



The Mobile Robot Company

Knowledge Center — Dagligvarer og FMCG · 2026-08-04

<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/industries/grocery-and-fmcs>

Dagligvarer og FMCG

Distribution af dagligvarer og hurtigt omsættelige forbrugsvarer (FMCG) er et [prioriteret segment](https://info.mobilerobot.com/da-dk/company/about/markets-we-serve/) for den selvkørende palleløfter [J1600](https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/j1600/overview/). I disse driftsmiljøer flyttes store mængder paller efter stramme tidsplaner. En stor del af arbejdet består af gentagen kørsel mellem varemodtagelse, lager, klargøringsområder og [forsendelse](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/industries/shipping-and-dispatch/) – netop den del, som J1600 automatiserer.

Derfor er J1600 velegnet til distribution af dagligvarer og FMCG

Hyppig vareopfyldning gør palletransport til en konstant omkostning. Ændringer i efterspørgslen, kampagner og sæsonudsving ændrer lagerindretningen og bufferplaceringerne hurtigere, end konventionelle automatiseringsløsninger kan omkonfigureres. J1600's [Dual Mode](https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/j1600/dual-mode/) lader operatøren bevare kontrollen over afhentningen og vurderingen af lasten, samtidig med at [behovet for at gå reduceres](https://info.mobilerobot.com/da-dk/application-results/reduction-in-manual-walking/):

- **Kørsel fra varemodtagelse til lager og fra lager til klargøringsområde** foregår autonomt efter manuel afhentning.
- **Midlertidige buffere** [til kampagner eller spidsbelastninger oprettes ved at køre til et punkt](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/use-cases/buffer-and-staging-management/) og trykke på **Gem lokation** – og fjernes lige så hurtigt igen.
- **Cross-docking** [mellem flere oprindelsessteder og destinationer fungerer ved at kombinere gemte lokationer på nye måder uden en særskilt opgave for hvert par.](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/use-cases/cross-docking/)
- **Et mere stabilt materialeflow** opnås gennem ensartede autonome transportkørsler, der kan gentages.

Pallekompatibilitet

Distributionsnetværk til dagligvarer og FMCG anvender standardiserede palleformater, og J1600 understøtter de mest almindelige direkte:

Lastbærer	Understøttelse
EPAL-europalle, EPAL 3, EPAL 6	Understøttes
GMA-paller	Alle GMA-paller med åben bund
Andre lastbærere	Alle lastbærere med åben bund, som gaflerne kan køre ind under, og som holder sig inden for størrelsesgrænserne

De tilladte [lastmål](https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/j1600/pallet-and-load-compatibility/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/j1600/pallet-and-load-compatibility/>) er 1.250 × 1.250 mm inklusive udhæng. Lasthøjden må være op til 1.700 mm fra gulvet, og nyttelasten må være op til 1.600 kg. Lastbærere skal have en åben bund uden bundbræt, så gaflerne kan køre ind. Kompatibiliteten med en usædvanlig lastbærer afhænger af bundens geometri, størrelsen, stabiliteten og operatørens vurdering.

Håndtering af hverdagens udfordringer

På FMCG-lagre forekommer beskadigede paller, løse ender af strækfilm, utætte eller sammenpressede kartoner og [toptunge laster med blandede varenumre](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/use-cases/sensitive-or-unstable-loads/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/use-cases/sensitive-or-unstable-loads/>). I disse situationer viser [automatisering med operatøren i kontrol](https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/concepts/human-in-the-loop-automation/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/concepts/human-in-the-loop-automation/>), sin værdi: Operatøren opdager problemet ved afhentningen, håndterer det manuelt og overlader kun den forudsigelige transport til robotten.

Driftsmiljøets grænser

J1600 er beregnet til indendørs drift ved 5–40 °C, 20–80 % ikke-kondenserende luftfugtighed og kapslingsklasse IP21. Normaltempererede distributionsområder ligger inden for det angivne område. Køle- eller fryseområder under 5 °C ligger uden for de specificerede [driftsbetingelser](https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/installation/operating-environment-requirements/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/installation/operating-environment-requirements/>). Autonom kørsel kræver [plane gulve](https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/installation/operating-environment-requirements/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/documentation/installation/operating-environment-requirements/>).

[lerobot.com/da-dk/applications/planning/route-and-floor-suitability/](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/planning/route-and-floor-suitability/)) – læssebroer og ramper skal fortsat passeres manuelt. Du finder alle oplysninger i de [tekniske specifikationer](https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/j1600/technical-specifications/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/products/j1600/technical-specifications/>).

Relaterede sider

- [Lagerdrift](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/industries/warehousing/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/industries/warehousing/>) – de generelle lagerprocesser bag distribution af dagligvarer
- [Varemodtagelse](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/industries/goods-receiving/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/industries/goods-receiving/>) – processerne ved indgående varemodtagelse
- [Produktivitetsforbedringer](https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/results/productivity-improvements/) (<https://info.mobilerobot.com/da-dk/applications/results/productivity-improvements/>) – resultater for kapacitet og flow