenarios/manual-pickup-and-autonomous-delivery/>).

Derfor træffer operatøren stadig beslutningerne

I produktionsmiljøer opstår der hele tiden [undtagelser](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/scenarios/handling-exceptions-and-irregular-loads/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/scenarios/handling-exceptions-and-irregular-loads/>): en akut omprioritering, fordi en produktionslinje mangler materialer, en [ustabil eller følsom last](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/use-cases/sensitive-or-unstable-loads/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/use-cases/sensitive-or-unstable-loads/>), en blokeret køregang eller en forkert placeret palle. Ved [automatisering med operatøren i kontrol](https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/concepts/human-in-the-loop-automation/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/concepts/human-in-the-loop-automation/>), håndterer operatøren disse situationer direkte og kan når som helst overtage styringen ved at tage fat i styrestangen. Robotten håndterer den forudsigelige del — kørslen.

Praktiske begrænsninger

- Autonom kørsel kræver [plane indendørs gulve](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/planning/route-and-floor-suitability/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/planning/route-and-floor-suitability/>) (0 % stigningsevne ved automatisk kørsel). På stigninger og læssebroer skal J1600 køres i manuel tilstand.
- Paller kan kun afleveres automatisk i gulvniveau. I [manuel tilstand](https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/user-guides/manual-operation/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/user-guides/manual-operation/>) kan paller optages og afsættes i op til 1.600 mm højde.
- [Driftstemperaturen](https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/installation/operating-environment-requirements/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/installation/operating-environment-requirements/>) er 5–40 °C, og kapslingsklassen er IP21.
- Der skal anvendes [lastbærere med åben bund](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/planning/pallet-and-load-suitability/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/planning/pallet-and-load-suitability/>), med ydre mål på højst 1.250 × 1.250 mm og en last på højst 1.600 kg.

Se de [tekniske specifikationer](https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/j1600/technical-specifications/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/j1600/technical-specifications/>) for alle grænseværdier.

Tilpasning til et eksisterende produktionsanlæg

J1600 er udviklet til [eksisterende anlæg](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/use-cases/brownfield-automation/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/use-cases/brownfield-automation/>). Den navigerer med [3D LiDAR SLAM](https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/j1600/navigation-and-obstacle-avoidance/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/j1600/navigation-and-obstacle-avoidance/>) — uden skinner, ledninger, reflektorer eller bygningsændringer — og operatørerne kan [tilføje eller ændre](#)

[destinationer ved at køre til et sted](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/scenarios/temporary-location-setup/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/scenarios/temporary-location-setup/>) og trykke på **Gem lokation**. Foretrukne kørezoner kan defineres for at gøre rutevalget gennem produktionsområderne mere sikkert. Grundlæggende brug kræver hverken [Wi-Fi](https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/installation/network-and-wi-fi-requirements/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/installation/network-and-wi-fi-requirements/>), forbindelse til et lagerstyringssystem eller et IT-projekt. [VDA 5050](https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/software/vda-5050/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/software/vda-5050/>), et [REST API](https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/technical-integration/rest-api-documentation/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/technical-integration/rest-api-documentation/>) og flådestyring er tilgængelige, når anlægget senere skaleres op.

[Oplæring](https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/getting-started/operator-training/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/getting-started/operator-training/>) af en operatør med erfaring i elektriske palleløftere tager cirka 30 minutter, og [en typisk opsætning tager fra nogle timer til én dag](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/results/faster-deployment/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/results/faster-deployment/>).

Relaterede sider

- [Intern produktionslogistik](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/industries/internal-production-logistics/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/industries/internal-production-logistics/>) — detaljer om materialeflow internt på fabrikken
- [Varemodtagelse](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/industries/goods-receiving/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/industries/goods-receiving/>) og [Forsendelse og ekspedition](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/industries/shipping-and-dispatch/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/industries/shipping-and-dispatch/>) — flowets indgående og udgående led
- [Produktivitetsforbedringer](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/results/productivity-improvements/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/results/productivity-improvements/>) og [ROI-eksempler](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/results/roi-examples/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/results/roi-examples/>) — gevinsterne for produktionsvirksomheder